

## U12 12. Übung

U12 12. Übung

### U12-1 Überblick über die 12. Übung

- Besprechung 8. Aufgabe (buffer)
- Besprechung der 2. Miniklausur
- PV-chunk Semaphore
- Semaphore vs. Mutex- und Condition-Variablen

## U12-3 Semaphore vs. Mutexes und Conditions

U12-3 Semaphore vs. Mutexes und Conditions

- Semaphore sind der "abstraktere" Koordinierungsmechanismus
- Vorteile:
  - Koordinierungscode in der Anwendung ist schlanker
  - Semantik von P- und V-Operationen ist allgemein bekannt, Koordination damit unmittelbar verständlich
  - Anwendungsprogramm ist besser lesbar, weil eigentliche Funktionalität nicht zu sehr durch Koordinierungscode unterbrochen ist
- Nachteile:
  - weniger Flexibilität als beim expliziten Umgang mit Mutex-Locks und Condition-Variablen
    - z. B. wenn man anwendungsabhängig entscheiden will, ob man aktiv wartet (Spin-Lock) oder den Thread schlafen legt (cond\_wait)

### U12-2 PV-chunk Semaphore

U12-2 PV-chunk Semaphore

- Erweiterung des Konzepts der zählenden Semaphore
  - Semaphore  $s$  wird im Rahmen der P- und V-Operation nicht nur um 1 dekrementiert bzw. inkrementiert, sondern um einen Wert  $n$
  - P-Operation blockiert, falls  $s - n < 0$
- ermöglicht eine einfaches Warten, bis eine bestimmte Anzahl eines Betriebsmittels verfügbar ist
  - in der Aufgabe 8: Warten bis  $n$  Pufferplätze gefüllt sind

### U12-4 Lösungsskizze zum buffer-Modul

U12-4 Lösungsskizze zum buffer-Modul

! Fehlerbehandlungen sind z. T. verkürzt oder vernachlässigt

#### 1 Semaphor-Modul

- Semaphor-Datenstruktur

```
typedef struct {  
    int s; /* Zustand */  
    pthread_mutex_t m;  
    pthread_cond_t c;  
} SEM;
```

## 1 ... Semaphor-Modul

U12-4 Lösungsskizze zum buffer-Modul

### ■ Initialisierungs-Funktion

```
SEM *sem_init(n) {
    SEM *s;
    if ((s = malloc(sizeof SEM)) == NULL) {
        return NULL;
    }
    s->s = n;
    pthread_mutex_init(&s->m, NULL);
    pthread_cond_init(&s->c, NULL);
    return s;
}
```

### ■ Lösch-Funktion

```
void sem_delete(SEM *s) {
    pthread_mutex_destroy(&s->m);
    pthread_cond_destroy(&s->c);
    free(s);
}
```

## 2 jbuffer-Initialisierung

U12-4 Lösungsskizze zum buffer-Modul

```
/* Grundidee: alle Puffer-relevanten Daten werden in einer
Datenstruktur zusammengefasst, die dann an die Threads
uebergeben wird.
Dadurch kann man die jbuffer-Funktion ggf. auch mehrmals
aufrufen und die Instanzen arbeiten unabhangig voneinander
*/

struct buffer {
    char *data;
    int size;
    int delay;
    int w_index;
    int r_index;
    int end;
    SEM *free_slots;
    SEM *filled_slots;
    FILE *in_stream;
    FILE *out_stream;
};
```

## 1 ... Semaphor-Modul

U12-4 Lösungsskizze zum buffer-Modul

### ■ P- Operation

```
void P(SEM *s, int n) {
    pthread_mutex_lock(&s->m);
    while (s->s < n) {
        pthread_cond_wait(&s->c, &s->m);
    }
    s->s -= n;
    pthread_mutex_unlock(&s->m);
}
```

### ■ V- Operation

```
void V(SEM *s, int n) {
    pthread_mutex_lock(&s->m);
    s->s += n;
    pthread_cond_broadcast(&s->c);
    pthread_mutex_unlock(&s->m);
}
```

## 2 ... jbuffer-Initialisierung

U12-4 Lösungsskizze zum buffer-Modul

```
void jbuffer(int fd1, int fd2, int bufsize, int bufdelay) {
    pthread_t t1, t2;

    struct buffer b;
    /* b initialisieren */
    if ((b.data = malloc(bufsize)) == NULL) { ... }
    b.size = bufsize; b.delay = bufdelay;
    b.w_index = b.r_index = 0; b.end = -1;

    if ((b.free_slots = sem_init(bufsize)) == NULL) { ... }
    if ((b.filled_slots = sem_init(0)) == NULL) { ... }

    if ((b.in_stream = fdopen(fd1, "r")) == NULL) { ... }
    if ((b.out_stream = fdopen(fd2, "w")) == NULL) { ... }

    /* Threads erzeugen und b uebergeben */
    pthread_create(&t1, NULL, producer, &b);
    pthread_create(&t2, NULL, consumer, &b);

    pthread_join(t1, NULL);
    pthread_join(t2, NULL);

    /* abschliessend b.data, Semaphore und Streams freigeben */
    ...
}
```

### 3 Producer

```
static void *producer(void *arg) {
    struct buffer *b = arg;
    int c;

    while ((c = getc(b->in_stream) != EOF) {
        P(b->free_slots, 1);
        b->data[b->w_index] = c;
        b->w_index = (b->w_index + 1) % b->size;
        V(b->filled_slots, 1);
    }

    /* Dateiende-Markierung: buffer-Inhalt = 0 && end == index*/
    P(b->free_slots, 1);
    b->data[b->w_index] = 0;
    b->end = b->w_index;
    /* consumer auch deblockieren, falls er auf delay wartet */
    V(b->filled_slots, b->delay);
}
```

### 4 Consumer

```
static void *consumer(void *arg) {
    struct buffer *b = arg;
    int i;

    /* auf delay Zeichen warten und dann die Auswirkung von P
       rueckgaengig machen - keine schoene Loesung
       ein "nur testendes P" waere besser */
    P(b->filled_slots, b->delay);
    V(b->filled_slots, b->delay);

    while (1) {
        P(b->filled_slots, 1);

        /* EOF-Bedingung abpruefen */
        if ( b->data[b->r_index] == 0 && b->r_index == b->end )
            break;

        putchar(b->data[b->r_index], b->out_stream);
        b->r_index = (b->r_index + 1) % b->size;
        V(b->free_slots, 1);
    }
}
```