

- Besprechung Aufgaben 4 und 5
- Fehlerbehandlung
- Prozesse
- POSIX-Prozess-Systemfunktionen
- POSIX-Signale
- Aufgabe 6

- Fehler können aus unterschiedlichsten Gründen im Programm auftreten
  - Systemressourcen erschöpft
    - ⇒ **malloc(3)** schlägt fehl
  - Fehlerhafte Benutzereingaben (z.B. nicht existierende Datei)
    - ⇒ **open(2)** schlägt fehl
  - Transiente Fehler (z.B. nicht erreichbarer Server)
    - ⇒ **connect(2)** schlägt fehl
  - ...
- Gute Software **erkennt Fehler**, führt eine **angebrachte Behandlung** durch und gibt eine **aussagekräftige Fehlermeldung** aus
  - ◆ Kann das Programm trotz des Fehlers sinnvoll weiterlaufen?
  - ◆ Beispiel 1: Ermittlung des Hostnamens zu einer IP-Adresse für Logeintrag
    - ⇒ Fehlerbehandlung: IP-Adresse im Log eintragen, Programm läuft weiter
  - ◆ Beispiel 2: Öffnen einer zu kopierenden Datei schlägt fehl
    - ⇒ Fehlerbehandlung: Kopieren nicht möglich, Programm beenden

### 1 Fehler in Bibliotheksfunktionen

- Fehler treten häufig in Funktionen der C-Bibliothek auf
  - erkennbar i.d.R. am Rückgabewert (Manpage!)
- Die Fehlerursache wird über die globale Variable **errno** übermittelt
  - Fehlercode für jeden möglichen Fehler (siehe **errno(3)**)
  - Der Wert **errno=0** bedeutet Erfolg, alles andere ist ein Fehlercode
  - Bibliotheksfunktionen setzen **errno** im Fehlerfall
  - Bekanntmachung im Programm durch Einbinden von **errno.h**
- Fehlercodes können mit den Funktionen **perror(3)** und **strerror(3)** ausgegeben bzw. in lesbare Strings umgewandelt werden

```
char *mem = malloc(...); /* malloc gibt im Fehlerfall */
if(NULL == mem) {        /* NULL zurück */
    fprintf(stderr, "%s:%d: malloc failed with reason: %s\n",
        __FILE__, __LINE__-3, strerror(errno));
    perror("malloc"); /* Alternative zu strerror + fprintf */
    exit(EXIT_FAILURE); /* Programm mit Fehlercode beenden */
}
```

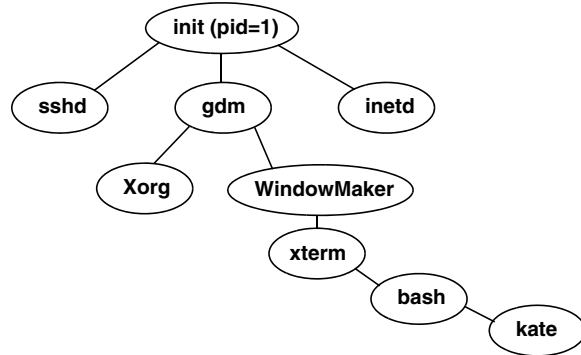
### U7-2 Prozesse: Überblick

- Prozesse sind eine Ausführungsumgebung für Programme
  - haben eine Prozess-ID (PID, ganzzahlig positiv)
  - führen ein Programm aus
- Mit einem Prozess sind Ressourcen verknüpft (s. Vorlesung ab E.5)

## U7-2 UNIX-Prozesshierarchie

U7-2 Prozesse: Überblick

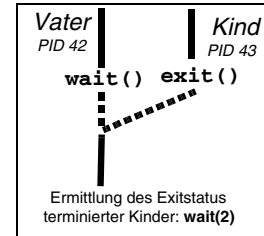
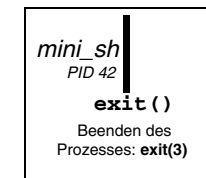
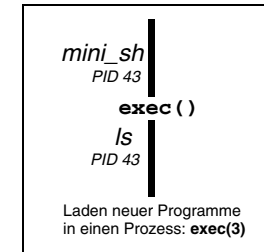
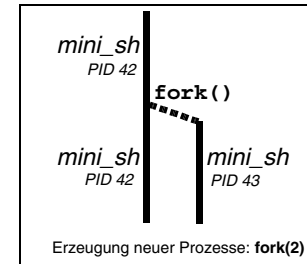
- Zwischen Prozessen bestehen Vater-Kind-Beziehungen
  - ◆ der erste Prozess wird direkt vom Systemkern gestartet (z.B. System V *init*)
  - ◆ es entsteht ein Baum von Prozessen bzw. eine Prozesshierarchie



- ◆ Beispiel: **kate** ist ein Kind von **bash**, **bash** wiederum ein Kind von **xterm**

## U7-3 POSIX Prozess-Systemfunktionen

U7-3 POSIX Prozess-Systemfunktionen



### 1 fork(2): Erzeugung eines neuen Prozesses

U7-3 POSIX Prozess-Systemfunktionen

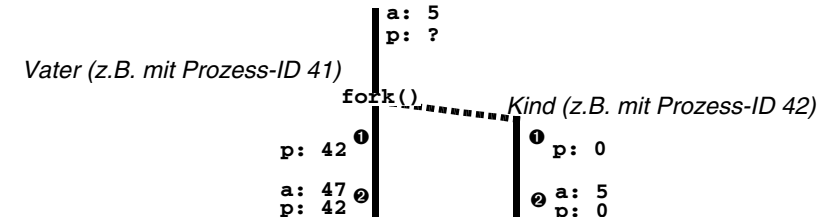
- Erzeugt einen neuen Kindprozesses
- Exakte Kopie des Vaters...
  - ◆ Datensegment (neue Kopie, gleiche Daten)
  - ◆ Stacksegment (neue Kopie, gleiche Daten)
  - ◆ Textsegment (gemeinsam genutzt, da nur lesbar)
  - ◆ Filedeskriptoren (geöffnete Dateien)
  - ◆ ...
- ...mit Ausnahme der Prozess-ID
- Kind startet Ausführung hinter dem fork() mit dem geerbten Zustand
  - das ausgeführte Programm muss anhand der PID (Rückgabewert von **fork()**) entscheiden, ob es sich um den Vater- oder den Kindprozess handelt

### 1 fork(2): Beispiel

U7-3 POSIX Prozess-Systemfunktionen

```

int a=5; pid_t p = fork(); ①
a += p; ②
switch(p) {
    case -1: /* fork-Fehler, es wurde kein Kind erzeugt */
        ...
    case 0: /* Hier befinden wir uns im Kind */
        ...
    default: /* Hier befinden wir uns im Vater */
        ...
}
    
```



## 2 exec(3)

- Lädt Programm zur Ausführung in den aktuellen Prozess
- **ersetzt** aktuell ausgeführtes Programm: Text-, Daten- und Stacksegment
- behält: Filedeskriptoren (= geöffnete Dateien), Arbeitsverzeichnis, ...
- Aufrufparameter:
  - ◆ Dateiname des neuen Programmes (z.B. `"/bin/cp"`)
  - ◆ Argumente, die der `main`-Funktion des neuen Programms übergeben werden (z.B. `"/bin/cp", "/etc/passwd", "/tmp/passwd"`)
  - ◆ evtl. Umgebungsvariablen
- Beispiel
 

```
exec1("/bin/cp", "/bin/cp", "/etc/passwd", "/tmp/passwd", NULL);
```
- `exec` kehrt nur **im Fehlerfall** zurück

## 2 exec(3) Varianten

- mit Angabe des vollen Pfads der Programm-Datei in `path`

```
int execl(const char *path, const char *arg0, ...,
          const char *argn, char * /*NULL*/);
```

```
int execlv(const char *path, char *const argv[]);
```
- zum Suchen von `file` wird die Umgebungsvariable `PATH` verwendet
 

```
int execlp(const char *file, const char *arg0, ..., const char
            *argn, char * /*NULL*/);
```

```
int execlvp(const char *file, char *const argv[]);
```

## 3 exit(3)

- beendet aktuellen Prozess mit einem Status-Byte
  - Konvention: Status 0 bedeutet Erfolg, alles andere eine Fehlernummer
  - Bedeutung der Exitstatus üblicherweise in Manpage dokumentiert
  - Exitstatus `EXIT_FAILURE` und `EXIT_SUCCESS` vordefiniert
- gibt alle Ressourcen frei, die der Prozess belegt hat, z.B.
  - ◆ Speicher
  - ◆ Filedeskriptoren (schließt alle offenen Files)
  - ◆ Kerndaten, die für die Prozessverwaltung verwendet wurden
- Prozess geht in den *Zombie*-Zustand über
  - ◆ ermöglicht es dem Vater auf den Tod des Kindes zu reagieren (`wait(2)`)
  - ◆ *Zombie*-Prozesse belegen Systemressourcen und sollten schnellstmöglich beseitigt werden!
  - ◆ ist der Vater schon vor dem Kind terminiert, so wird der *Zombie* an den Prozess mit PID 1 (z.B. `init`) weitergereicht, welcher diesen sofort beseitigt

## 4 wait(2)

- Warten auf Statusinformationen von Kind-Prozessen (Rückgabe: PID)
 

```
pid_t wait(int *status);
```
- Beispiel:

```
int main(int argc, char *argv[]) {
    pid_t pid;
    if ((pid=fork()) > 0) {
        /* Vater */
        int status;
        wait(&status); /* Fehlerbehandlung nicht vergessen! */
        printf("Kindstatus: %x", status); /* nackte Status-Bits ausg. */
    } else if (pid == 0) {
        /* Kind */
        execl("/bin/cp", "/bin/cp", "x.txt", "y.txt", NULL);
        /* diese Stelle wird nur im Fehlerfall erreicht */
        perror("exec /bin/cp"); exit(EXIT_FAILURE);
    } else {
        /* pid == -1 --> Fehler bei fork */
    }
}
```

## 4 wait(2)

- **wait** blockiert den Vater, bis ein Kind terminiert oder gestoppt wird
  - ◆ *pid* dieses Kind-Prozesses wird als Ergebnis geliefert
  - ◆ als Parameter kann ein Zeiger auf einen *int*-Wert mitgegeben werden, in dem der Exitstatus (**16 Bit**) des Kind-Prozesses abgelegt wird
  - ◆ in den Status-Bits wird eingetragen "was dem Kind-Prozess zugestoßen ist", Details können über Makros abgefragt werden:
    - Prozess mit `exit()` terminiert: **WIFEXITED(status)**
      - exit-Parameter (unteres Byte): **WEXITSTATUS(status)**
    - Prozess durch Signal abgebrochen: **WIFSIGNALED(status)**
      - Nummer des Signals: **WTERMSIG(status)**
    - weitere siehe man 2 wait

## U7-4 POSIX-Signale

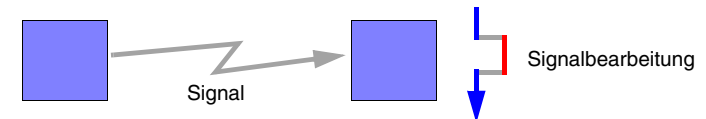
- Zwei Arten von Signalen
  - ◆ synchrone Signale: durch Prozessaktivität ausgelöst (Analogie: Traps)
  - ◆ asynchrone Signale: "von außen" ausgelöst (Analogie: Interrupts)
- Zwecke von Signalen
  - ◆ Ereignissignalisierung zwischen Prozessen
  - ◆ Ereignissignalisierung des Betriebssystemkerns an einen Prozess

## 1 Reaktion auf Signale

- **abort**
  - ◆ erzeugt Core-Dump (Segmente + Registerkontext) und beendet Prozess
- **exit**
  - ◆ beendet Prozess, ohne einen Core-Dump zu erzeugen
- **ignore**
  - ◆ ignoriert Signal
- **stop**
  - ◆ stoppt Prozess
- **continue**
  - ◆ setzt einen gestoppten Prozess fort
- **signal handler**
  - ◆ Aufruf einer Signalbehandlungsfunktion, danach Fortsetzung des Prozesses

## 2 POSIX-Signalbehandlung

- Signal bewirkt Aufruf einer Funktion



- ◆ nach der Behandlung läuft Prozess an unterbrochener Stelle weiter
- Systemschnittstelle
  - ◆ `sigaction`
  - ◆ `sigprocmask`
  - ◆ `sigsuspend`
  - ◆ `kill`

### 3 Signalhandler installieren: sigaction

#### ■ Prototyp

```
#include <signal.h>

int sigaction(int sig, /* Signal */
              const struct sigaction *act, /* Handler */
              struct sigaction *oact /* Alter Handler */);
```

- Handler bleibt solange installiert, bis neuer Handler mit **sigaction** installiert wird

#### ■ sigaction-Struktur

```
struct sigaction {
    void (*sa_handler)(int); /* Behandlungsfunktion */
    sigset_t sa_mask; /* Signalmaske während der Behandlung */
    int sa_flags; /* diverse Einstellungen, bei uns 0 */
};
```

### 3 Signalhandler installieren: sigaction Handler (sa\_handler)

#### ■ Signalbehandlung kann über **sa\_handler** eingestellt werden:

- **SIG\_IGN** Signal ignorieren
- **SIG\_DFL** Default-Signalbehandlung einstellen
- **Funktionsadresse** Funktion wird in der Signalbehandlung aufgerufen und ausgeführt
  - ➡ **SIG\_IGN** und **SIG\_DFL** wird werden über **exec(3)** vererbt, nicht aber eine Behandlungsfunktion (nicht möglich, warum?)

#### ■ Mit **sa\_flags** lässt sich das Verhalten beim Signalempfang beeinflussen

- bei uns gilt: **sa\_flags=0**

### 3 Signalhandler installieren: sigaction Maske (sa\_mask)

#### ■ verzögerte Signale

- ◆ während der Ausführung der Signalhandler-Prozedur wird das auslösende Signal blockiert
- ◆ bei Verlassen der Signalbehandlungsroutine wird das Signal deblockiert
- ◆ es wird maximal ein Signal zwischengespeichert

- mit **sa\_mask** in der **struct sigaction** kann man zusätzliche Signale während der Behandlung des Signals blockieren

#### ■ Auslesen und Modifikation von Signal-Masken des Typs **sigset\_t** mit:

- ◆ **sigaddset()**: Signal zur Maske hinzufügen
- ◆ **sigdelset()**: Signal aus Maske entfernen
- ◆ **sigemptyset()**: Alle Signale aus Maske entfernen
- ◆ **sigfillset()**: Alle Signale in Maske aufnehmen
- ◆ **sigismember()**: Abfrage, ob Signal in Maske enthalten ist

### 3 Signalhandler installieren: Beispiel

#### ■ Beispiel:

```
#include <signal.h>
void my_handler(int sig) { ... }
...
struct sigaction action;
sigemptyset(&action.sa_mask);
action.sa_flags = 0;
action.sa_handler = my_handler;
sigaction(SIGUSR1, &action, NULL); /* Fehlerbehandlung! */
```

### 4 Signal zustellen

#### ■ Systemaufruf **kill(2)**

```
int kill(pid_t pid, int signo);
```

- Kommando **kill(1)** aus der Shell (z. B. **kill -USR1 <pid>**)

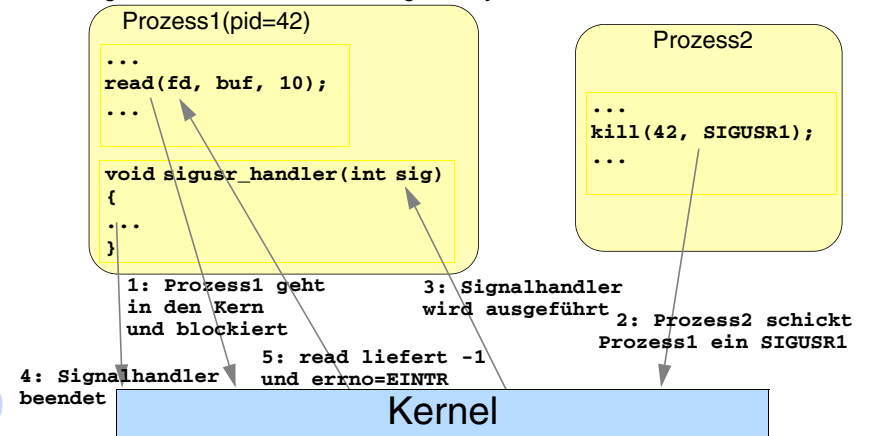
## 5 Ausgewählte POSIX Signale

Das Defaultverhalten bei den meisten Signalen ist die Terminierung des Prozesses, bei einigen Signalen mit Anlegen eines Core-Dumps.

- **SIGALRM**: Timer abgelaufen (**alarm(2)**, **setitimer(2)**)
- **SIGCHLD** (ignore): Statusänderung eines Kindprozesses
- **SIGINT**: Interrupt; (Shell: CTRL-C)
- **SIGQUIT** (core): Quit; (Shell: CTRL-\)
- **SIGKILL** (nicht behandelbar): beendet den Prozess
- **SIGTERM**: Terminierung; Standardsignal für **kill(1)**
- **SIGSEGV** (core): Speicherschutzverletzung
- **SIGUSR1**, **SIGUSR2**: Benutzerdefinierte Signale

## 6 Unterbrechen von Systemaufrufen

- Signale können die Ausführung von Systemaufrufen unterbrechen



## 6 Unterbrechen von Systemaufrufen

- betrifft nur blockierende Systemcalls (z.B. **wait()**, **read()**)
- der Systemcall setzt dann **errno=EINTR** und kehrt mit Fehler zurück
- das Programm muss dies erkennen und
  - von einem echten Fehler unterscheiden ➡ Inspektion von **errno**
  - den Systemaufruf erneut starten

```
do {
    errno=0; /* evtl. früheren errno Wert überschreiben */
    ret=wait(NULL);
} while(ret == -1 && errno == EINTR);
if(errno != 0) { /* Fehlerbehandlung */ }
```

- Achtung: Dies betrifft auch Bibliotheksfunktionen, die diese Systemaufrufe verwenden
  - **fgets(3)**, **getchar(3)**, etc. verwenden **read(2)**
  - in der Manpage sollte dokumentiert sein, ob eine Funktion mit Fehlernummer **errno=EINTR** zurückkehren kann

## 7 Ändern der prozessweiten Signal-Maske

```
int sigprocmask(int how, /* Verknüpfung der Masken */
               const sigset_t *set, /* neue Maske */
               sigset_t *oset /* Speicher für alte Maske */ );
```

- how:
  - ◆ **SIG\_BLOCK**: blockiert Signale der Maske (zusätzlich zu bereits blockierten)
  - ◆ **SIG\_SETMASK**: blockiert Signale der Maske (und deblockiert alle anderen)
  - ◆ **SIG\_UNBLOCK**: deblockiert Signale der Maske

- Beispiel

```
sigset_t set;
sigemptyset(&set);
sigaddset(&set, SIGUSR1);
sigprocmask(SIG_BLOCK, &set, NULL); /* Blockiert SIGUSR1 */
```

- Anwendung: Sperren der Signalbehandlung in kritischen Abschnitten  
Vgl.: Sperren der Interruptbehandlung in kritischen Abschnitten (**cli()**, **sei()**)
- **Achtung**: Die prozesseweite Signal-Maske wird über **exec(3)** vererbt!

## 8 Warten auf Signale

- Problem: Prozess will in einem kritischen Abschnitt auf ein Signal warten
  - Signal muss deblockiert werden
  - Prozess wartet auf Signal
  - Signal muss wieder blockiert werden
- Operationen müssen atomar am Stück ausgeführt werden!
  - ➡ gleiche Problematik wie bei den Stromsparmodi des AVR-Prozessors

### ■ Prototyp

```
#include <signal.h>
int sigsuspend(const sigset_t *mask);
```

- ◆ **sigsuspend(mask)** setzt **mask** als Signal-Maske und blockiert Prozess
- ◆ Signal führt zu Aufruf des Signalhandlers (muss vorher installiert werden)
- ◆ **sigsuspend** restauriert die ursprüngliche Signal-Maske und kehrt zurück

## 9 POSIX-Signale vs. Interrupts

	Signale	Interrupts
Behandlung installieren	sigaction()	ISR ( ) -Makro der C-Bibliothek
Behandlungsfunktion	Signalhandler	Interrupthandler
Auslösung	durch Prozesse mit kill() oder durch das Betriebssystem	durch die Hardware
Synchronisation	sigprocmask()	cli(), sei()
Warten auf IRQ/Signal	sigsuspend(), pause()	sleep_cpu()

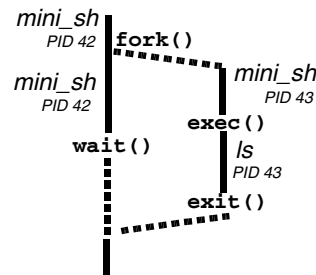
- Signale und Interrupts sind sehr ähnliche Konzepte auf unterschiedlichen Ebenen
- Viele Probleme treten in beiden Fällen auf und sind konzeptionell identisch zu lösen

## U7-5 Aufgabe 6: Einfache Shell im Eigenbau

U7-5 Aufgabe 6: Einfache Shell im Eigenbau

### 1 Funktionsweise

- Eingabezeile, aus der der Benutzer Programme starten kann



- Erzeugt einen neuen Prozess und startet in diesem das Programm
- Wartet auf Ende des Prozesses und gibt dann dessen Exitstatus aus

U7-5 Aufgabe 6: Einfache Shell im Eigenbau

## 2 Aufteilung der Kommandozeile

- Anzahl der Kommandoparameter beim Programmieren
  - gibt der Benutzer mit der Eingabe vor
  - können von Kommando zu Kommando unterschiedlich sein
  - die I-Varianten von exec können nicht verwendet werden
- Die v-Varianten von exec erhalten ein Argumentenarray als Parameter
  - dieses kann dynamisch konstruiert werden
  - hierzu muss die Kommandozeile in aufgeteilt werden (Trenner '\t' und ' ')
  - das Argumentenarray ist ein Feld von Zeigern auf die einzelnen Token
  - terminiert mit einem NULL-Zeiger
- Zum Aufteilen der Kommandozeile kann die Funktion **strtok(3)** benutzt werden

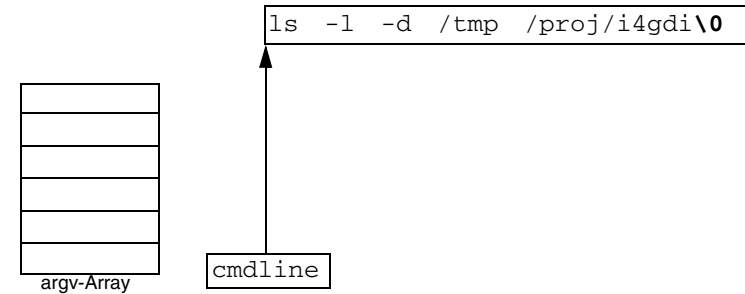
## 2 strtok

- **strtok(3)** teilt einen String in *Tokens* auf, die durch bestimmte Trennzeichen getrennt sind

```
char *strtok(char *str, const char *delim);
```

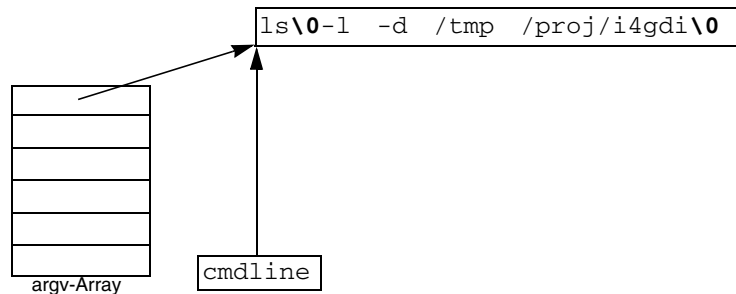
- Wird sukzessive aufgerufen und liefert jeweils einen Zeiger auf das nächste Token (mehrere aufeinanderfolgende Trennzeichen werden hierbei übersprungen)
  - ◆ `str` ist im ersten Aufruf ein Zeiger auf den zu teilenden String, in allen Folgeaufrufen `NULL`
  - ◆ `delim` ist ein String, der alle Trennzeichen enthält, z.B. " \t\n"
- Bei jedem Aufruf wird das einem Token folgende Trennzeichen durch '`\0`' ersetzt
- Ist das Ende des Strings erreicht, gibt **strtok** `NULL` zurück

## 2 strtok-Beispiel



- Kommandozeile befindet sich als '`\0`'-terminierter String im Speicher

## 2 strtok-Beispiel

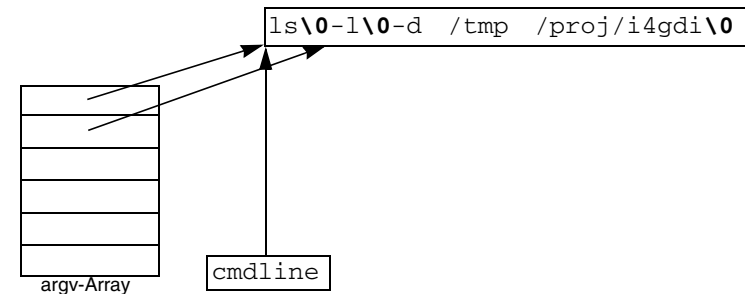


- Erster **strtok**-Aufruf mit dem Zeiger auf diesen Speicherbereich

```
my_argv[0] = strtok(cmdline, " \t");
```

- **strtok** liefert Zeiger auf erstes Token `/s` und ersetzt den Folgetrenner mit '`\0`'

## 2 strtok-Beispiel



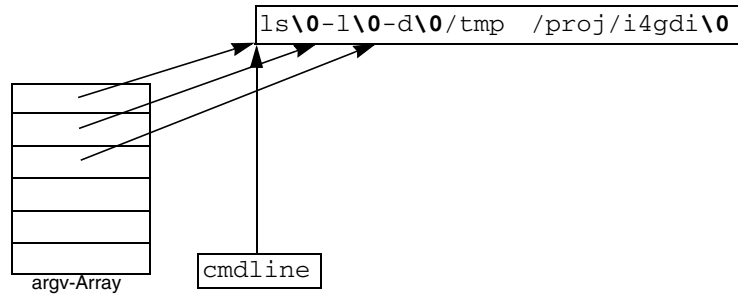
- Weitere Aufrufe von **strtok** nun mit einem `NULL`-Zeiger

```
while(my_argv[i] != NULL) {
    i++;
    my_argv[i] = strtok(NULL, " \t");
}
```

- **strtok** liefert jeweils Zeiger auf das nächste Token



## 2 strtok-Beispiel

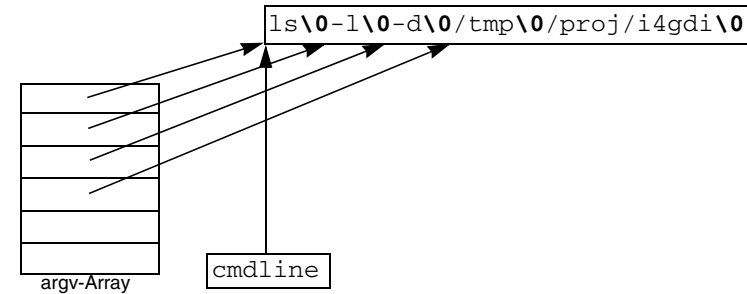


- Weitere Aufrufe von **strtok** nun mit einem NULL-Zeiger

```
while(my_argv[i] != NULL) {
    i++;
    my_argv[i] = strtok(NULL, " \t");
}
```

- **strtok** liefert jeweils Zeiger auf das nächste Token

## 2 strtok-Beispiel

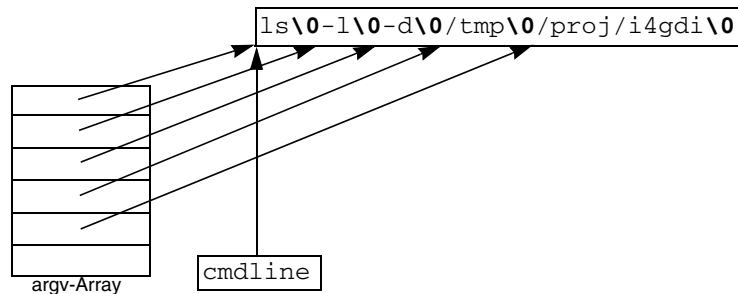


- Weitere Aufrufe von **strtok** nun mit einem NULL-Zeiger

```
while(my_argv[i] != NULL) {
    i++;
    my_argv[i] = strtok(NULL, " \t");
}
```

- **strtok** liefert jeweils Zeiger auf das nächste Token

## 2 strtok-Beispiel

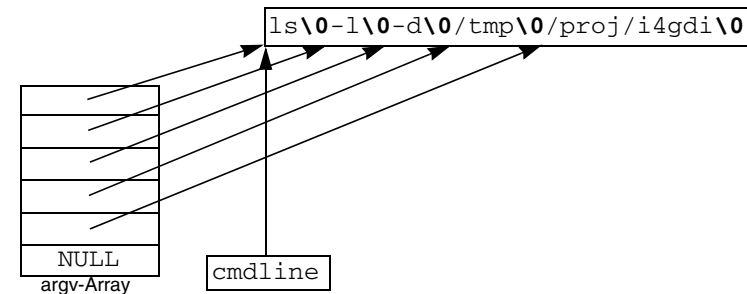


- Weitere Aufrufe von **strtok** nun mit einem NULL-Zeiger

```
while(my_argv[i] != NULL) {
    i++;
    my_argv[i] = strtok(NULL, " \t");
}
```

- **strtok** liefert jeweils Zeiger auf das nächste Token

## 2 strtok-Beispiel



- Weitere Aufrufe von **strtok** nun mit einem NULL-Zeiger

```
while(my_argv[i] != NULL) {
    i++;
    my_argv[i] = strtok(NULL, " \t");
}
```

- Am Ende liefert **strtok** NULL und das argv-Array hat die nötige Form