

Infrastructure as a Service

Motivation

Eucalyptus

Windows Azure Storage

Zusammenfassung



- Bereitstellung von Hardware-nahen Ressourcen
 - Virtuelle Maschinen auf Systemebene
 - Zuverlässiger und hochverfügbarer Datenspeicher
- Angestrebtes Preismodell: *Pay-as-you-go*
 - Abrechnung nach tatsächlich verbrauchten Ressourcen
 - Keine Fixkosten für Anschaffung, Betrieb und Wartung

→ Kosten orientieren sich im Optimalfall am Gewinn
- Dynamische Skalierbarkeit in beide Richtungen
 - Hinzufügen weiterer virtueller Maschinen bei Bedarfsspitzen
 - Herunterfahren von virtuellen Maschinen bei zu geringer Auslastung
- Literatur
 -  Peter Sempolinski and Douglas Thain
A comparison and critique of Eucalyptus, OpenNebula and Nimbus
Proceedings of the 2nd International Conference on Cloud Computing Technology and Science (CloudCom '10), pages 417–426, 2010.



- Virtuelle Maschinen verschiedener Größe (Beispiele)
 - *Micro*-Instanz: 613 MB Speicher, bis zu 2 ECUs
 - *Cluster Compute Eight Extra Large*-Instanz: 60,5 GB Speicher, 88 ECUs

[Hinweis: „Eine EC2 Compute Unit (ECU) bietet die entsprechende CPU-Kapazität eines 1,0- bis 1,2-GHz-Opteron- oder -Xeon-Prozessors von 2007.“, Quelle: <http://aws.amazon.com/de/ec2/>]
- Virtuelle Maschinen verschiedener Kategorien
 - *On-Demand Instance*
 - Sofortige Verfügbarkeit
 - Abrechnung nach angefangener Stunde
 - *Reserved Instance*
 - Grundpreis für längeren Zeitraum, vergünstigter Stundenpreis
 - Unterkategorien für verschiedene Auslastungsstufen
 - *Spot Instance*
 - Abhängig von der aktuellen Cloud-Auslastung wird ein Referenzpreis definiert
 - Ausführung der VM sobald Referenzpreis unter vordefinierten Wert fällt
- Nähere Informationen: <http://aws.amazon.com/de/ec2/>



- Kompromiss bei der Platzierung von virtuellen Maschinen
 - Viele virtuelle Maschinen auf dem selben Rechner → **hohe Auslastung**
 - Möglichst gleichmäßige Aufteilung der virtuellen Maschinen auf die vorhandenen Rechner → **geringe Beeinflussung** der VMs untereinander
 - In geringer geographischer Nähe zum Nutzer → **niedrige Latenz**
 - Geographisch weit entfernt von anderen virtuellen Maschinen der selben Anwendung → **hohe Ausfallsicherheit** des gesamten Dienstes
- Im Folgenden betrachtet
 - Wie kann eine weltumspannende Cloud-Infrastruktur mit Datenzentren auf verschiedenen Kontinenten realisiert werden?
 - Wie lässt sich die durch Virtualisierung erzielte Isolation auf Netzwerke von virtuellen Maschinen ausdehnen?
 - Wodurch kann Datenverlust bei Katastrophen vorgebeugt werden?
 - Wie lässt sich Lastbalancierung zwischen Speicherknoten erzielen?



■ Motivation

- Einsatz von proprietären Implementierungen in kommerziellen IaaS-Clouds
- Kaum Informationen über den Aufbau solcher Systeme vorhanden
- Beschränkte Zugangsmöglichkeiten für Forscher

■ Eucalyptus

- Framework zur Verwaltung privater bzw. hybrider Clouds
- Zielgruppe: Universitäten und kleinere Firmen
- Anlehnung an Amazon EC2 bzw. Amazon S3
 - eucatools für Interaktion mit dem Framework
 - Client-Schnittstelle für Datenspeichersystem

■ Literatur



Daniel Nurmi, Rich Wolski, Chris Grzegorzcyk, Graziano Obertelli et al.

The Eucalyptus open-source cloud-computing system

Proceedings of the 9th International Symposium on Cluster Computing and the Grid (CCGrid '09), pages 124–131, 2009.



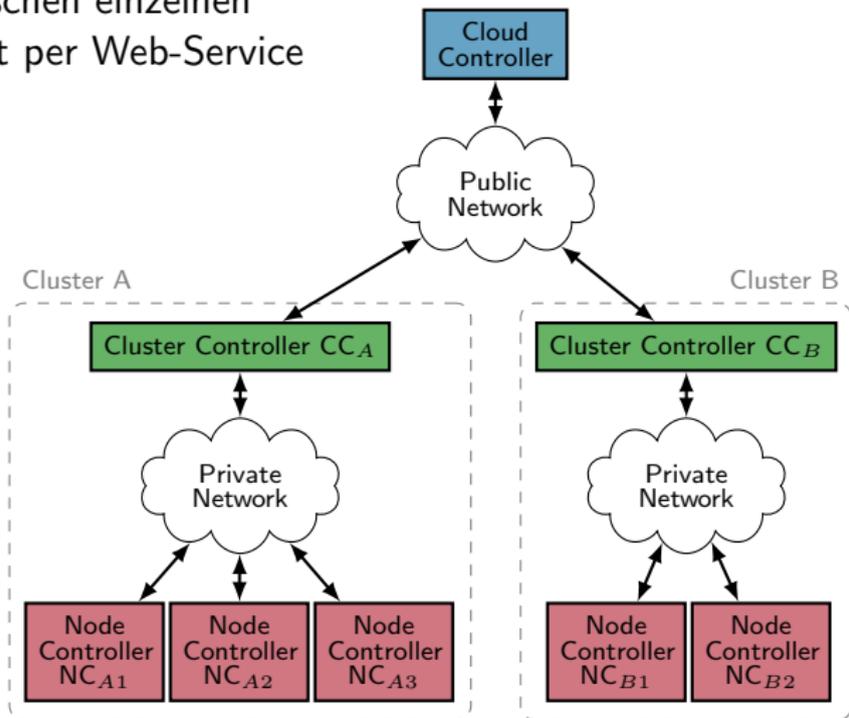
- Kommunikation zwischen einzelnen Komponenten erfolgt per Web-Service

- Controller-Hierarchie

- Cloud
- Cluster
- Node

- *Walrus*

- Datenspeicher
- Archiv für Images virtueller Maschinen
- Zugriff von inner- und außerhalb der Cloud möglich



■ *Cloud Controller*

- Zuständigkeitsbereich: komplette Eucalyptus-Cloud
- Schnittstelle zum Cloud-Nutzer bzw. -Administrator
 - Authentifizierung von Nutzern
 - Verwaltung von virtuellen Maschinen

■ *Cluster Controller*

- Zuständigkeitsbereich: Gruppe von Rechnern [Ausgangspunkt: Region in Amazon EC2]
- Bearbeitung von Anfragen des Cloud Controller
 - Auswahl der Node Controller für den Start einer virtuellen Maschine
 - Analyse der Kapazitäten für bestimmte VM-Typen
- Konfiguration und Überwachung von *Virtual Network Overlays (VNOs)*

■ *Node Controller*

- Zuständigkeitsbereich: (einzelner) lokaler Rechner
- Bearbeitung von Anfragen des zugehörigen Cluster Controller
 - Starten und Stoppen virtueller Maschinen
 - Berichte über Zustände lokaler virtueller Maschinen
 - Übersicht über Ressourcen (z. B. Anzahl an CPUs, freier Festplattenspeicher)



Start einer virtuellen Maschine

- Cloud Controller
 - Empfang einer Anfrage vom Nutzer
 - Überprüfung der Verfügbarkeit von Ressourcen
 - Senden einer *Ressourcenreservierung* an entsprechenden Cluster Controller
 - Abwarten einer Bestätigung, dass die Ressourcen reserviert wurden
 - Senden einer Anweisung an den Cluster Controller die VM zu starten
 - Cluster Controller
 - Auswahl des Rechners, auf dem die VM gestartet werden soll
 - Anwendung der *First-Fit*-Strategie
 - Node Controller
 - Bereitstellung des VM-Image auf dem Zielrechner (Varianten)
 - Transfer aus dem Image-Archiv von Walrus
 - Verfügbarkeit im lokalen Image-Cache
 - Konfiguration des Netzwerks (zusammen mit dem Cluster Controller)
 - Anweisung an den VMM das VM-Image zu booten
- Nutzer kann per `ssh` auf seine virtuelle Maschine zugreifen



- Anforderungen
 - **Isolation:** Eine VM eines Nutzers muss mit anderen VMs des selben Nutzers kommunizieren können, jedoch nicht mit VMs anderer Nutzer
 - **Erreichbarkeit:** Mindestens eine virtuelle Maschine jedes Nutzers muss von außerhalb der Cloud erreichbar sein
- Umsetzung mittels *Virtual Network Overlays*
 - Realisierung der Isolation
 - Einrichtung eines separaten VLANs für jeden Nutzer
 - Jedes VLAN verwendet ein eigenes IP-Subnetz
 - Cluster Controller
 - * Bei Bedarf: Routing zwischen IP-Subnetzen
 - * Isolation durch Firewall-Regeln
 - TCP- oder UDP-Tunnel zwischen verschiedenen Clustern
 - Einfluss auf Erreichbarkeit
 - Verwendung privater IP-Adressen → VMs von außen nicht zugänglich
 - Bei Bedarf Adressumsetzung von öffentlichen auf private IP-Adressen



- Schnittstelle: Orientierung an Amazon S3
 - Zugriff per REST oder SOAP
 - Verwaltung von Daten in *Objekten* und *Buckets*
 - Verwendung von Amazon-S3-Tools möglich
- Archiv für VM-Images virtueller Maschinen
 - Bestandteile eines VM-Image
 - Root Filesystem
 - Kernel Image
 - Ramdisk Image
 - Ablegen eines VM-Image
 - Komprimierung, Verschlüsselung und Aufteilung
 - Beschreibung des Image in einem *Manifest*
 - Bearbeitung von Node-Controller-Anfragen
 - Zusammenfügen, Verifizieren, Entschlüsselung des VM-Image
 - Transfer des Image zum Node Controller
 - Cache für entschlüsselte VM-Images



- Anforderungen
 - Starke Konsistenz
 - Globaler Namensraum
 - Kein Datenverlust bei Katastrophen
 - Niedrige Kosten
- Windows Azure Storage
 - Einheitliches Speichersystem für unterschiedliche Nutzdaten
 - Trennung des Datenspeichers vom Rest der Cloud
 - Rückgriff auf das Domain Name System (DNS)
 - Georeplikation über mehrere Datenzentren

■ Literatur



Brad Calder, Ju Wang, Aaron Ogus, Niranjan Nilakantan et al.
Windows Azure Storage: A highly available cloud storage service with strong consistency. *Proceedings of the 23rd Symposium on Operating Systems Principles (SOSP '11)*, pages 143–157, 2011.



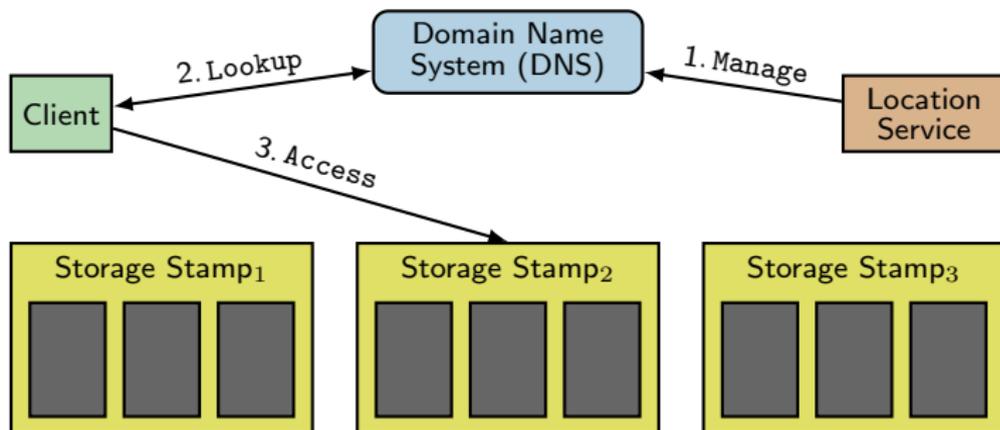
- Verfügbare Datenobjekte
 - *Blobs*
 - Tabellen
 - Warteschlangen
- Typischer Einsatz von Objekten
 - Eingabedaten: Blobs
 - Zwischenergebnisse und Ausgabedaten: Blobs oder Tabellen
 - Koordinierung: Warteschlangen
- Globaler partitionierter Namensraum

`[Protokoll]://[Konto].[Dienst].core.windows.net/[Partition]/[Objekt]`

- Protokoll: http bzw. https
- Kontoname des Nutzers (→ Speicherort) als Teil des DNS-Host-Namens
- Dienst: blob, table oder queue
- Identifikation eines Objekts mittels Partitions- und Objektname



- **Storage Stamp**
 - Gruppe aus mehreren Racks mit insgesamt 2 PB Speicher (künftig 30 PB)
 - Racks besitzen eigene Netzwerk- und Stromanbindungen → *Fehlerdomänen*
 - Stamp von außen über eine virtuelle IP-Adresse erreichbar
- **Ortsdienst (Location Service)**
 - Zuordnung von Nutzerkonten zu Stamps
 - Stamp-Auswahl für neue Konten
 - Aktualisierung der Stamp-Adressen im DNS



- *Front-End Layer*
 - Authentifizierung eintreffender Anfragen
 - Weiterleitung von Anfragen an den Partition Layer
- *Partition Layer*
 - Verwaltung von Blobs, Tabellen und Warteschlangen
 - Zusammenfassung kleiner Objekte
 - Aufteilung großer Objekte in Partitionen
 - Verwaltung von Partitionen
 - Einteilung und Zuordnung zu Servern
 - Lastverteilung zwischen Servern
 - Replikation über mehrere Stamps
- *Stream Layer* [→ Siehe nächste Vorlesung.]
 - Direkter Zugriff auf Festplatten
 - Bereitstellung von *Datenströmen (Streams)*
 - Stamp-interne Replikation



- Replikation innerhalb eines Stamp (*Intra-Stamp Replication*)
 - Aufgabe des Stream Layer
 - Synchrone Replikation während des Schreibvorgangs
 - Speicherung der Replikate in unterschiedlichen Fehlerdomänen
 - Replikation auf Binärdaten-Ebene
 - Im Fehlerfall: Wechsel der Replikatgruppe

- Replikation zwischen Stamps (*Inter-Stamp Replication*)
 - Aufgabenverteilung
 - Location Service: Nutzerkonto-spezifische Konfiguration
 - Partition Layer: Durchführung
 - Asynchrone Replikation im Hintergrund [Im Durchschnitt ca. 30s nach dem Schreibvorgang.]
 - Replikation auf Objektebene
 - Im Fehlerfall: Failover durch Anpassung des DNS-Eintrags eines Kontos



- **Zentrale Datenstruktur: Objekttable (Object Table)**
 - Speicherung sehr großer Datenmengen [→ Petabytes]
 - Aufteilung in disjunkte *RangePartitions*
 - Beispiele
 - *Account Table*: Verwaltung von Informationen über Nutzerkonten
 - *Blob Table*: Tabelle mit allen Blobs eines Stamp
 - *Partition Map Table*: Zuordnung von RangePartitions zu Objekttabellen

- **Komponenten**
 - *Lock Service*
 - Vergleiche: Chubby Lock Service [→ Siehe spätere Vorlesung.]
 - Vergabe von *Leases* für RangePartitions an Partition Server
 - *Partition Server*
 - Verwaltung der ihm zugeteilten RangePartitions
 - Persistente Speicherung von Daten mittels Stream Layer
 - *Partition Manager*
 - Zuweisung von RangePartitions zu Partition-Servern
 - Mehrere Instanzen pro Stamp: Auswahl eines Anführers per Lock Service



- Datenstrukturen pro RangePartition (Beispiele)
 - Persistente Datenstrukturen im Stream Layer
 - *Metadaten-Strom*: Verwaltungsinformationen [z. B. Verweise auf andere Ströme]
 - *Commit-Log-Strom*: Log für kürzlich durchgeführte Modifikationen
 - *Row-Data-Strom*: Speicherung von Checkpoints
 - Flüchtige Datenstrukturen im Arbeitsspeicher
 - *Memory Table*: Modifikationen, die noch nicht Teil eines Checkpoint sind
 - *Index Cache*: Cache für Checkpoint-Indizes
 - *Row Data Cache*: Cache für Checkpoint-Inhalte
- Vorgehensweise bei Schreibaufufen
 1. Anhängen der Operation an den Commit-Log-Strom
 2. Aktualisierung der betroffenen Tabellenzeile in der Memory Table
- Erstellung von Checkpoints
 1. Auslöser: Commit Log / Memory Table erreichen eine bestimmte Größe
 2. Erzeugung eines Checkpoint aus dem Inhalt der Memory Table
 3. Aufräumen des Commit Log



- Migration einer RangePartition von PS_A nach PS_B
 1. Der Partition Manager weist PS_A an, die Partition zu migrieren
 2. PS_A erstellt Checkpoint der Partition
 3. Partition Manager aktualisiert die Partition Map Table
 4. PS_B lädt RangePartition

- Teilung einer von PS_C verwalteten RangePartition P
 1. Der Partition Manager weist PS_C an, die Partition zu teilen
 2. PS_C erstellt Checkpoint von P
 3. PS_C erzeugt die Datenstrukturen für die Partitionsteile P_1 und P_2 basierend auf den Inhalten der Datenstrukturen von P
 4. PS_C verwaltet sowohl P_1 als auch P_2
 5. Partition Manager aktualisiert die Partition Map Table
 6. P_1 oder P_2 wird auf einen anderen Partition Server migriert

- Zusammenlegung zweier RangePartitions: Umkehrung zur Teilung



- Infrastructure as a Service
 - Bereitstellung von Rechenkapazität und Datenspeicher
 - Dynamische Skalierbarkeit in beiden Richtungen
- Eucalyptus
 - Open-Source-Implementierung für private IaaS-Clouds
 - Schnittstellen: Orientierung an Amazon EC2
 - Hierarchischer Aufbau zur Unterstützung separater Cluster
- Windows Azure Storage
 - Datenspeichersystem der Microsoft-Cloud
 - Schichten
 - Front-End Layer
 - Partition Layer
 - Stream Layer
 - Replikation auf zwei Ebenen
 - Über verschiedene Fehlerdomänen innerhalb eines Storage Stamp hinweg
 - Georeplikation über mehrere Storage Stamps

