

Systemprogrammierung

Speicherverwaltung: Adressraumkonzepte

Wolfgang Schröder-Preikschat, Jürgen Kleinöder

Lehrstuhl Informatik 4

20. Dezember 2012

Gliederung

- 1 Grundlagen
 - Fragmente
 - Zuteilungseinheiten
 - Strategien

- 2 Adressräume
 - Überblick
 - Physikalischer Adressraum
 - Logischer Adressraum
 - Virtueller Adressraum

- 3 Zusammenfassung

Herangehensweisen zur Verwaltung des Arbeitsspeichers

Fest abgesteckte oder ausdehn-/zusammenziehbare Gebiete für jedes Programm

statisch

- **Arbeitsspeichergebiete** maximaler, fester Größe
 - je eins pro Prozessadressraum inkl. dem Betriebssystem
 - innerhalb der Gebiete ist Speicher dynamisch zuteilbar
- Gefahr von Leistungsbegrenzung/-verluste, z.B.:
 - Brache eines Gebiets in anderen Gebieten nicht nutzbar
 - kleine E/A-Bandbreite mangels Puffer im Gebiet des BS
 - erhöhte Wartezeit von Prozessen wegen zu kl. Puffern

dynamisch

- **Arbeitsspeicherfragmente** variabler Größe
 - ggf. mehrere pro Prozessadressraum inkl. Betriebssystem
 - das Betriebssystem ermittelt freie Bereiche und teilt sie zu
- Zusammenspiel Laufzeit- und Betriebssystem
 - d.h., von `malloc(3)` und z.B. `brk(2)`

Fragment: „Bruchstück“ eines (log./virt.) Prozessadressraums

- ein im Arbeitsspeicher abzulegendes Teil von Programmtext/-daten
- die Zuteilungseinheiten können in beiden Weisen gleich ausgelegt sein

Hardwarevorgaben und Verschnitt

Zuteilungseinheiten als Vielfaches von Bytes oder Seitenrahmen

Aufbau und Struktur der zuteilungsfähigen Fragmente im Arbeitsspeicher unterscheidet sich je nach zu Grunde liegender **Adressraumausprägung**

Seitennummerierung

- Fragment \mapsto **Vielfaches von Seitenrahmen**
- ggf. wird mehr Speicher als benötigt zugeteilt
- **interne Fragmentierung** des Seitenrahmens

Segmentierung

- Fragment \mapsto **Vielfaches von Bytes** \rightsquigarrow Segment
- ggf. ist ein passendes Stück nicht verfügbar
- **externe Fragmentierung** des Arbeitsspeichers

Verschnitt (als Folge in/externer Fragmentierung) zu **optimieren**, ist eine der zentralen Aufgaben der Speicherverwaltung

anfallender Rest bei der Speicherzuteilung allgemein

- „Abfall“ im Falle interner Fragmentierung
- „Hohlräume“ im Falle externer Fragmentierung

Politiken bei der Speicherverwaltung

Speicherzuteilungsverfahren obligatorisch

Platzierungsstrategie (engl. *placement policy*)

- **wohin** im Arbeitsspeicher ist ein Fragment abzulegen?
 - dorthin, wo der Verschnitt am kleinsten/größten ist?
 - oder ist es egal, weil Verschnitt zweitrangig ist?

Speichervirtualisierung optional

Ladestrategie (engl. *fetch policy*)

- **wann** ist ein Fragment in den Arbeitsspeicher zu laden?
 - im Moment der Anforderung durch einen Prozess?
 - oder im Voraus, auf Grund von Vorabwissen oder Schätzungen?

Ersetzungsstrategie (engl. *replacement policy*)

- **welches** Fragment ist ggf. aus den Arbeitsspeicher zu verdrängen?
 - das älteste, am seltensten genutzte oder am längsten ungenutzte?

Gliederung

- 1 Grundlagen
 - Fragmente
 - Zuteilungseinheiten
 - Strategien
- 2 Adressräume
 - Überblick
 - Physikalischer Adressraum
 - Logischer Adressraum
 - Virtueller Adressraum
- 3 Zusammenfassung

Grundlagen der Rechnerarchitektur, 2. Semester

Ergänzung, Verfeinerung bzw. Vertiefung von GRA



- Kap. 5 Schnittstelle zum Betriebssystem [1], speziell...
 - ✓ Speicherverwaltung
 - ✓ Paging
 - ✓ Segmentierung

...beleuchtet im Kontext der Maschinenprogrammzebene, genauer:

- Artefakte der Hardware
- Abstraktion durch ein Betriebssystem

Betriebssystemansicht von Adressraumarten

physikalischer Adressraum

- **nicht linear** adressierbarer E/A- und Speicherbereich, dessen Größe der Adressbreite der CPU entspricht
 - 2^N Bytes, bei einer Adressbreite von N Bits
 - von Lücken durchzogen \leadsto **ungültige Adressen**

logischer Adressraum

- **linear** adressierbarer Speicherbereich von 2^M Bytes bei einer Adressbreite von N Bits
 - $M = N$ z.B. im Fall einer *Harvard-Architektur*¹
 - $M < N$ sonst

virtueller Adressraum

- logischer Adressraum, der 2^K Bytes umfasst
 - $K > N$ bei Speicherbankumschaltung, Überlagerungstechnik
 - $K \leq N$ sonst

¹Getrennter Programm-, Daten- und E/A-Adressraum.

Beispiel einer Adressraumorganisation

Adressenbelegung (engl. *address assignment*)

| Adressbereich | Größe (KB) | Verwendung |
|---------------------|------------|-------------------------------------|
| 00000000–0009ffff | 640 | RAM (System) |
| 000a0000–000bffff | 128 | Video RAM |
| 000c0000–000c7fff | 32 | BIOS Video RAM |
| 000c8000–000dffff | 96 | keine |
| 000e0000–000effff | 64 | BIOS Video RAM (<i>shadow</i>) |
| 000f0000–000fffff | 64 | BIOS RAM (<i>shadow</i>) |
| 00100000–090fffff | 147456 | RAM (Erweiterung) |
| 09100000–fffdffff | 4045696 | keine |
| fffe0000–fffeffff | 64 | SM-RAM (<i>system management</i>) |
| ffff0000–ffffffffff | 64 | BIOS ROM |

Toshiba Tecra 730CDT, 1996

Ungültige Adressen

Zugriff \leadsto **Busfehler** (engl. *bus error*)

| Adressbereich | Größe (KB) | Verwendung |
|--------------------------|----------------|-------------------------------------|
| 00000000–0009ffff | 640 | RAM (System) |
| 000a0000–000bffff | 128 | Video RAM |
| 000c0000–000c7fff | 32 | BIOS Video RAM |
| 000c8000–000dffff | 96 | keine |
| 000e0000–000effff | 64 | BIOS Video RAM (<i>shadow</i>) |
| 000f0000–000fffff | 64 | BIOS RAM (<i>shadow</i>) |
| 00100000–090fffff | 147456 | RAM (Erweiterung) |
| 09100000–fffdffff | 4045696 | keine |
| fffe0000–fffeffff | 64 | SM-RAM (<i>system management</i>) |
| ffff0000–ffffffffff | 64 | BIOS ROM |

Toshiba Tecra 730CDT, 1996

Reservierte Adressen

Zugriff \leadsto **Schutzfehler** (engl. *protection fault*)

| Adressbereich | Größe (KB) | Verwendung |
|---------------------|------------|-------------------------------------|
| 00000000–0009ffff | 640 | RAM (System) |
| 000a0000–000bffff | 128 | Video RAM |
| 000c0000–000c7fff | 32 | BIOS Video RAM |
| 000c8000–000dffff | 96 | keine |
| 000e0000–000effff | 64 | BIOS Video RAM (<i>shadow</i>) |
| 000f0000–000fffff | 64 | BIOS RAM (<i>shadow</i>) |
| 00100000–090fffff | 147456 | RAM (Erweiterung) |
| 09100000–fffdffff | 4045696 | keine |
| fffe0000–fffeffff | 64 | SM-RAM (<i>system management</i>) |
| ffff0000–ffffffffff | 64 | BIOS ROM |

Toshiba Tecra 730CDT, 1996

Freie Adressen

Hauptspeicher (engl. *main memory*)

| Adressbereich | Größe (KB) | Verwendung |
|---------------------|------------|-------------------------------------|
| 00000000–0009ffff | 640 | RAM (System) |
| 000a0000–000bffff | 128 | Video RAM |
| 000c0000–000c7fff | 32 | BIOS Video RAM |
| 000c8000–000dffff | 96 | keine |
| 000e0000–000effff | 64 | BIOS Video RAM (<i>shadow</i>) |
| 000f0000–000fffff | 64 | BIOS RAM (<i>shadow</i>) |
| 00100000–090fffff | 147456 | RAM (Erweiterung) |
| 09100000–fffdffff | 4045696 | keine |
| fffe0000–fffeffff | 64 | SM-RAM (<i>system management</i>) |
| ffff0000–ffffffffff | 64 | BIOS ROM |

Toshiba Tecra 730CDT, 1996

Segmentierung durch die Maschinenprogrammzebene

Logische Unterteilung von Prozessadressräumen

- Ebene₄-Programme sind in (mind.) zwei Segmente logisch aufgeteilt:
 - Text** • Maschinenanweisungen, Programmkonstanten
 - Daten** • initialisierte Daten, globale Variablen, Halde
- Ebene₃-Programme kennen (mind.) ein weiteres Segment:
 - Stapel** • lokale Variablen, Hilfsvariablen, aktuelle Parameter

Betriebssysteme verwalten diese Segmente im phys. Adressraum

- ggf. mit Hilfe einer MMU (engl. *memory management unit*)
 - Hardware, die nur logische in physikalische Adressen umsetzt
 - für die Verwaltung des Speichers ist das Betriebssystem verantwortlich
- die MMU legt eine **Organisationsstruktur** auf den phys. Adressraum
 - sie unterteilt ihn in Seiten fester oder Segmente variabler Länge

Ausprägungen von Prozessadressräumen

Seitennummerierter oder segmentierter Adressraum

eindimensional in **Seiten** aufgeteilt (engl. *paged*)

- eine Programmadresse A_P bildet ein Tupel (p, o) :

$$p = A_P \operatorname{div} 2^N \rightsquigarrow \text{Seitennummer (engl. page number)}$$

$$o = A_P \operatorname{mod} 2^N \rightsquigarrow \text{Versatz (engl. byte offset)}$$

- mit 2^N gleich der Seitengröße (engl. *page size*) in Bytes
- Seite \mapsto **Seitenrahmen** (auch: Kachel) des phys. Adressraums

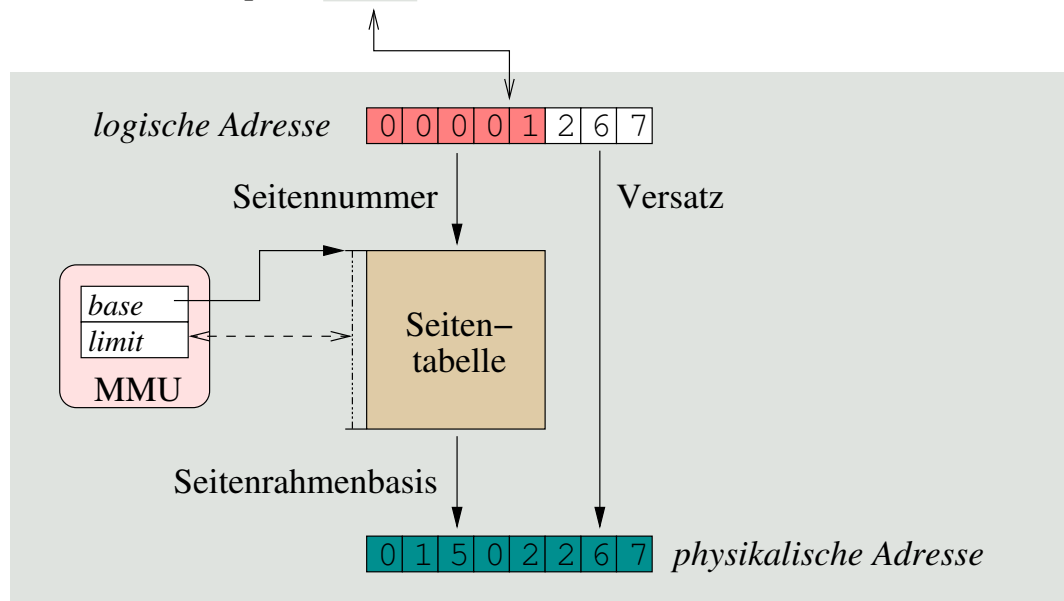
zweidimensional in **Segmente** aufgeteilt (engl. *segmented*)

- eine Programmadresse A_S bildet ein Paar (S, A)
 - mit der Adresse A relativ zu Segment(name/nummer) S
 - bei seitennummerierten Segmenten wird A als A_P interpretiert
- Segment \mapsto Folge von Bytes/Seitenrahmen des phys. Adressraums

Adressumsetzung: seitenorientiert

Seitennummerierter Adressraum (engl. *paged address space*)

```
char *p = 4711; /* 0x1267 */
```

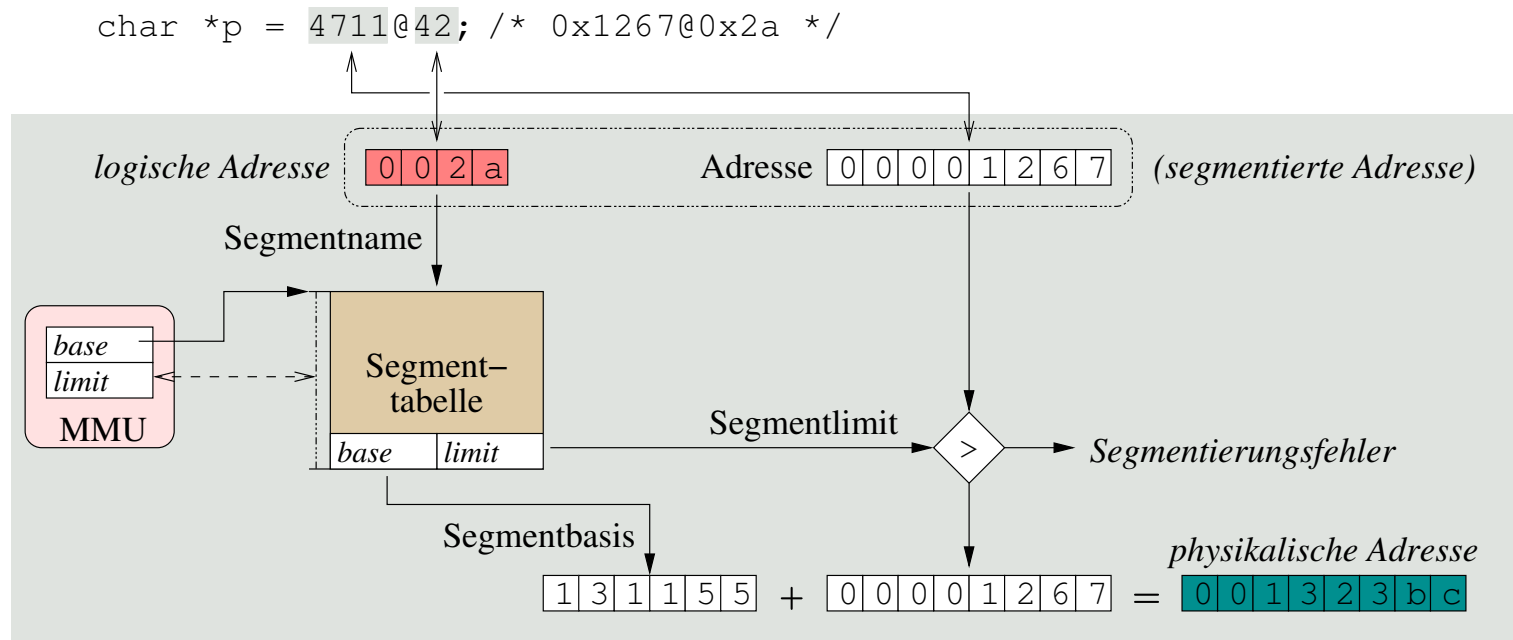


- **Seitennummer** ist Index in **Seitentabelle**
 - pro Prozess
 - dimensioniert durch die MMU
- **ungültiger Index** führt zum *Trap*

- die indizierte Adressierung (der MMU) liefert einen **Seitendeskriptor**
 - enthält die **Seitenrahmennummer**, die die Seitennummer ersetzt
 - entspricht der **Basisadresse des Seitenrahmens** im phys. Adressraum
- setzen der Basis-/Längenregister der MMU \rightsquigarrow Adressraumwechsel

Adressumsetzung: explizit segmentorientiert

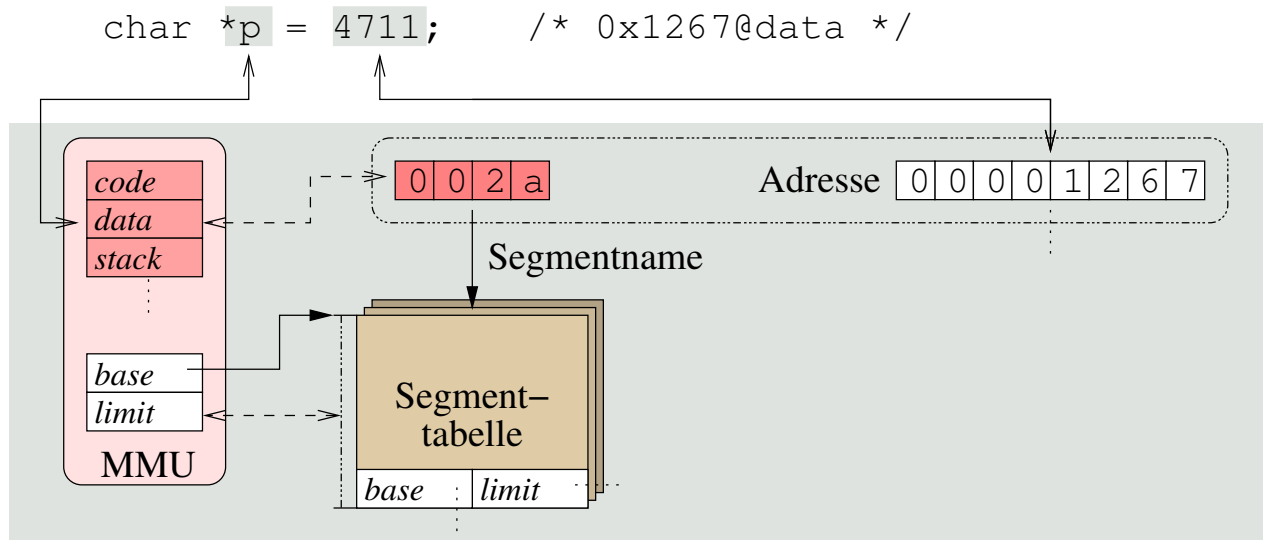
Segmentierter Adressraum (engl. *segmented address space*)



- **Segmentname** ist Index in die **Segmenttabelle** eines Prozesses
 - dimensioniert durch die MMU, **ungültiger Index** führt zum *Trap*
- indizierte Adressierung (der MMU) ergibt den **Segmentdeskriptor**
 - enthält **Basisadresse** und **Länge** des Segments (engl. *base/limit*)
 - $address_{phys} = address > limit ? (Trap, 0) : base + address$

Adressumsetzung: implizit segmentorientiert

Segmentregister bzw. Segmentselektor (engl. *segment selector*)



- je nach Art des Speicherzugriffs selektiert die MMU implizit das passende Segment

Befehlsabruf (engl. *instruction fetch*) \mapsto `code` 😊

Operandenabruf (engl. *operand fetch*) aus Text-, Daten-, Stapelsegment

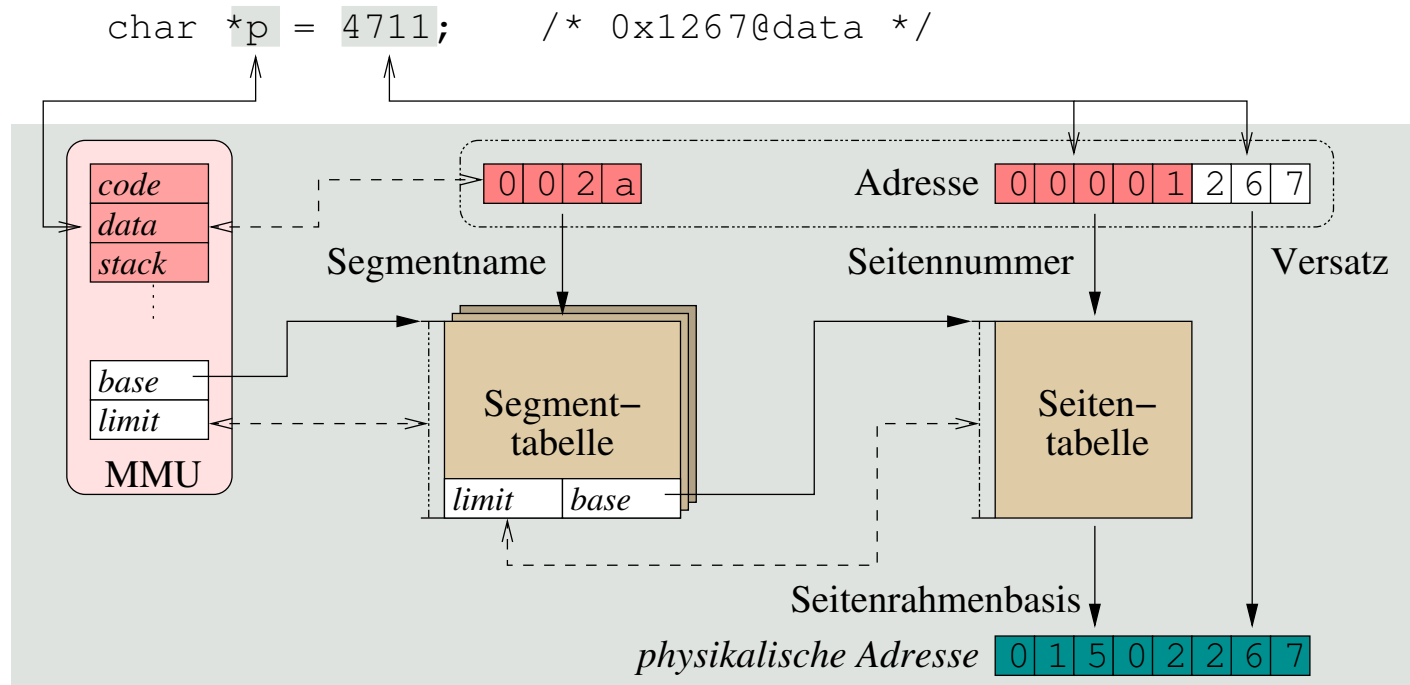
- Direktwerte \mapsto `code` 😊

- globale/lokale Daten \mapsto `data` \equiv `stack` 😞

- Programme können weiterhin 1-dimensionale log. Adressen verwenden

Adressumsetzung: implizit segment- und seitenorientiert

Segmentierter seitennummerierter Adressraum (engl. *page-segmented address space*)



• x86

- **Reihenschaltung** von zwei Adressumsetzungseinheiten der MMU:
 - **Segmenteinheit** löst eine segmentierte Adresse auf
 - adressiert und begrenzt die Seitentabelle
 - **Seiteneinheit** generiert die physikalische Adresse
- jeder Prozess hat (mind.) eine Segment- und eine Seitentabelle

Seiten- bzw. Segmentdeskriptor

Abbildung steuernder Verbund

Adressumsetzung basiert auf Deskriptoren der MMU, die für jede Seite bzw. Segment die **Relokations- und Zugriffsdaten** verwalten

- die **Basisadresse** des Seitenrahmens/Segments im phys. Adressraum
- die **Zugriffsrechte** des Prozesses
 - lesen (*read*), schreiben (*write*), ggf. ausführen (*execute*)

Segmente sind (im Geg. zu Seiten) von variabler, dynamischer Größe und benötigen daher zusätzliche Verwaltungsdaten \leadsto **Segmentdeskriptor**

- die **Segmentlänge**, um Segmentverletzungen abfangen zu können
 - Basis-/Längenregister \subset Segmentdeskriptor
- die **Expansionsrichtung**: Halde „*bottom-up*“, Stapel „*top-down*“

Deskriptorprogrammierung erfolgt zur Programmlade- und -laufzeit

- bei Erzeugung/Zerstörung schwer- und leichtgewichtiger Prozesse
- bei Anforderung/Freigabe von Arbeitsspeicher

Seiten- bzw. Segmenttabelle

Adressraum beschreibende Datenstruktur

Deskriptoren des Adressraums eines Prozesses sind in einer **Tabelle im Arbeitsspeicher** zusammengefasst

- die **Arbeitsmenge** (engl. *working set*) von Deskriptoren eines Prozesses wird im Zwischenspeicher (engl. *cache*) gehalten
 - TLB (engl. *translation lookaside buffer*) der MMU
- Adressraumwechsel als Folge eines Prozesswechsels bedeutet:
 - 1 zerstören der Arbeitsmenge (TLB „*flush*“; teuer, schwergewichtig)
 - 2 Tabellenwechsel (Zeiger umsetzen; billig, federgewichtig)

Basis-/Längenregister (engl. *base/limit register*)

- beschreibt eine Tabelle und damit exakt einen Prozessadressraum
- bei der Adressumsetzung wird eine **Indexprüfung** durchgeführt:
 - $descriptor = index \leq limit ? \&base[index] : (Trap, 0)$
 - wobei *index* die Seitennummer/den Segmentnamen repräsentiert

Adressraumabbildung einhergehend mit Ein-/Ausgabe

Integration von Vorder- und Hintergrundspeicher

Abstraktion von Größe und Örtlichkeit des verfügbaren Hauptspeichers

- vom Prozess nicht benötigte Programmteile können ausgelagert sein
 - sie liegen im **Hintergrundspeicher**, z.B. auf der Festplatte
- der Prozessadressraum könnte über ein Rechnernetz verteilt sein
 - Programmteile sind über die Hauptspeicher anderer Rechner verstreut

Zugriffe auf ausgelagerte Programmteile fängt der Prozessor ab: *Trap*

- sie werden stattdessen **partiell interpretiert** vom Betriebssystem
- der unterbrochene Prozess wird in einen E/A-Stoß gezwungen
 - er erwartet die erfolgreiche Einlagerung eines Programmteils
 - ggf. sind andere Programmteile aus dem Hauptspeicher zu verdrängen
- Wiederaufnahme des CPU-Stoßes \rightsquigarrow Wiederholung des Zugriffs

Seiten- bzw. Segmentdeskriptor (Forts.)

Zusätzliche Attribute

Adressumsetzung unterliegt einer **Steuerung**, die „transparent“ für den zugreifenden Prozess die Einlagerung auslöst

- die „Gegenwart“ eines Segments/einer Seite wird erfasst: *present bit*
 - 0 \mapsto ausgelagert; *Trap*, partielle Interpretation, Einlagerung
 - die Basisadresse ist eine Adresse im Hintergrundspeicher
 - wird nach der Einlagerung vom Betriebssystem auf 1 gesetzt
 - 1 \mapsto eingelagert; Befehl abrufen, Operanden lesen/schreiben
 - die Basisadresse ist eine Adresse im Vordergrundspeicher
 - wird nach der Auslagerung vom Betriebssystem auf 0 gesetzt
- das „Gegenwartsbit“ dient verschiedentlich noch anderen Zwecken:
 - um z.B. Zugriffe zu zählen oder ihnen einen Zeitstempel zu geben
 - Betriebssystemmaßnahmen zur Optimierung der Ein-/Auslagerung

Zugriffsfehler

Seitenfehler (engl. *page fault*) bzw. Segmentfehler (engl. *segment fault*)

present bit = 0

- je nach Befehlssatz und Adressierungsarten der CPU kann der **Behandlungsaufwand** im Betriebssystem und somit der **Leistungsverlust** beträchtlich sein

```
void hello () {  
    printf("Hi!\n");  
}  
  
void (*moin)() = &hello;  
  
main () {  
    (*moin)();  
}
```

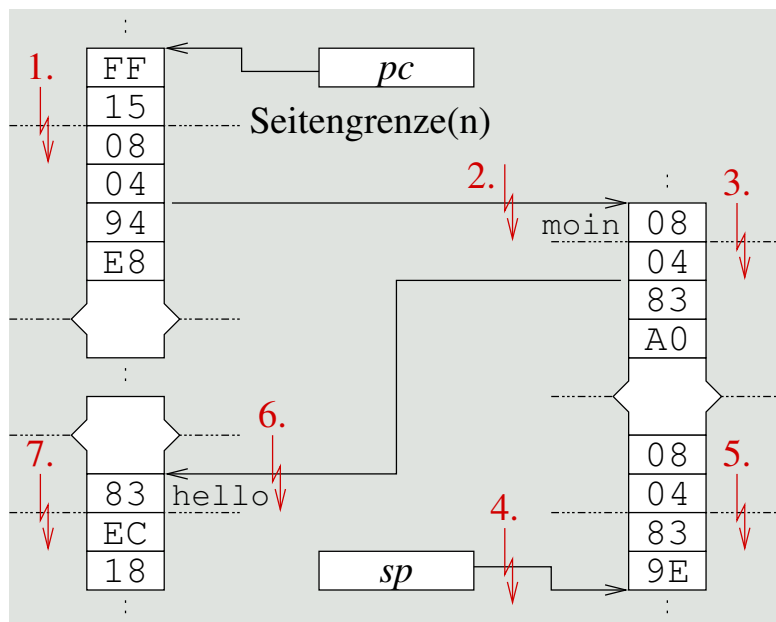
```
main:  
    pushl %ebp  
    movl  %esp,%ebp  
    pushl %eax  
    pushl %eax  
    andl  $-16,%esp  
    call  *moin  
    leave  
    ret
```

```
⋮  
FF15080494E8  
⋮
```

Zugriffsfehler: Schlimm(st)er Fall eines Seitenfehlers

`call *moin` (x86) Aufruf einer indirekt adressierten Prozedur

- der Operationscode (FF 15) wurde bereits gelesen



- 1 Operandenadresse holen (08 04 94 E8)
- 2 Funktionszeiger lesen (08)
- 3 Funktionszeiger weiterlesen (04 83 A0)
- 4 Rücksprungadresse stapeln (08 04)
- 5 Rücksprungadresse weiterstapeln (83 9E)
- 6 Operationscode holen (83)
- 7 Operanden holen (EC 18)

- Seitenfehler 6. und 7. sind eigentlich bereits der Ausführung des ersten Maschinenbefehls der aufgerufenen Prozedur zuzurechnen

Seitenfehler: Aufwandsabschätzung von Einzelzugriffen

Nichtfunktionale Programmeigenschaften

effektive Zugriffszeit (*effective access time, eat*) auf den Hauptspeicher

- hängt stark ab von der **Seitenfehlerwahrscheinlichkeit** (p) und verhält sich direkt proportional zur **Seitenfehlerrate**:

$$eat = (1 - p) \cdot pat + p \cdot pft, 0 \leq p \leq 1$$

- angenommen, folgende Systemparameter sind gegeben:
 - 50 ns Zugriffszeit auf den RAM (*physical access time, pat*)
 - 10 ms mittlere Zugriffszeit auf eine Festplatte (*page fault time, pft*)
 - 1 % Wahrscheinlichkeit eines Seitenfehlers ($p = 0,01$)

- dann ergibt sich:

$$eat = 0,99 \cdot 50 \text{ ns} + 0,01 \cdot 10 \text{ ms} = 49,5 \text{ ns} + 10^5 \text{ ns} \approx 0,1 \text{ ms}$$

- Einzelzugriffe sind im Ausnahmefall um den Faktor 2000 langsamer

Seitenfehler: Aufwandsabschätzung bei Folgezugriffen

Seitenfehler sind nicht wirklich transparent

mittlere Zugriffszeit (*mean access time, mat*) auf den Hauptspeicher

- hängt stark ab von der effektiven **Seitenzugriffszeit** und der **Seitengröße** (in Bytes pro Seite bzw. Seitenrahmen):

$$mat = (eat + (sizeof(page) - 1) \cdot pat) / pat$$

- angenommen, folgende Systemparameter sind gegeben:
 - Seitengröße von 4 096 Bytes (4 KB)
 - 50 ns Zugriffszeit (*pat*) auf ein Byte im RAM
 - effektive Zugriffszeit (*eat*) wie eben berechnet bzw. abgeschätzt

- dann ergibt sich:

$$mat = (eat + 4\,095 \cdot 50 \text{ ns}) / 50 \text{ ns} = 6\,095,99 \text{ ns} \approx 6 \mu\text{s}$$

- Folgezugriffe sind im Ausnahmefall um den Faktor 122 langsamer

Seitenüberlagerung „*Considered Harmful*“

Pro und Contra

Virtuelle Adressräume sind ...

vorteilhaft wenn übergroße bzw. gleichzeitig mehrere Programme in Anbetracht zu knappen Hauptspeichers auszuführen sind

ernüchternd wenn der eben durch die Virtualisierung bedingte Mehraufwand zu berücksichtigen ist und sich für ein gegebenes Anwendungsszenario als problematisch bis unakzeptabel erweisen sollte

Seitenfehler sind ...

- nicht wirklich transparent, wenn zeitliche Aspekte relevant sind
 - z.B. im Fall von Echtzeitverarbeitung oder Hochleistungsrechnen
- erst zur Laufzeit ggf. entstehende nichtfunktionale Eigenschaften

Gliederung

- 1 Grundlagen
 - Fragmente
 - Zuteilungseinheiten
 - Strategien

- 2 Adressräume
 - Überblick
 - Physikalischer Adressraum
 - Logischer Adressraum
 - Virtueller Adressraum

- 3 Zusammenfassung

Adressräume

Ebenen der Abstraktion

- der **physikalische Adressraum** enthält gültige & ungültige Adressen
 - **ungültige Adressen**
 - Zugriff führt zum Busfehler
 - **gültige Adressen**
 - Zugriff gelingt, ist jedoch zu bedenken...
 - reservierte Adressbereiche \rightsquigarrow Schutz
- der **logische Adressraum** enthält gültige Adressen
 - **Zugriffsrechte** der Prozesse stecken **Gültigkeitsbereiche** ab
 - Zugriff auf reservierte Adressen führt ggf. zum Schutzfehler
 - Prozesse sind in ihrem Programmadressraum abgeschottet, isoliert
 - Zugriff auf „fremde“ freie Adressen führt zum Schutzfehler
- der **virtuelle Adressraum** enthält „flüchtige Adressen“
 - die **Bindung** der Adressen zu den Speicherzellen ist nicht fest
 - sie variiert phasenweise zwischen Vorder- und Hintergrundspeicher

Adressraumdeskriptoren

Seitennumerierte und segmentierte Adressräume

Abbildung steuernde **Verbunde** zur Erfassung einzelner Adressraumteile

- speichern Attribute von **Seiten** oder **Segmente**
 - d.h., Relokations- und Zugriffsdaten, Zugriffsrechte
- bilden Seiten fester Größe auf gleichgroße Seitenrahmen ab
 - seitennumerierter Adressraum
- bilden Segmente variabler Größe auf Byte- oder Seitenfolgen ab
 - segmentierter und ggf. seitennumerierter Adressraum

Abbildungstabellen fassen Deskriptoren (eines Adressraums) zusammen

- die Tabellen liegen im Arbeitsspeicher des Betriebssystems
 - der dafür erforderliche Speicherbedarf kann beträchtlich sein
- im TLB sind **Arbeitsmengen** von Deskriptoren zwischengespeichert
 - ein *Cache* der MMU, ohne dem **Adressumsetzung** ineffizient ist

Zugriffsfehler sind intransparente, nicht-funktionale Eigenschaften

Resümee

- **Arbeitsspeicherverwaltung** ist (a) statisch oder (b) dynamisch
 - (a) Arbeitsspeichergebiete maximaler, fester Größe
 - (b) Arbeitsspeicherfragmente variabler Größe
 - dabei sind **Fragmente** Teile eines (log./virt.) Prozessadressraums
 - die im Arbeitsspeicher zu platzierenden Teile von Programmtext/-daten
 - für die freier Platz, sog. **Löcher**, im Arbeitsspeicher zu finden ist
 - **Prozessadressräume** sind (a) physikalisch, (b) logisch, (c) virtuell
 - (a) lückenhafter, wirklicher Hauptspeicher
 - (b) lückenloser, wirklicher Hauptspeicher
 - (c) lückenloser, scheinbarer Hauptspeicher
- Arbeitsspeicher liegt im Vordergrund (a, b) bzw. Hintergrund (c)

Politiken der Speicherverwaltung

- | | |
|-----------------------|---|
| Platzierungsstrategie | ● wohin ist ein Fragment abzulegen? |
| Ladestrategie | ● wann ist ein Fragment zu laden? |
| Ersetzungsstrategie | ● welches Fragment ist ggf. zu verdrängen? |

Literaturverzeichnis

- [1] FEY, D. :
Grundlagen der Rechnerarchitektur und -organisation.
<http://www3.informatik.uni-erlangen.de/Lehre/GRa/>, jährlich. –
Vorlesungsfolien