# Betriebssysteme (BS)

# VL 2 – Einstieg in die Betriebssystementwicklung

#### **Daniel Lohmann**

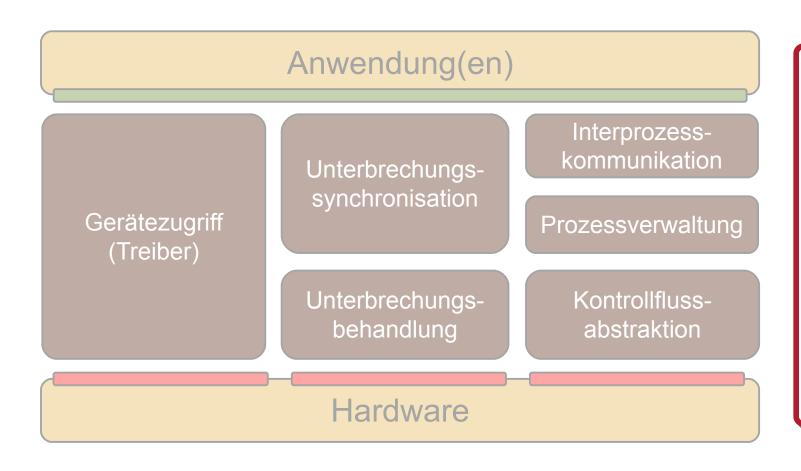
Lehrstuhl für Informatik 4 Verteilte Systeme und Betriebssysteme

Friedrich-Alexander-Universität Erlangen Nürnberg

WS 11 - 25. Oktober 2011



### Überblick: Einordnung dieser VL





### BS-Entwicklung (oft ein harter Kampf)

erste Schritte wie bringt man sein System auf die Zielhardware?



- Übersetzung
- Bootvorgang
- Testen und Debugging was tun, wenn das System nicht reagiert?
  - "printf" debugging
  - Emulatoren
  - debugger
  - remote debugging
  - Hardwareunterstützung



### Übersetzung – Hello, World?

```
#include <iostream>
int main () {
   std::cout << "Hello, World" << std::endl;
}</pre>
```

```
> g++ -o hello hello.cc
```

- Annahme:
  - das Entwicklungssystem läuft unter Linux/x86
  - das Zielsystem ist ebenfalls ein PC
- Läuft dieses Programm auch auf der "nackten" Hardware?
- Kann man Betriebssysteme überhaupt in einer Hochsprache entwickeln?



### Übersetzung – Probleme u. Lösungen

- kein dynamischer Binder vorhanden
  - → alle nötigen Bibliotheken statisch einbinden.
- libstdc++ und libc benutzen Linux Systemaufrufe (insbesondere write)
  - → die normalen C/C++ Laufzeitbibliotheken k\u00f6nnen nicht benutzt werden. Andere haben wir (meistens) nicht.
- generierte Adressen beziehen sich auf virtuellen Speicher! ("nm hello | grep main" liefert "0804846c T main")
  - → die Standardeinstellungen des Binders können nicht benutzt werden.
    Man benötigt eine eigene Binderkonfiguration.
- der Hochsprachencode stellt Anforderungen (Registerbelegung, Adressabbildung, Laufzeitumgebung, Stapel, ...)
  - → ein eigener Startup-Code (in Assembler erstellt) muss die Ausführung des Hochsprachencodes vorbereiten



### Bootvorgang

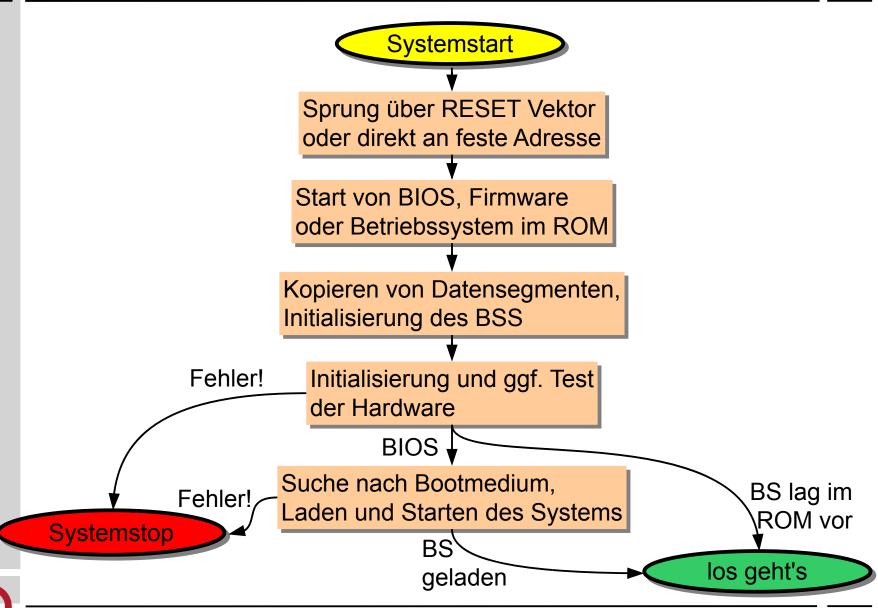
,, **Bootstrapping** (englisches Wort für Stiefelschlaufe) bezeichnet einen Vorgang bei dem ein einfaches System ein komplexeres System startet. Der Name des Verfahrens kommt von der Münchhausen-Methode."

"Die Münchhausen-Methode bezeichnet allgemein, dass ein System sich selbst in Gang setzt. Die Bezeichnung spielt auf die deutsche Legende von Baron Münchhausen an, der sich an seinen eigenen Haaren aus einem Sumpf gezogen haben soll. In der amerikanischen Fassung benutzte er seine Stiefelschlaufen, was die englische Bezeichnung Bootstrapping für diese Methode begründete."

wikipedia.de



### Bootvorgang



### Bootvorgang beim PC – Boot Sektor

- das PC BIOS l\u00e4dt den 1. Block (512 Bytes) des Boot-Laufwerks an die Adresse 0x7c00 und springt dorthin (blind!)
- Aufbau des "Boot Sektors":

**FAT Diskette** (DOS/Windows)

Offset	Inhalt
0x0000	<pre>jmp boot; nop; (ebxx90)</pre>
0x0003	Systemname und Version
0x000b	Bytes pro Sektor
0x000d	Sektoren pro Cluster
0x000e	reservierte Sektoren (für Boot Record)
0x0010	Anzahl der FATs
0x0011	Anzahl der Stammverzeichniseinträge
0x0013	Anzahl der logischen Sektoren
0x0015	Medium-Deskriptor-Byte
0x0016	Sektoren pro FAT
0x001a	Anzahl der Köpfe
0x001c	Anzahl der verborgenen Sektoren
0x001e	boot:
0x01fe	0xaa55



### Bootvorgang beim PC – Boot Sektor

- das PC BIOS l\u00e4dt den 1. Block (512 Bytes) des Boot-Laufwerks an die Adresse 0x7c00 und springt dorthin
- Aufbau des "Boot Sektors":

## **Alternative** (OO-StuBS):

Wichtig ist eigentlich nur der Start und die "Signatur" (0xaa55) am Ende. Alles weitere benutzt der *Boot Loader*, um das eigentliche System zu laden.

Offset	Inhalt
0x0000	<pre>jmp boot;</pre>
0x0004	Anzahl der Spuren
0x0006	Anzahl der Köpfe
0x0008	Anzahl der Sektoren
0x000a	reservierte Sektoren (Setup-Code)
0x000c	reservierte Sektoren (System)
0x000e	BIOS Gerätecode
0x000f	Startspur der Diskette/Partition
0x0010	Startkopf der Diskette/Partition
0x0011	Startsektor der Diskette/Partition
0x0010	boot:
0x01fe	0xaa55

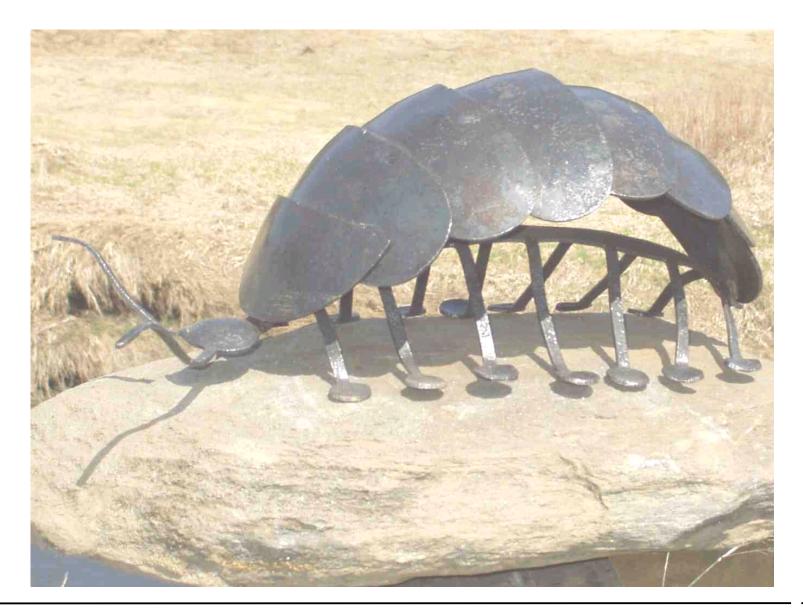


### Bootvorgang beim PC – Boot Loader

- einfache, systemspezifische *Boot Loader* 
  - Herstellung eines definierten Startzustands der Hard- und Software
  - ggf. Laden weiterer Blöcke mit Boot Loader Code
  - Lokalisierung des eigentlichen Systems auf dem Boot-Medium
  - Laden des Systems (mittels Funktionen des BIOS)
  - Sprung in das geladene System
- "Boot-Loader" auf nicht boot-fähigen Disketten
  - Ausgabe einer Fehlermeldung und Neustart
- Boot Loader mit Auswahlmöglichkeit
   (z.B. im Master Boot Record einer Festplatte)
  - Darstellung eines Auswahlmenüs
  - Nachbildung des BIOS beim Booten des ausgewählten Systems
    - Laden des jeweiligen Boot Blocks nach 0x7c00 und Start

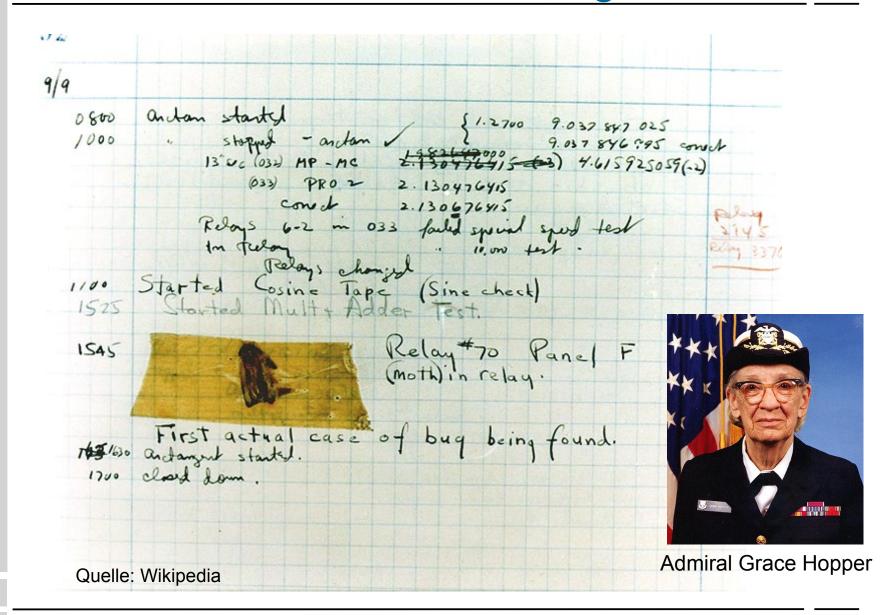


# Debugging





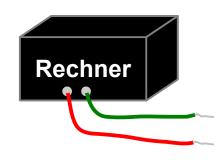
### Der erste dokumentierte "Bug"

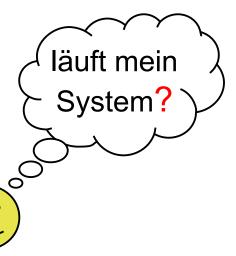




### "printf - Debugging"

- gar nicht so einfach, da es printf() per se nicht gibt!
  - oftmals gibt es nicht mal einen Bildschirm
- printf() ändert oft auch das Verhalten des debuggee
  - mit printf() tritt der Fehler nicht plötzlich nicht mehr / anders auf
  - das gilt gerade auch bei der Betriebssystementwicklung
- Strohhalme
  - eine blinkende LED
  - eine serielle Schnittstelle







### (Software-)Emulatoren

- ahmen reale Hardware in Software nach
  - einfacheres Debugging, da die Emulationssoftware in der Regel kommunikativer als die reale Hardware ist
  - kürzere Entwicklungszyklen
- Vorsicht: am Ende muss das System auf realer Hardware laufen!
  - in Details können sich Emulator und reale Hardware unterscheiden!
  - im fertigen System sind Fehler schwerer zu finden als in einem inkrementell entwickelten System
- übrigens: "virtuelle Maschinen" und "Emulatoren" sind nicht gleichbedeutend
  - in VMware wird z.B. kein x86 Prozessor emuliert, sondern ein vorhandener Prozessor führt Maschinencode in der VM direkt aus



### Emulatoren – Beispiel "Bochs"

- emuliert i386, ..., Pentium, AMD64 (Interpreter)
  - optional MMX, SSE, SSE2 und 3DNow! Instruktionen
  - Multiprozessoremulation
- emuliert kompletten PC
  - Speicher, Geräte (selbst Sound- und Netzwerkkarte)
  - selbst Windows und Linux Systeme laufen in Bochs
- implementiert in C++
- Entwicklungsunterstützung
  - Protokollinformationen, insbesondere beim Absturz



**Bochs in Bochs** 



eingebauter Debugger (GDB-Stub)

### Debugging

- ein Debugger dient dem Auffinden von Software-Fehlern durch Ablaufverfolgung
  - in Einzelschritten (single step mode)
  - zwischen definierten Haltepunkten (breakpoints), z.B. bei
    - Erreichen einer bestimmten Instruktion
    - Zugriff auf ein bestimmtes Datenelement
  - Vorsicht: manchmal dauert die Fehlersuche mit einem Debugger länger als nötig
  - wer gründlich nachdenkt kommt oft schneller zum Ziel
    - Einzelschritte kosten viel Zeit
    - kein Zurück bei versehentlichem Verpassen der interessanten Stelle
  - beim printf-Debugging können Ausgaben besser aufbereitet werden
  - Fehler im Bereich der Synchronisation nebenläufiger Aktivitäten sind interaktiv mit dem Debugger praktisch nicht zu finden
  - praktisch: Analyse von "core dumps"
  - beim Betriebssystembau allerdings weniger relevant



### Debugging - Beispielsitzung

Setzen eines Abbruchpunktes

> Start des Programms

Ablaufverfolgung im Einzelschrittmodus

Fortsetzung des Programms

```
spinczyk@faui48:~> gdb hello
GNU qdb 6.3
(qdb) break main
Breakpoint 1 at 0x8048738: file hello.cc, line 5.
(qdb) run
Starting program: hello
Breakpoint 1, main () at hello.cc:5
          cout << "hello" << endl;</pre>
(qdb) next
lhello
         cout << "world" << endl;</pre>
(gdb) next
world
(gdb) continue
Continuing.
Program exited normally.
(qdb) quit
```



### Debugging – Funktionsweise (1)

- praktisch alle CPUs unterstützen das Debugging
- Beispiel: Intels x86 CPUs
  - die INT3 Instruktion löst "breakpoint interrupt" aus (ein TRAP)
    - wird gezielt durch den Debugger im Code platziert
    - der TRAP-Handler leitet den Kontrollfluss in den Debugger
  - durch Setzen des Trap Flags (TF) im Statusregister (EFLAGS) wird nach jeder Instruktion ein "debug interrupt" ausgelöst
    - kann für die Implementierung des Einzelschrittmodus genutzt werden
    - der TRAP-Handler wird nicht im Einzelschrittmodus ausgeführt
  - mit Hilfe der *Debug* Register DR0-DR7 (ab i386) können bis zu vier Haltepunkte überwacht werden, ohne den Code manipulieren zu müssen
    - erheblicher Vorteil bei Code im ROM/FLASH oder nicht-schreibbaren Speichersegmenten
  - → nächste Folie



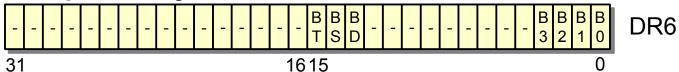
### Debugging – Funktionsweise (2)

#### die Debug Register des 80386

Breakpoint Register

breakpoint 0: lineare Adresse	DR0
breakpoint 1: lineare Adresse	DR1
breakpoint 2: lineare Adresse	DR2
breakpoint 3: lineare Adresse	DR3
reserviert	DR4
reserviert	DR5

#### Debug Statusregister



#### Debug Steuerregister

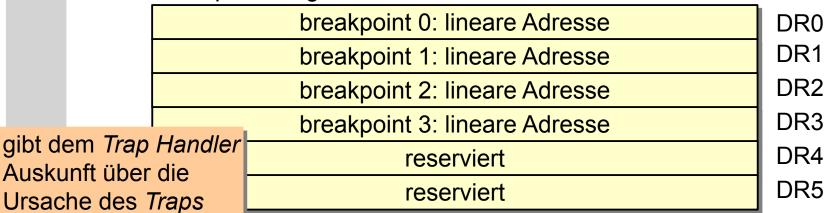
LĖN 3	LÉN 2	RW 2		RW 1	LĖN 0	RW 0	-	-	G D	-	-	-	G E	L	G 3	L 3	G 2	L 2	G 1	L 1	G 0	L 0	DI	R7
31						16	15	5														0	•	



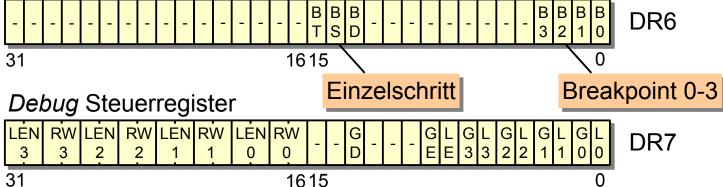
### Debugging – Funktionsweise (2)

#### die Debug Register des 80386

Breakpoint Register





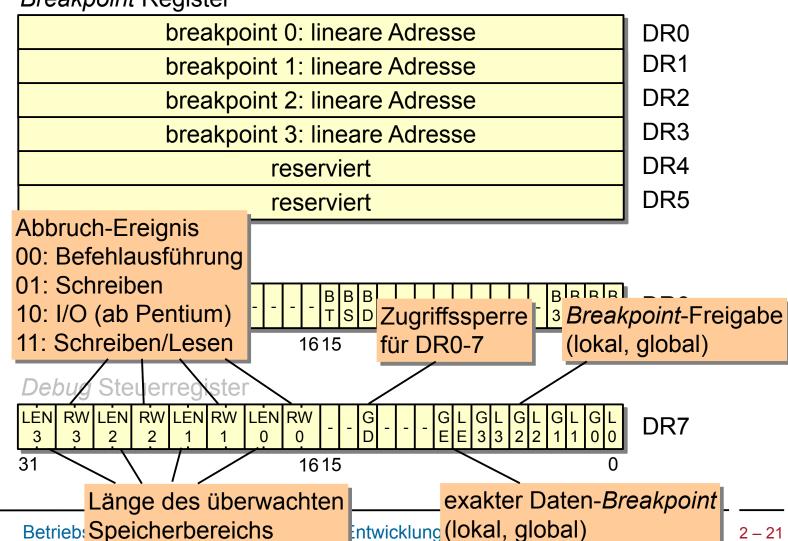




### Debugging – Funktionsweise (2)

#### die Debug Register des 80386

Breakpoint Register



2 - 21

### Debugging – Funktionsweise (3)

- besonders effektiv wird Debugging, wenn das Programm im Quelltext visualisiert wird (source-level debugging)
  - erfordert Zugriff auf den Quellcode und Debug-Informationen
  - muss durch den Übersetzer unterstützt werden

```
lohmann@faui48:~> g++ -o hello -g hello.cc
lohmann@faui48:~> objdump --section-headers hello
          file format elf32-i386
hello:
Sections:
Idx Name
                                               File off Alan
                 Size
                            VMA
                                      LMA
 26 .debug_aranges 00000098 00000000 00000000
                                                 00000ca0
                                                           2**3
                  CONTENTS, READONLY, DEBUGGING
 27 .debug_pubnames 00000100
                             00000000
                                       00000000
                                                  00000d38 2**0
                  CONTENTS, READONLY, DEBUGGING
 28 .debug_info
                 000032b8 00000000 00000000 00000e38
                                                         2**0
                  CONTENTS, READONLY, DEBUGGING
 29 .debug_abbrev 00000474 00000000 00000000
                                                000040f0
                                                          2**0
                  CONTENTS, READONLY, DEBUGGING
 30 .debug_line
                 000003ac
                           00000000 00000000
                                               00004564
                                                          2**0
                  CONTENTS, READONLY, DEBUGGING
 31 .debug_frame
                 0000008c 00000000
                                     00000000
                                               00004910
                                                          2**2
                  CONTENTS, READONLY, DEBUGGING
 32 .debug_str
                  000001c7
                            00000000
                                      00000000
                                               0000499c
                                                          2**0
                  CONTENTS, READONLY, DEBUGGING
lohmann@faui48:~>
```

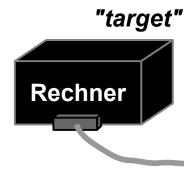


### Remote Debugging

- bietet die Möglichkeit Programme auf Plattformen zu debuggen, die (noch) kein interaktives Arbeiten erlauben
  - setzt eine Kommunikationsverbindung voraus (seriell, Ethernet, ...)
  - erfordert einen Gerätetreiber
  - der Zielrechner kann auch ein Emulator sein (z.B. Bochs)

die *Debugging*-Komponente auf dem Zielsystem (*stub*)

sollte möglichst einfach sein





ich hab' den



### Remote Debugging - Beispiel gdb (1)

- das Kommunikationsprotokoll ("GDB Remote Serial Protocol" - RSP)
  - spiegelt die Anforderungen an den gdb stub wieder
  - basiert auf der Übertragung von ASCII Zeichenketten
  - Nachrichtenformat: \$<Kommando oder Antwort>#<Prüfsumme>
  - Nachrichten werden unmittelbar mit + (OK) oder (Fehler) beantwortet

#### Beispiele:

- \$g#67 ► Lesen aller Registerinhalte
  - Antwort: + \$123456789abcdef0...#... ➤ Reg. 1 ist 0x12345678, 2 ist 0x9...
- \$G123456789abcdef0...#... ➤ Setze Registerinhalte
  - Antwort: + \$OK#9a ➤ hat funktioniert
- \$m4015bc,2#5a ➤ Lese 2 Bytes ab Adresse 0x4015bc
  - Antwort: + \$2f86#06 ➤ Wert ist 0x2f86



### Remote Debugging - Beispiel gdb (2)

- das Kommunikationsprotokoll kompletter Umfang
  - Register- und Speicherbefehle
    - lese/schreibe alle Register
    - lese/schreibe einzelnes Register
    - lese/schreibe Speicherbereich
  - Steuerung der Programmausführung
    - letzte Unterbrechungsursache abfragen
    - Einzelschritt
    - mit Ausführung fortfahren
  - Sonstiges
    - Ausgabe auf der *Debug* Konsole
    - Fehlernachrichten
  - allein "schreibe einzelnes Register", "lese/schreibe Speicherbereich" und "mit Ausführung fortfahren" müssen notwendigerweise vom *stub* implementiert werden



### Remote Debugging – mit Bochs

 durch geeignete Konfigurierung vor der Übersetzung kann der Emulator Bochs auch einen gdb stub implementieren

```
> bochs-gdb build/bootdisk.img
...
Waiting for gdb connection on
localhost:10452
```

```
Bochs Pentium emulator, http://bochs.sourceforge.net/ <@faui00u > USER GPB FAME STOWER CONTROL OF THE STOWER STOWER STOWER CONTROL OF THE STOWER STOW
```



### Remote Debugging – mit Bochs

```
> gdb build/system
GNU gdb 6.3-debian
(qdb) break main
Breakpoint 1 at 0x11fd8: file main.cc, line 38.
(gdb) target remote localhost:10452
Remote debugging using localhost:10452
0x0000fff0 in ?? ()
(qdb) continue
Continuing.
Breakpoint 1, main () at main.cc:38
38
           Application application(appl_stack+sizeof(appl_stack));
(gdb) next
43
           for (y=0; y<25; y++)
(gdb) next
44
              for (x=0; x<80; x++)
(gdb) next
                 kout.show (x, y, ' ', CGA_Screen::STD_ATTR);
45
(qdb) continue
Continuing.
```



### Debugging Deluxe

- viele Prozessorhersteller integrieren heute Hardwareunterstützung für Debugging auf ihren Chips (OCDS – On Chip Debug System)
  - BDM, OnCE, MPD, JTAG
- i.d.R. einfaches serielles Protokoll zwischen Debugging-Einheit und externem Debugger (Pins sparen!)
- Vorteile:
  - der Debug Monitor (z.B. gdb stub) belegt keinen Speicher
  - Implementierung eines Debug Monitors entfällt
  - Haltepunkte im ROM/FLASH durch Hardware-Breakpoints
  - Nebenläufiger Zugriff auf Speicher und CPU Register
  - mittels Zusatzhardware ist zum Teil auch das Aufzeichnen des Kontrollflusses zwecks nachträglicher Analyse möglich



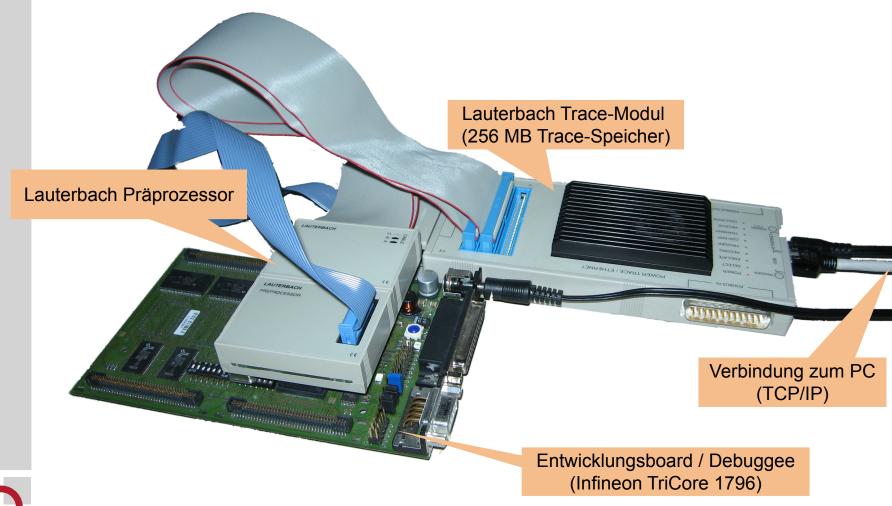
### Debugging Deluxe - Beispiel BDM

- "Background Debug Mode" eine on-chip debug Lösung von Motorola
- serielle Kommunikation über drei Leitungen (DSI, DSO, DSCLK)
- BDM Kommandos der 68k und ColdFire Prozessoren
  - RAREG/RDREG Read Register
    - lese bestimmtes Daten- oder Adressregister
  - WAREG/WDREG Write Register
    - schreibe bestimmtes Daten- oder Adressregister
  - READ/WRITE Read Memory/Write Memory
    - lese/schreibe eine bestimmte Speicherstelle
  - DUMP/FILL Dump Memory/Fill Memory
    - lese/fülle einen ganzen Speicherblock
  - BGND/GO Enter BDM/Resume
    - Ausführung stoppen/wieder aufnehmen



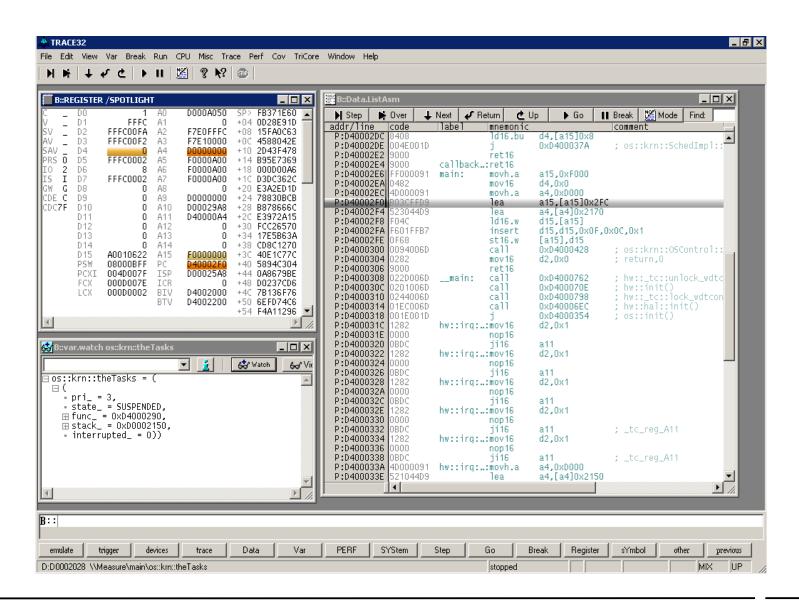
### Debugger Deluxe: Hardware-Lösung

Lauterbach Hardware-Debugger



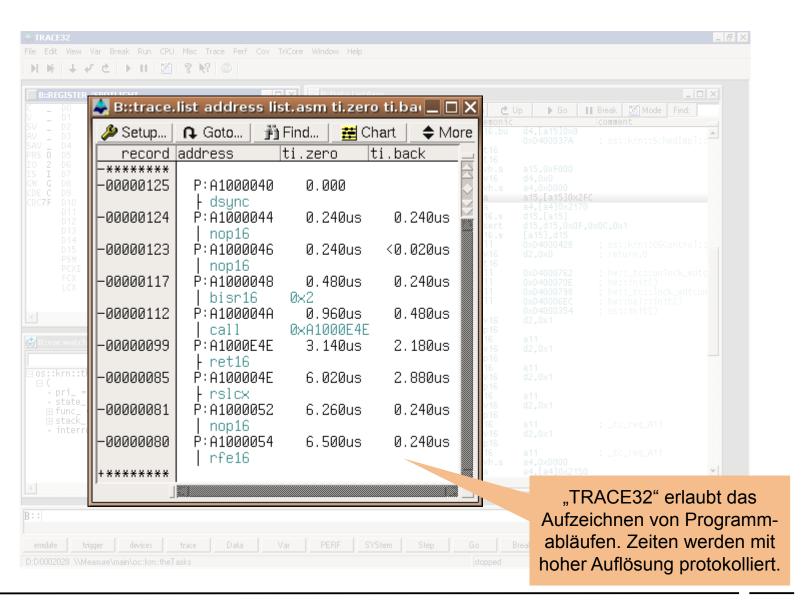


#### Debugger Deluxe: Lauterbach-Frontend



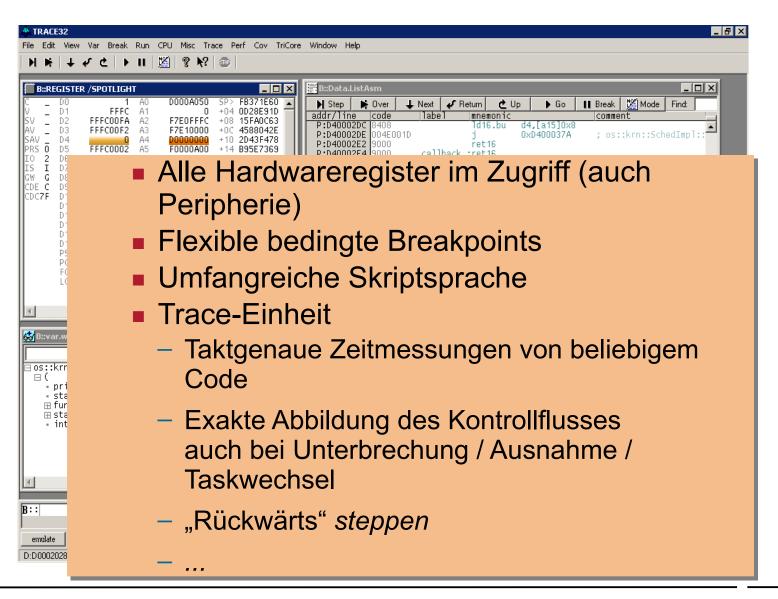


#### Debugger Deluxe: Lauterbach-Frontend





#### Debugger Deluxe: Lauterbach-Frontend





### Zusammenfassung

- Betriebssystementwicklung unterscheidet sich deutlich von gewöhnlicher Applikationsentwicklung:
  - Bibliotheken fehlen
  - die "nackte" Hardware bildet die Grundlage
- die ersten Schritte sind oft die schwersten
  - Übersetzung
  - Bootvorgang
  - Systeminitialisierung
- komfortable Fehlersuche erfordert eine Infrastruktur
  - Gerätetreiber für printf-Debugging
  - STUB und Verbindung/Treiber für Remote Debugging
  - Hardware Debugging-Unterstützung wie mit BDM
  - Optimal: Hardware-Debugger wie Lauterbach

