

# Übungen zu Systemnahe Programmierung in C (SPiC) – Sommersemester 2019

## Übung 7

Benedict Herzog  
Bernhard Heinloth

Lehrstuhl für Informatik 4  
Friedrich-Alexander-Universität Erlangen-Nürnberg



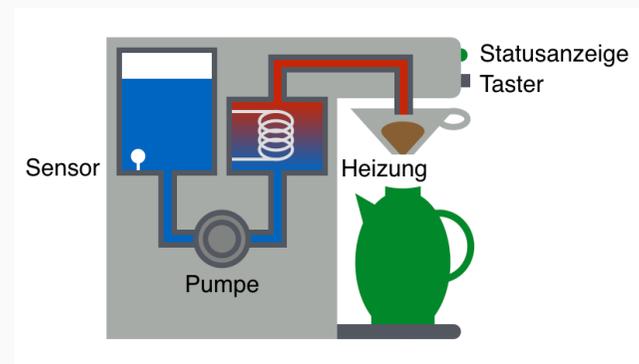
Lehrstuhl für Verteilte Systeme  
und Betriebssysteme



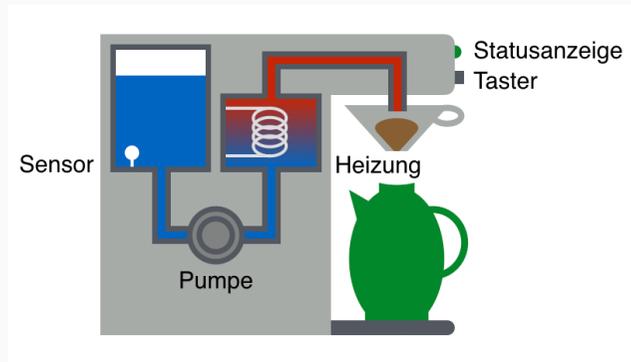
## Vorstellung Aufgabe 4

## Hands-on: Kaffeemaschine

## Hands-on: Kaffeemaschine (1)



- Lernziele:
  - Zustandsmaschine
  - Interrupts & Schlafenlegen
  - Timer bzw. Alarm



- Beschaltung:
  - Pumpe & Heizung: Port D, Pin 5 (active-low)
  - Taster: INT0 an Port D, Pin 2 (active-low)
  - Sensor: INT1 an Port D, Pin 3 (Wasser: high; kein Wasser: low)
  - Statusanzeige:
    - BLUE0: **STANDBY**
    - GREEN0: **ACTIVE**
    - RED0: **NO\_WATER**

1

**STANDBY**

- Kaffeemaschine ist aus
- Pumpe und Heizung aus
- Startmodus
- Benutzer kann Kaffeezubereitung durch Tastendruck starten

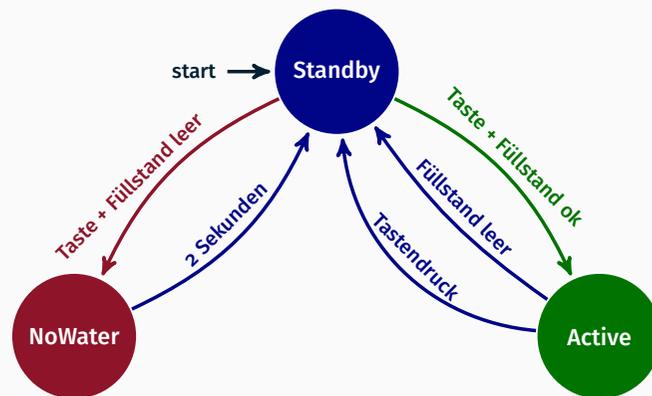
**ACTIVE**

- Kaffeemaschine ist an
- Pumpe und Heizung sind an
- Wassertank ist nicht leer
- Benutzer kann Kaffeezubereitung durch Tastendruck beenden

**NO\_WATER**

- Kaffeemaschine zeigt an, dass sie nicht genügend Wasser hat
- Zeitdauer: 2 Sekunden

2



- Hinweise:
  - Tastendruck & Füllstandsänderung durch Interrupts
  - Statusanzeige: `void setLEDState(km_state state)`
  - Wartephasen ggf. über Singleshot-Alarm realisieren
  - In Wartephasen Mikrocontroller in den Energiesparmodus

3

**DDR<sub>x</sub>** hier konfiguriert man Pin i von Port x als Ein- oder Ausgang

- Bit i = 1 → Pin i als Ausgang verwenden
- Bit i = 0 → Pin i als Eingang verwenden

**PORT<sub>x</sub>** Auswirkung **abhängig von DDR<sub>x</sub>**:

- ist Pin i **als Ausgang konfiguriert**, so steuert Bit i im PORT<sub>x</sub> Register ob am Pin i ein high- oder ein low-Pegel erzeugt werden soll
  - Bit i = 1 → high-Pegel an Pin i
  - Bit i = 0 → low-Pegel an Pin i
- ist Pin i **als Eingang konfiguriert**, so kann man einen internen pull-up-Widerstand aktivieren
  - Bit i = 1 → pull-up-Widerstand an Pin i (Pegel wird auf high gezogen)
  - Bit i = 0 → Pin i als tri-state konfiguriert

**PIN<sub>x</sub>** Bit i gibt aktuellen Wert des Pin i von Port x an (nur lesbar)

4



- Interrupt Sense Control (ISC) Bits befinden sich beim ATmega328PB im External Interrupt Control Register A (EICRA)
- Position der ISC-Bits im Register durch Makros definiert

Interrupt 0		Interrupt bei	Interrupt 1	
ISC01	ISC00		ISC11	ISC10
0	0	low Pegel	0	0
0	1	beliebiger Flanke	0	1
1	0	fallender Flanke	1	0
1	1	steigender Flanke	1	1

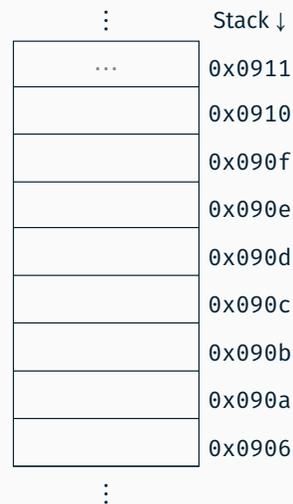
- ATmega328PB: External Interrupt Mask Register (EIMSK)
- Die Bitpositionen in diesem Register sind durch Makros INTn definiert

## Hands-on: Laufschrift



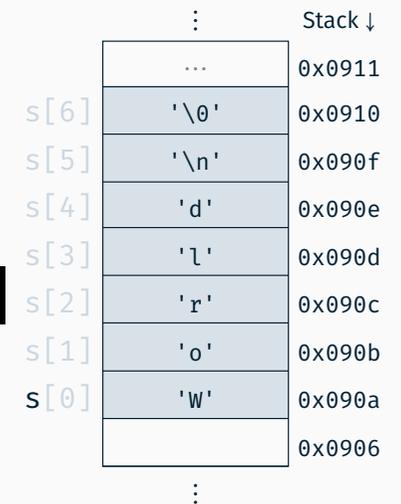
- char: Einzelnes Zeichen (z.B. 'a')
- String: Array von chars (z.B. "Hello")
- In C: Letztes Zeichen eines Strings: '\0'  
⇒ Speicherbedarf: strlen(s) + 1

```
01 char *s = "World\n";
```



- char: Einzelnes Zeichen (z.B. 'a')
- String: Array von chars (z.B. "Hello")
- In C: Letztes Zeichen eines Strings: '\0'  
⇒ Speicherbedarf: strlen(s) + 1

```
01 char *s = "World\n";
```





- Funktionsweise:  
Schrittweises Anzeigen eines Textes auf der 7-Segment-Anzeige
- Lernziele:
  - Alarme & Schlafenlegen
  - Zeiger & Zeigerarithmetik
  - Zeichenfolgen in C
- Vorgehen:
  - Aktivieren eines wiederkehrenden Alarms  
(`sb_timer_setAlarm()`)
  - Optional: Manuelles Konfigurieren des Timers
  - Zusammensetzen des aktuellen Teilstrings
  - Ausgabe über 7-Segment-Anzeige
  - In Wartephasen Mikrocontroller in den Energiesparmodus versetzen