

Aufgabe 2 - Erweiterung um PIC und Interrupts

Rainer Müller

Department Informatik 4
Verteilte Systeme und Betriebssysteme
Friedrich-Alexander-Universität Erlangen-Nürnberg

WS 2014/2015



- technische Sicht
 - „Kabelbündel“ zur Verbindung von Komponenten
 - physikalische Eigenschaften: Timing, „Tristate“, etc.
 - Arbitrierung
 - Topologie
- logische Sicht
 - ermöglicht Kommunikation mehrerer Komponenten
 - gezieltes Adressieren einzelner Komponenten
 - Senden oder Empfangen eines Datums/mehrerer Daten
 - ggf. weitere Kommunikationsaspekte: Speicher/IO, Menge der Übertragenen Informationen (1 Byte, 2 Byte), ...

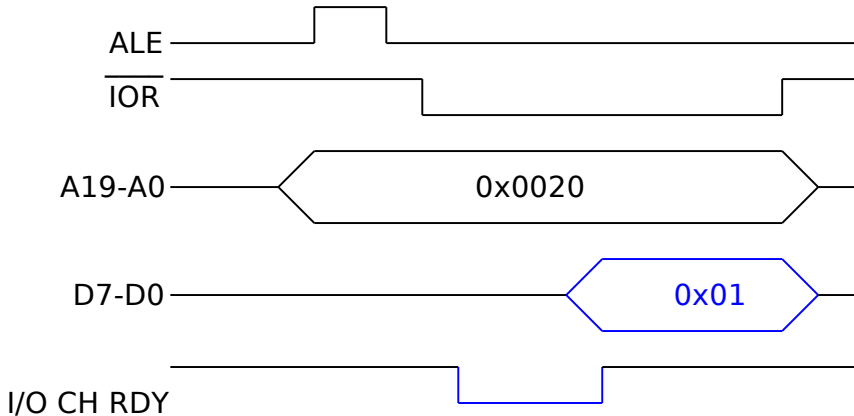


ISA-Bus (auszugsweise)

- 20 Adressleitungen
- 8 Datenleitungen
- Kommunikationssteuerung:
 - MR: Lesen von Speicher
 - MW: Schreiben an Speicher
 - IOR: Lesen von IO
 - IOW: Schreiben an IO
 - ALE: Adresse gültig
 - I/O CH RDY: IO-Daten an Bus
- weitere Leitungen:
 - zur DMA-Steuerung
 - Reset
 - Masse, Versorgungsspannungen: +5V, -5V, +12V, -12V
 - CLK: Taktsignal
- ...



Übertragungsbeispiel ISA-Bus (vereinfacht)



CPU liest von IO-Gerät mit Port 0x0020.
Gerät antwortet mit Datum 0x01.



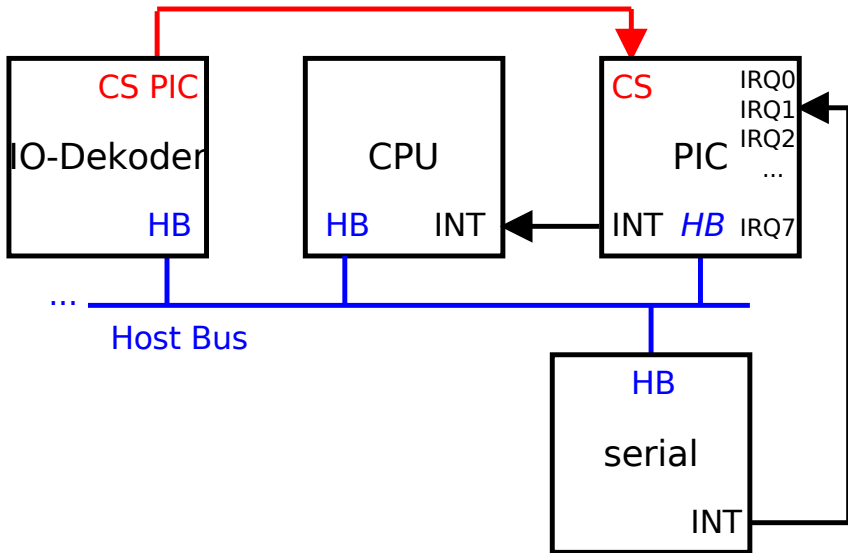
Was hiervon wird für virtuelle Maschinen benötigt?



- serielle Schnittstelle generiert Interrupts
- Intel PIC 8259a verwaltet Interrupts
 - Unterscheidung mehrerer Interruptquellen
 - Prioritäten
 - Ein-/Ausschalten von einzelnen Interrupts
 - „Zwischenspeicher“
 - Signalisieren der CPU
- IO-Dekoder übernimmt Adresssteuerung des PIC
- CPU empfängt Interruptsignal und führt Interruptbehandlung durch



Übersicht (2)



- Nun auch Eingabe vom Gastsystem
- Eingabe: Lesen von Zeichen auf `stdin`
- Wenn Zeichen eingegeben → Interrupt
- weitere Eingabe dann blockiert
- Lesen von Adresse `0x00`
 - holt Zeichen ab und
 - setzt Interrupt zurück
 - ermöglicht Empfang von weiteren Zeichen



- Dokumentation: <http://pdos.csail.mit.edu/6.828/2005/readings/hardware/8259A.pdf>
- 8 Interrupteingänge IRQ 0-7
- kann kaskadiert werden (hier nicht notwendig)
- diverse Priorisierungsvarianten
- Interrupts können einzeln maskiert werden
- Interrupts ausgelöst durch
 - steigende Flanke (Edge-triggered)
 - konstanten hohen Pegel (Level-triggered)
 - einstellbar nur chip-weit
 - später: einstellbar für einzelne Interrupteingänge



1. Anlegen eines Interrupts aktualisiert `irr`
2. Wenn nicht maskiert → Interrupt an CPU
3. CPU führt Interrupt Acknowledge Zyklus aus
4. Interrupt mit höchster Priorität wird in `isr` kopiert
 - Fully nested mode: Priorität gemäß Interrupt Nummer (wobei 0 „höchste“ Priorität)
5. Entsprechender Interrupt wird aus `irr` gelöscht
6. Interruptvektor wird an CPU übermittelt
7. Wenn „*automatic end of interrupt*“: CPU-Interruptleitung wird bei Ende des Interrupt Acknowledge Zyklus zurückgenommen

Ein Interrupt höherer Priorität kann einen Interrupt-Handler niedriger Priorität unterbrechen.



- Intel PIC 8259a hat nur **eine** Adressleitung
⇒ weiß nicht, ob er gemeint ist
- Chip-Select-Eingang signalisiert Daten für PIC
- IO-Dekoder steuert Chip-Select-Eingänge
- „großer Demultiplexer“
- IO-Adressbereich 0x0020–0x003f setzt Chip-Select des PIC



1. CPU führt **Interrupt-Acknowledge-Zyklus** durch und liest Vektor vom Bus.
2. Zustandssicherung:
 - 2.1 EFLAGS → Stack
 - 2.2 CS → Stack
 - 2.3 EIP → Stack
3. bei Interrupts: IF=0
4. Eintrag aus Interrupttabelle wird angesprungen
5. *Behandlungsroutine wird ausgeführt*
6. *IRET*
7. EFLAGS, CS und EIP werden vom Stack geholt und der Zustand somit wiederhergestellt



Da fehlt doch was. . . ?

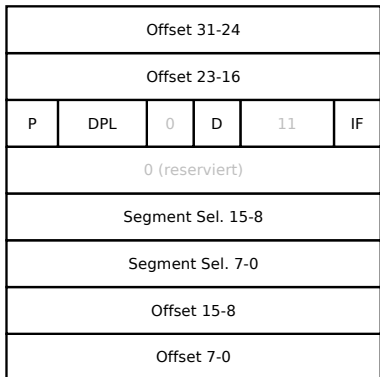
- Woher weiß denn der PIC, dass er einen Vektor auf den Bus legen soll?
- Wie findet die CPU denn die Interrupttabelle?



- Register IDTR enthält Zeiger auf IDT, sowie Größe der IDT in Bytes.
- `lidt` dient zum Laden des IDTR
- Aufbau Operand von `lidt`:

Offset	Inhalt	Größe
2	Pointer auf Anfang IDT	32 Bit
0	Größe der IDT	16 Bit

0 ↑



7 ← 0

Eintrag
für
Vektor 1



Eintrag
für
Vektor 0

IF Interrupts ausschalten (0)?
D 1: 32 Bit Ziel, 0: 16-Bit Ziel
DPL maximaler Ring
P Eintrag gültig?

Siehe auch:

„Intel 64 and IA-32 Architectures Software Developer’s Manual“

F. Müller Erweiterung um PIC und Interrupts (WS14/15)

Volume 1: Basic Architecture, Kapitel 5.11.