

# Echtzeitsysteme 2

Analyse, Entwurf, Implementierung

---

**Fabian Scheler**  
**Michael Stilkerich**  
**Wolfgang Schröder-Preikschat**

Lehrstuhl für Informatik IV  
Verteilte Systeme und Betriebssysteme  
Friedrich-Alexander Universität Erlangen-Nürnberg

<http://www4.cs.fau.de/~{scheler,mike,wosch}>  
[{scheler,mike,wosch}@cs.fau.de](mailto:{scheler,mike,wosch}@cs.fau.de)



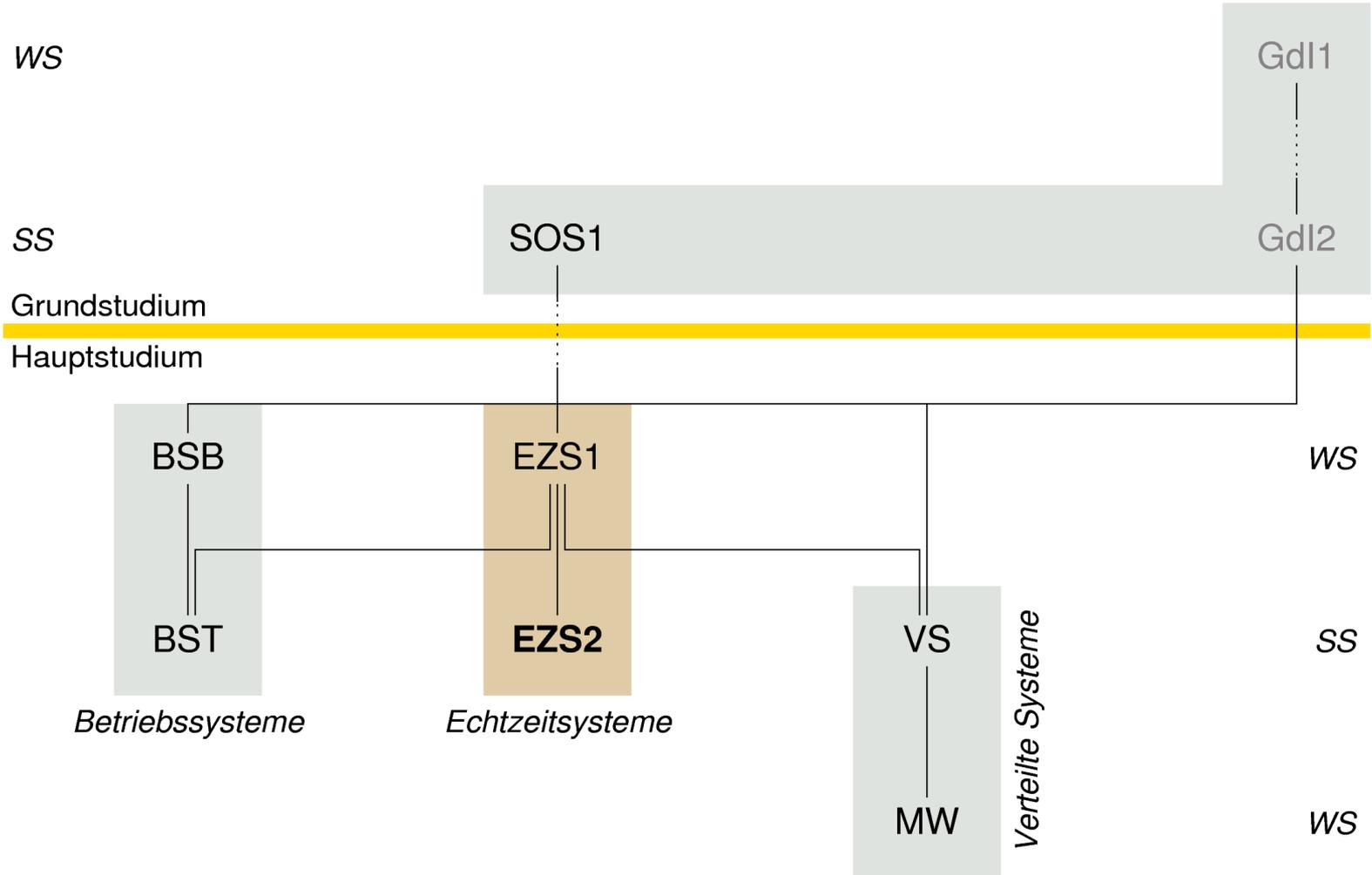
# Übersicht

---

- Einordnung
- Aufbau/Lehrform
- Voraussetzungen
- Leistungsnachweis
- Literatur
- Lernziele & Lehrinhalt
- Experimente



# Lehrprofil von I4



# Integrierte Lehrveranstaltung

---

## ■ Termine

- Vorlesung (2 SWS) + Übung (2 SWS)  
= 4 SWS (3 Stunden/Woche)

## ■ Vor-/Nacharbeit

- N Stunden/Woche:  $0 \leq N \leq (165 - X)$
- $X < 165$ : Zeitäquivalent anderer Pflichten

## ■ Folien/Handout

- [www4.informatik.uni-erlangen.de/Lehre/SS07/V\\_EZS2](http://www4.informatik.uni-erlangen.de/Lehre/SS07/V_EZS2)
- **kein Skript** – Folien zu Vorlesung/Übung



# Ablauf/Material

---

## ■ Modus

- wöchentlicher Wechsel (2 SWS):
  - Vorlesung = inhaltliche Einführung zu den Projektphasen
  - Übung = Statusbericht der Gruppen zu den Projekten
- „restlichen“ 2 SWS:
  - Bearbeitung der Projekte

## ■ Ort und Termin???

→ Abstimmung

- Möglichkeit 1:           Dienstag           10:00 – 12:00   (0.031)
- Möglichkeit 2:           Mittwoch           14:00 – 16:00   (0.031)
- Möglichkeit 3:           Donnerstag        14:00 – 16:00   (00.153)



# Übungsbetrieb

---

- Anmeldung
  - über W.A.S. (Web-Anmeldesystem)
  - [www.was.dienste.uni-erlangen.de/content](http://www.was.dienste.uni-erlangen.de/content)
  - Begin: ab sofort ...
  
- Projektarbeit
  - $\leq 3$  Mitarbeiter je Gruppe
    - Einzelkämpferdasein ist nicht zielführend
  - 14-tägige Statusberichte
  
- Rechnerübung: manlobbi – Raum 0.058
  - freies Arbeiten, Betreuung „on demand“
  
- Kontinuität und aktive Mitarbeit als Schlüssel zum Erfolg!



# Voraussetzungen

---

- Grundlagen von Echtzeitbetriebssystem: EZS 1
  - zeit- und ereignisgesteuerte Systeme
  - periodische, aperiodische und sporadische Aufgaben
  - Einplanung und Koordination
- Systemprogrammierung in C/C++ und Assembler
  - maschinen- d.h. hardwarenahe Programmierung
- Betriebssystemkenntnisse sind fördernd, daher erwünscht und hilfreich



# Leistungsnachweis

---

- unbenoteter Schein
  - erfolgreiche Bearbeitung des Projekts
  - Statusberichte / Abschlusspräsentation
  - Poster
  
- benoteter Schein
  - unbenoteter Schein
  - Bewertung der erbrachten Leistungen



# Kontakt

---

- Fabian Scheler  
`www4.informatik.uni-erlangen.de/~scheler`  
`scheler@informatik.uni-erlangen.de`
- Michael Stilkerich  
`www4.informatik.uni-erlangen.de/~mike`  
`stilkerich@informatik.uni-erlangen.de`
- auf folgenden Wegen
  - persönlich
  - e-Mail (**Mailingliste!**)
  - ICQ, Jabber, ...



# Ergänzende Literatur

---

- *Hermann Kopetz.*  
**Real-Time Systems: Design Principles for Distributed Embedded Applications.**  
Kluwer Academic Publishers, 1997.
- *Jane W. S. Liu.*  
**Real-Time Systems.**  
Prentice Hall PTR, Upper Saddle River, NJ, USA, 2000.
- *Jim Cooling.*  
**Software Engineering for Real-Time Systems.**  
Addison-Wesley, 2003.
- *Phillip A. Laplante.*  
**Real-Time Systems Design and Analysis.**  
Wiley, third edition, 2004.
- *W. Schröder-Preikschat.*  
**Echtzeitsysteme.**  
[www4.informatik.uni-erlangen.de/Lehre/WS06/V\\_EZS](http://www4.informatik.uni-erlangen.de/Lehre/WS06/V_EZS)



# Lernziele

---

- Echtzeitprogrammierung in Teams
  
- Echtzeitanwendung entwickeln
  - Anforderungen/Gegebenheiten analysieren und spezifizieren
  - Echtzeitsystem problemorientiert implementieren
  - Experimente aufbauen und durchführen
  
- Vertiefung von Grundlagenwissen durch experimentelles Arbeiten



# Lehrinhalte - Projektphasen

---

## 1. Analyse des physikalischen Objekts

- Erfassen physikalischer Zusammenhänge
- Wo existieren Deadlines?
- Wie sieht das physikalische Modell aus, wo abstrahiert man?

## 2. Entwicklungsumgebung

- Was für ein
  - Prozessor
  - Compiler
  - Betriebssystemwird verwendet?
- Wie funktioniert das Debuggen?
- Gibt es irgendwelche Besonderheiten?



# Lehrinhalte - Projektphasen

---

## 3. Komponenten

- Welche Komponenten existieren in meinem System?
- Was tun diese Komponenten? (Spezifikation)
- Wie interagieren diese Komponenten? (Spezifikation)
- Implementierung der Komponenten?

## 4. Testen: Komponenten

- einfache Testumgebung:
  - übersetzt und bindet Testfall
  - führt Testfall aus
  - überprüft das Ergebnis
- Spezifikation der Testfälle
- Getestet wird: Funktionalität, WCET und Speicherplatz



# Lehrinhalte - Projektphasen

---

## 5. Komposition

- Abbildung: Komponenten → Ereignisbehandlungen
- Planung:
  - Prioritätenvergabe
  - statische Ablaufpläne
- Planbarkeitsanalyse

## 6. Integration

- Implementierung des kompletten Systems
- Abbildung auf Betriebssystemstrukturen



# Lehrinhalte - Projektphasen

---

## 7. Testen: komplettes System → Akzeptanztest

- Ausprobieren
- Debuggen

## 8. Präsentation

- Zusammenfassung des Projekts



# Lehrinhalt - Struktur

---

- zu jeder Phase gibt es einen Zwischenbericht
  - ca. 10-minütige Präsentation
  - Zu welchen Ergebnissen ist man gekommen?
  - Welche Designentscheidungen wurden getroffen? Warum?
  - Welche Konsequenzen haben diese Entscheidungen?
  
- Abschlussbericht / Abschlusspräsentation
  - ca. 45-minütige Präsentation / Demonstration
  - Überblick über das Projekt
  - Poster
  - setzt sich aus Zwischenberichten zusammen



# Zeitplanung



Phase	Start	Ende
1 Anwendungsanalyse	23.04.2007	07.05.2007
2 Teilkomponenten (Entwurf & Implementierung)	08.05.2007	28.05.2007
3 Teilkomponenten (Testen & WCET)	29.05.2007	11.06.2007
4 Komposition	12.06.2007	25.06.2007
5 Akzeptanztest	26.06.2007	09.07.2007
6 Poster/Präsentation	10.07.2007	16.07.2007



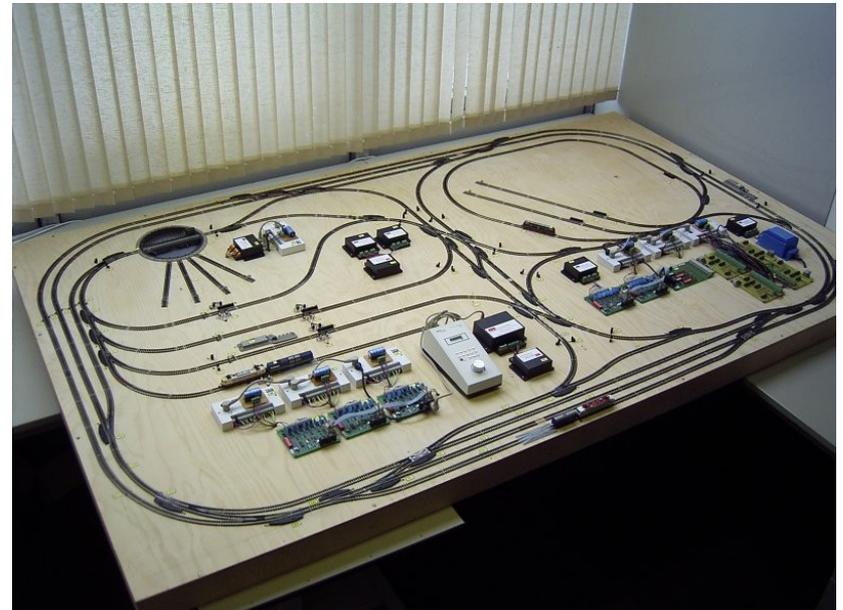
# Experiment 1: Hau den Lukas

- Aufgabe: den Eisenkern ...
  - anheben und abbremsen
  - schrittweise anheben/fallen lassen
  - gebremst fallen lassen
  - pendeln lassen
- Entwicklungsumgebung
  - ProOSEKtime
  - GCC
  - TriCore
  - Digital I/O
  - A/D-Wandler
  - TTCAN



# Experiment 2 & 3: Eisenbahn

- Aufgabe: Zug-/Weichensteuerung
  - (un)veränderliches Streckennetz
  - Weichenstellung
  - Signalanlagen
- Entwicklungsumgebung
  - KESO/ProOSEKtime
  - TriCore
  - Digital I/O
  - serielle Schnittstelle
  - TTCAN



# Experiment 4: Robertino

- Aufgabe: Steuerung
  - Bewegung in der Ebene
  - Vermeidung von Kollisionen
  
- Entwicklungsumgebung
  - KESO
  - TriCore
  - Digital I/O
  - D/A-Wandler
  - CAN

