

Systemnahe Programmierung in C (SPiC)

Jürgen Kleinöder, Daniel Lohmann, Volkmar Sieh

Lehrstuhl für Informatik 4
Verteilte Systeme und Betriebssysteme

Friedrich-Alexander-Universität
Erlangen-Nürnberg

Sommersemester 2017

http://www4.cs.fau.de/Lehre/SS17/V_SPiC



- [1] *ATmega328PB 8-bit AVR Microcontroller with 32K Bytes In-System Programmable Flash*. Atmel Corporation. Oct. 2015.
- [GD1] Frank Bauer. *Grundlagen der Informatik*. Vorlesung. Friedrich-Alexander-Universität Erlangen-Nürnberg, Lehrstuhl für Informatik 5, 2015 (jährlich). URL: <https://gdi.cs.fau.de/w15/material>.
- [2] Manfred Dausmann, Ulrich Bröckl, Dominic Schoop, et al. *C als erste Programmiersprache: Vom Einsteiger zum Fortgeschrittenen*. (Als E-Book aus dem Uninetz verfügbar; PDF-Version unter [/proj/i4gspic/pub](#)). Vieweg+Teubner, 2010. ISBN: 978-3834812216. URL: <http://www.springerlink.com/content/978-3-8348-1221-6/#section=813748&page=1>.
- [3] Brian W. Kernighan and Dennis MacAlistair Ritchie. *The C Programming Language*. Englewood Cliffs, NJ, USA: Prentice Hall PTR, 1978.
- [4] Brian W. Kernighan and Dennis MacAlistair Ritchie. *The C Programming Language (2nd Edition)*. Englewood Cliffs, NJ, USA: Prentice Hall PTR, 1988. ISBN: 978-8120305960.
- [5] Dennis MacAlistair Ritchie and Ken Thompson. "The Unix Time-Sharing System". In: *Communications of the ACM* 17.7 (July 1974), pp. 365–370. DOI: 10.1145/361011.361061.



- [6] David Tennenhouse. “Proactive Computing”. In: *Communications of the ACM* (May 2000), pp. 43–45.
- [7] Jim Turley. “The Two Percent Solution”. In: *embedded.com* (Dec. 2002). <http://www.embedded.com/story/0EG20021217S0039>, visited 2011-04-08.



Veranstaltungsüberblick

Teil A: Konzept und Organisation

1 Einführung

2 Organisation

Teil B: Einführung in C

3 Java versus C – Erste Beispiele

4 Softwareschichten und Abstraktion

5 Sprachüberblick

6 Einfache Datentypen

7 Operatoren und Ausdrücke

8 Kontrollstrukturen

9 Funktionen

10 Variablen

11 Präprozessor

Teil C: Systemnahe Softwareentwicklung

12 Programmstruktur und Module

13 Zeiger und Felder

14 μ C-Systemarchitektur

Teil D: Betriebssystemabstraktionen

15 Nebenläufigkeit

16 Ergänzungen zur Einführung in C

17 Betriebssysteme

18 Dateisysteme

19 Programme und Prozesse

20 Speicherorganisation

21 Nebenläufige Prozesse



Systemnahe Programmierung in C (SPiC)

Teil A Konzept und Organisation

Jürgen Kleinöder, Daniel Lohmann, Volkmar Sieh

Lehrstuhl für Informatik 4
Verteilte Systeme und Betriebssysteme

Friedrich-Alexander-Universität
Erlangen-Nürnberg

Sommersemester 2017

http://www4.cs.fau.de/Lehre/SS17/V_SPiC



Überblick: Teil A Konzept und Organisation

1 Einführung

- 1.1 Ziele der Lehrveranstaltung
- 1.2 Warum μ -Controller?
- 1.3 Warum C?
- 1.4 Literatur

2 Organisation

- 2.1 Vorlesung
- 2.2 Übung
- 2.3 Lötabend
- 2.4 Prüfung
- 2.5 Semesterüberblick

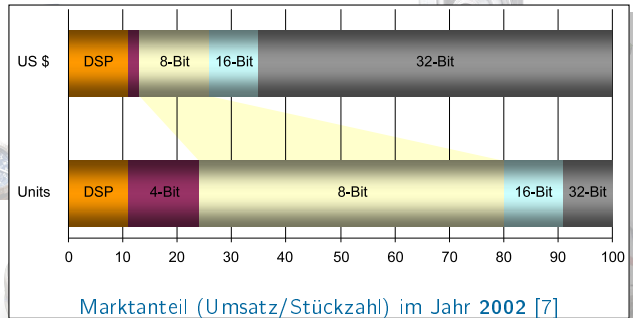


- **Vertiefen** des Wissens über Konzepte und Techniken der Informatik für die Softwareentwicklung
 - Ausgangspunkt: Grundlagen der Informatik (Gdl)
 - Schwerpunkt: Systemnahe Softwareentwicklung in C
- **Entwickeln** von Software in C für einen μ -Controller (μ C) und eine Betriebssystem-Plattform (Linux)
 - SPiCboard-Lehrentwicklungsplattform mit ATmega- μ C
 - **Praktische Erfahrungen** in hardware- und systemnaher Softwareentwicklung machen
- **Verstehen** der technologischen Sprach- und Hardwaregrundlagen für die Entwicklung systemnaher Software
 - Die Sprache C verstehen und einschätzen können
 - Umgang mit Nebenläufigkeit und Hardwarenähe
 - Umgang mit den Abstraktionen eines Betriebssystems (Dateien, Prozesse, ...)



Motivation: Eingebettete Systeme

- **Omnipräsent:** **98–99 Prozent** aller Prozessoren wurden im Jahr 2000 in einem **eingebetteten System** verbaut [6]
- **Kostensensitiv:** **70–80 Prozent** aller produzierten Prozessoren sind DSPs und μ -Controller, **8-Bit oder kleiner** [6, 7]



Motivation: Eingebettete Systeme

- **Omnipräsent:** **98–99 Prozent** aller Prozessoren wurden im Jahr 2000 in einem **eingebetteten System** verbaut [6]
- **Kostensensitiv:** **70–80 Prozent** aller produzierten Prozessoren sind DSPs und μ -Controller, **8-Bit oder kleiner** [6, 7]
- **Relevant:** **25 Prozent** der Stellenanzeigen für EE-Ingenieure enthalten die Stichworte *embedded* oder *automotive* (<http://stepstone.com>, 4. April 2011)

Bei den oberen Zahlen ist gesunde Skepsis geboten

- Die Veröffentlichungen [6, 7] sind **mehr als 10 Jahre** alt!
- Man kann dennoch davon ausgehen, dass die **relativen Größenordnungen** nach wie vor stimmen
 - 2016 liegt der Anteil an 8-Bitern (vermutlich) noch bei 40 Prozent
 - 4-Bitter dürften inzwischen jedoch weitgehend ausgestorben sein



Motivation: Die ATmega- μ C-Familie (8-Bit)

Type	Flash	SRAM	IO	Timer	8/16	UART	SPI	ADC	PWM	EUR
ATTINY13	1 KiB	64 B	6	1/-	-	-	-	1*4	-	0,86
ATTINY2313	2 KiB	128 B	18	1/1	-	1	-	-	-	0,99
ATMEGA48	4 KiB	512 B	23	2/1	1	1	8*10	6	1,40	
ATMEGA16	16 KiB	1024 B	32	2/1	1	1	8*10	4	2,05	
ATMEGA32	32 KiB	2048 B	32	2/1	1	1	8*10	4	3,65	
ATMEGA64	64 KiB	4096 B	53	2/2	2	1	8*10	8	5,70	
ATMEGA128	128 KiB	4096 B	53	2/2	2	1	8*10	8	7,35	
ATMEGA256	256 KiB	8192 B	86	2/2	4	1	16*10	16	8,99	

ATmega-Varianten (Auswahl) und Handelspreise (Reichelt Elektronik, April 2015)

- Sichtbar wird: **Ressourcenknappheit**
 - **Flash** (Speicher für Programmcode und konstante Daten) ist **knapp**
 - **RAM** (Speicher für Laufzeit-Variablen) ist **extrem knapp**
 - Wenige Bytes „Verschwendung“ $\rightsquigarrow$ signifikant höhere Stückzahlkosten

Motivation: Die Sprache C

- Systemnahe Softwareentwicklung erfolgt überwiegend in **C**
 - **Warum C?** (und nicht Java/Cobol/Scala/<Lieblingssprache>)
- C steht für eine Reihe hier wichtiger Eigenschaften
 - Laufzeiteffizienz (CPU)
 - Übersetzter C-Code läuft direkt auf dem Prozessor
 - Keine Prüfungen auf Programmierfehler zur Laufzeit
 - Platzeffizienz (Speicher)
 - Code und Daten lassen sich sehr kompakt ablegen
 - Keine Prüfung der Datenzugriffe zur Laufzeit
 - Direktheit (Maschinennähe)
 - C erlaubt den direkten Zugriff auf Speicher und Register
 - Portabilität
 - Es gibt für **jede** Plattform einen C-Compiler
 - C wurde „erfunden“ (1973), um das Betriebssystem UNIX portabel zu implementieren [3, 5]



~> **C** ist die **lingua franca** der systemnahen Softwareentwicklung!



- **Lehrziel:** Systemnahe Softwareentwicklung in C
 - Das ist ein sehr umfangreiches Feld: **Hardware-Programmierung**, **Betriebssysteme**, Middleware, Datenbanken, Verteilte Systeme, Übersetzerbau, ...
 - Dazu kommt dann noch das Erlernen der Sprache C selber
- **Ansatz**
 - Konzentration auf zwei Domänen
 - μ -Controller-Programmierung
 - Softwareentwicklung für die Linux-Systemschnittstelle
 - Gegensatz μ C-Umgebung ↔ Betriebssystemplattform erfahren
 - Konzepte und Techniken an kleinen Beispielen lehr- und erfahrbar
 - **Hohe Relevanz** für die Zielgruppe (ME)



- Das Handout der Vorlesungsfolien wird online und als 4 × 1-Ausdruck auf Papier zur Verfügung gestellt
 - Ausdrücke werden vor der Vorlesung verteilt
 - Online-Version wird vor der Vorlesung aktualisiert
 - Handout enthält (in geringem Umfang) zusätzliche Informationen
- **Das Handout kann eine eigene Mitschrift nicht ersetzen!**



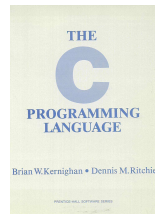
[2] Für den Einstieg empfohlen:

Manfred Dausmann, Ulrich Bröckl, Dominic Schoop, et al. *C als erste Programmiersprache: Vom Einsteiger zum Fortgeschrittenen*. (Als E-Book aus dem Uninetz verfügbar; PDF-Version unter `/proj/i4gspic/pub`). Vieweg+Teubner, 2010. ISBN: 978-3834812216. URL: <http://www.springerlink.com/content/978-3-8348-1221-6/#section=813748&page=1>



[4] Der „Klassiker“ (eher als Referenz geeignet):

Brian W. Kernighan and Dennis MacAlistair Ritchie. *The C Programming Language (2nd Edition)*. Englewood Cliffs, NJ, USA: Prentice Hall PTR, 1988. ISBN: 978-8120305960



■ Inhalt und Themen

- Grundlegende Konzepte der systemnahen Programmierung
- Einführung in die Programmiersprache C
 - Unterschiede zu Java
 - Modulkonzept
 - Zeiger und Zeigerarithmetik
- Softwareentwicklung auf „der nackten Hardware“ (ATmega- μ C)
 - Abbildung Speicher $\leftrightarrow$ Sprachkonstrukte
 - Unterbrechungen (*interrupts*) und Nebenläufigkeit
- Softwareentwicklung auf „einem Betriebssystem“ (Linux)
 - Betriebssystem als Ausführungsumgebung für Programme
 - Abstraktionen und Dienste eines Betriebssystems

■ Termin: Do 8:15–9:45, H7

- Einzeltermin am 25. April (Di), 12:15–13:45, H8
- insgesamt 13 Vorlesungstermine

 2-7



- **Tafelübung und Rechnerübung**
 - **Tafelübungen**
 - Ausgabe und Erläuterung der Programmieraufgaben
 - Gemeinsame Entwicklung einer Lösungsskizze
 - Besprechung der Lösungen
 - **Rechnerübungen**
 - selbstständige Programmierung
 - Umgang mit Entwicklungswerkzeug (Atmel Studio)
 - Betreuung durch Übungsbetreuer
- **Termin: Initial 9 Gruppen zur Auswahl**
 - Anmeldung über Waffel (siehe Webseite): Heute, 18:00 – So, 18:00
 - Bei zu wenigen Teilnehmern behalten wir uns eine Verteilung auf andere Gruppen vor. Ihr werdet in diesem Fall per E-Mail angeschrieben.

Zur Übungsteilnahme wird ein gültiges Login in Linux-CIP gebraucht!



Programmieraufgaben

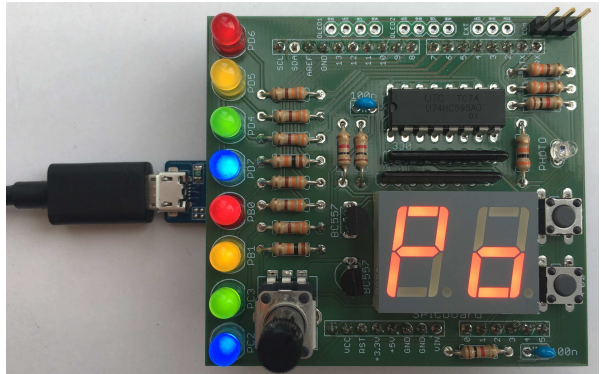
- Praktische Umsetzung des Vorlesungsstoffs
 - Acht Programmieraufgaben ↪ 2-7
 - Bearbeitung teilweise alleine / mit Übungspartner
- Lösungen mit Abgabeskript am Rechner abgeben
 - Lösung wird durch Skripte überprüft
 - Wir korrigieren und bepunkteten die Abgaben und geben sie zurück
- ★ Abgabe der Übungsaufgaben ist **freiwillig**; ↪ 2-6
es können jedoch bis zu **10% Bonuspunkte**
für die Prüfungsklausur erarbeitet werden!

Unabhängig davon ist die Teilnahme an den Übungen **dringend empfohlen!**



Übungsplattform: Das SPiCboard

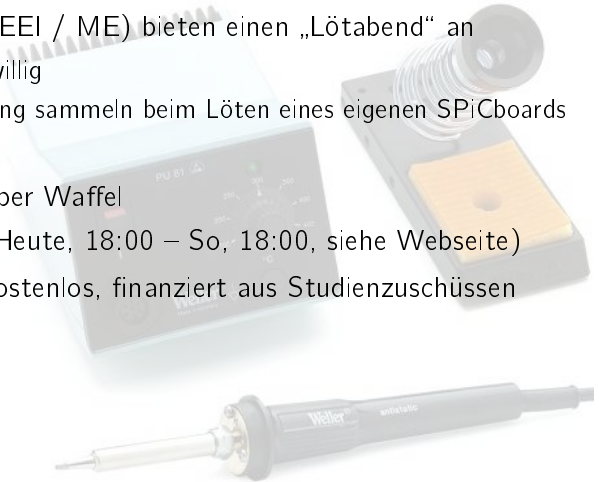
- ATmega328- μ C
- USB-Anschluss
- 8 LEDs
- 2 7-Seg-Elemente
- 2 Taster
- 1 Potentiometer
- 1 Fotosensor



- Ausleihe zur Übungsbearbeitung möglich
- Oder noch besser $\rightarrow$ selber Löten



- Die Fachschaften (EEI / ME) bieten einen „Lötabend“ an
 - Teilnahme ist freiwillig
 - (Erste) Lötterfahrung sammeln beim Löten eines eigenen SPiCboards
- **Anmeldung:** über Waffel
(Heute, 18:00 – So, 18:00, siehe Webseite)
- **Kostenbeitrag:** kostenlos, finanziert aus Studienzuschüssen



■ Prüfung (Klausur)

- Termin: voraussichtlich Ende Juli / Anfang August
- Dauer: 90 min
- Inhalt: Fragen zum Vorlesungsstoff + Programmieraufgabe

■ Klausurnote $\mapsto$ Modulnote

- Bestehensgrenze (in der Regel): 50% der möglichen Klausurpunkte (KP)
- Falls **bestanden** ist eine Notenverbesserung möglich durch Bonuspunkte aus den Programmieraufgaben
 - Basis (Minimum): 50% der möglichen Übungspunkte (ÜP)
 - Jede weiteren 5% der möglichen ÜP $\mapsto$ +1% der möglichen KP
 - $\leadsto$ 100% der möglichen ÜP $\mapsto$ +10% der möglichen KP





Semesterplanung

KW	Mo	Di	Mi	Do	Fr	Themen	Kapitel im Skript
17	24.04.	25.04.	26.04.	27.04.	28.04.	Einführung, Organisation, Java nach C, Abstraktion, Sprachüberblick, Datentypen	VL 1: 1.1 – 3.15, VL 2: 4.1 – 6.14
18	01.05.	02.05.	03.05.	04.05.	05.05.	Austricks, Kontrollstrukturen, Funktionen, Variablen	7.1 – 10.2
	Feiertag		A1 (Blink)	VL 3			
19	08.05.	09.05.	10.05.	11.05.	12.05.	Prozessor, Programmstruktur, Module, Zeiger, Felder	11.1 – 13.11
	A2 (Snake)		VL 4				
20	15.05.	16.05.	17.05.	18.05.	19.05.	Zeigerarithmetik, Mikrocontroller-Systemarchitektur, volatile, Verwendtypen (struct, union)	13.12 – 14.22
	A3 (Spiel)		VL 5				
21	22.05.	23.05.	24.05.	25.05.	26.05.		
	A4 (LED-Modul)		Himmelf.				
22	29.05.	30.05.	31.05.	01.06.	02.06.	Interrupts, Nebenläufigkeit	15.1 – 15.23
			VL 6				
23	05.06.	06.06.	07.06.	08.06.	09.06.	Ergänzungen zur Einführung in C, Betriebssysteme	16.1 – 17.7
	Pflingsten/Berg		VL 7				
24	12.06.	13.06.	14.06.	15.06.	16.06.		
	A5 (Ampel)		Fronleich.				
25	19.06.	20.06.	21.06.	22.06.	23.06.	Datenysteme	18.1 – 18.29
	A6 (Concat)		VL 8				
26	26.06.	27.06.	28.06.	29.06.	30.06.	Programme und Prozesse	19.1 – 19.25
	A7 (Printdir)		VL 9				
27	03.07.	04.07.	05.07.	06.07.	07.07.	Speicherorganisation	20.1 – 20.12
			VL 10				
28	10.07.	11.07.	12.07.	13.07.	14.07.	Nebenläufige Prozesse	21.1 – 21.7
	A8 (Mish)		VL 11				
29	17.07.	18.07.	19.07.	20.07.	21.07.	Synchronisation	21.8 – 21.34
			VL 12				
30	24.07.	25.07.	26.07.	27.07.	28.07.	Fragestunde	
			VL 13				

Dozenten Vorlesung



Volkmar Sieh



Jürgen Kleinöder

Organisatoren des Übungsbetriebs



Rainer Müller



Sebastian Maier



Heiko Janker



Techniker (Ausleihe SPiCboard)



Harald Junggunst



Christian Preller



Daniel Christiani



Übungsleiter



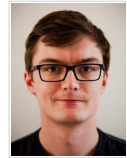
Sabrina Bruckmeier



Louis Burk



Christian Heidorn



Ivo Ihlemann



Florian Jung



Lukas Neckermann



David Pérez Postigo



Michael Stadelmaier

Bei Fragen oder Problemen

- Vorlesungs- und Übungsfolien konsultieren
- Häufig gestellte Fragen (FAQ) und Antworten siehe Webseite
→ http://www4.cs.fau.de/Lehre/SS17/V_SPIC
→ Übungen
→ FAQ
- Allgemeine Fragen zu Übungsaufgaben etc. im EEI-Forum posten
→ <https://eei.fsi.uni-erlangen.de/forum/forum/16>
- Bei speziellen Fragen Mail an Mailingliste (alle Übungsleiter)
→ i4spic@cs.fau.de



Systemnahe Programmierung in C (SPiC)

Teil B Einführung in C

Jürgen Kleinöder, Daniel Lohmann, Volkmar Sieh

Lehrstuhl für Informatik 4
Verteilte Systeme und Betriebssysteme

Friedrich-Alexander-Universität
Erlangen-Nürnberg

Sommersemester 2017

http://www4.cs.fau.de/Lehre/SS17/V_SPiC



Überblick: Teil B Einführung in C

3 Java versus C – Erste Beispiele

4 Softwareschichten und Abstraktion

5 Sprachüberblick

6 Einfache Datentypen

7 Operatoren und Ausdrücke

8 Kontrollstrukturen

9 Funktionen

10 Variablen

11 Präprozessor



Das erste C-Programm

- Das berühmteste Programm der Welt in **C**

```
#include <stdio.h>

int main(int argc, char **argv) {
    /* greet user */
    printf("Hello World!\n");
    return 0;
}
```

- Übersetzen und Ausführen (auf einem UNIX-System)

```
~> gcc -o hello hello.c
~> ./hello
Hello World!
~>
```

Gar nicht so
schwer :-)



Das erste C-Programm – Vergleich mit Java

■ Das berühmteste Programm der Welt in **C**

```
1 #include <stdio.h>
2
3 int main(int argc, char **argv) {
4     /* greet user */
5     printf("Hello World!\n");
6     return 0;
7 }
```

■ Das berühmteste Programm der Welt in **Java**

```
1 import java.lang.System;
2 class Hello {
3     public static void main(String[] args) {
4         /* greet user */
5         System.out.println("Hello World!");
6         return;
7     }
8 }
```



■ C-Version zeilenweise erläutert

- 1 Für die Benutzung von `printf()` wird die **Funktionsbibliothek** `stdio.h` mit der **Präprozessor-Anweisung** `#include` eingebunden.
- 3 Ein C-Programm startet in `main()`, einer **globalen Funktion** vom Typ `int`, die in genau einer **Datei** definiert ist.
- 5 Die Ausgabe einer Zeichenkette erfolgt mit der **Funktion** `printf()`. (`\n` $\leadsto$ Zeilenumbruch)
- 6 Rückkehr zum Betriebssystem mit **Rückgabewert**. 0 bedeutet hier, dass kein Fehler aufgetreten ist.

■ Java-Version zeilenweise erläutert

- 1 Für die Benutzung der **Klasse** `out` wird das **Paket** `System` mit der **import**-Anweisung eingebunden.
- 2 Jedes Java-Programm besteht aus mindestens einer **Klasse**.
- 3 Jedes Java-Programm startet in `main()`, einer **statischen Methode** vom Typ `void`, die in genau einer **Klasse** definiert ist.
- 5 Die Ausgabe einer Zeichenkette erfolgt mit der **Methode** `println()` aus der Klasse `out` aus dem Paket `System`. [$\hookrightarrow$ GDI, 01-10]
- 6 Rückkehr zum Betriebssystem.



Das erste C-Programm für einen μ -Controller

- „Hello World“ für AVR ATmega (SPiCboard)

```
#include <avr/io.h>

void main() {
    // initialize hardware: LED on port D pin 6, active low
    DDRD  |= (1<<6); // PD6 is used as output
    PORTD |= (1<<6); // PD6: high --> LED is off

    // greet user
    PORTD &= ~(1<<6); // PD6: low --> LED is on

    // wait forever
    while(1){
    }
}
```

μ -Controller-Programmierung
ist „irgendwie anders“.

- Übersetzen und **Flashen** (mit Atmel Studio) ↪ Übung
- Ausführen (SPiCboard):  (rote LED leuchtet)



Das erste C-Programm für einen μ -Controller

- „Hello World“ für AVR ATmega (vgl. [↩ 3-1](#))

```
1 #include <avr/io.h>
2
3 void main() {
4     // initialize hardware: LED on port D pin 6, active low
5     DDRD  |= (1<<6); // PD6 is used as output
6     PORTD |= (1<<6); // PD6: high --> LED is off
7
8     // greet user
9     PORTD &= ~(1<<6); // PD6: low --> LED is on
10
11    // wait forever
12    while(1){
13    }
14 }
```



- μ -Controller-Programm zeilenweise erläutert
(Beachte Unterschiede zur Linux-Version $\hookrightarrow$ 3-3)
 - 1 Für den Zugriff auf Hardware-Register (DDRD, PORTD, bereitgestellt als **globale Variablen**) wird die **Funktionsbibliothek** `avr/io.h` mit `#include` eingebunden.
 - 3 Die `main()`-Funktion hat **keinen Rückgabewert** (Typ `void`). Ein μ -Controller-Programm läuft **endlos** $\rightsquigarrow$ `main()` terminiert nie.
 - 5-6 Zunächst wird die **Hardware** initialisiert (in einen definierten Zustand gebracht). Dazu müssen **einzelne Bits** in bestimmten **Hardware-Registern** manipuliert werden.
 - 9 Die Interaktion mit der Umwelt (hier: LED einschalten) erfolgt ebenfalls über die **Manipulation einzelner Bits** in Hardware-Registern.
 - 12-13 Es erfolgt **keine Rückkehr** zum Betriebssystem (wohin auch?). Die Endlosschleife stellt sicher, dass `main()` nicht terminiert.



- Benutzerinteraktion (Lesen eines Zeichens) unter Linux:

```
#include <stdio.h>

int main(int argc, char** argv){
    printf("Press key: ");
    int key = getchar();

    printf("You pressed %c\n", key);
    return 0;
}
```

Die `getchar()`-Funktion liest ein Zeichen von der Standardeingabe (hier: Tastatur). Sie „wartet“ gegebenenfalls, bis ein Zeichen verfügbar ist. In dieser Zeit entzieht das Betriebssystem den Prozessor.



- Benutzerinteraktion (Warten auf Tasterdruck) auf dem SPiCboard:

```
1 #include <avr/io.h>
2
3 void main() {
4     // initialize hardware: button on port D pin 2
5     DDRD  &= ~(1<<2); // PD2 is used as input
6     PORTD |= (1<<2); // activate pull-up: PD2: high
7
8     // initialize hardware: LED on port D pin 6, active low
9     DDRD  |= (1<<6); // PD6 is used as output
10    PORTD |= (1<<6); // PD6: high --> LED is off
11
12    // wait until PD2 -> low (button is pressed)
13    while(PIND & (1<<2))
14        ;
15
16    // greet user
17    PORTD &= ~(1<<6); // PD6: low --> LED is on
18
19    // wait forever
20    while(1)
21        ;
22 }
```



- Benutzerinteraktion mit SPiCboard zeilenweise erläutert
 - 5 Wie die LED ist der Taster mit einem **digitalen IO-Pin** des μ -Controllers verbunden. Hier konfigurieren wir Pin 2 von Port D als **Eingang** durch **Löschen** des entsprechenden Bits im Register **DDRD**.
 - 6 Durch **Setzen** von Bit 2 im Register **PORTD** wird der interne Pull-Up-Widerstand (hochohmig) aktiviert, über den V_{CC} anliegt $\rightsquigarrow$ PD2 = *high*.
 - 13-14 **Aktive Warteschleife:** Wartet auf Tastendruck, d. h. solange PD2 (Bit 2 im Register **PIND**) *high* ist. Ein Tasterdruck zieht PD2 auf Masse $\rightsquigarrow$ Bit 2 im Register **PIND** wird *low* und die Schleife verlassen.



Zum Vergleich: Benutzerinteraktion als Java-Programm

```
1  import java.lang.System;
2  import javax.swing.*;
3  import java.awt.event.*;
4
5  public class Input implements ActionListener {
6      private JFrame frame;
7
8      public static void main(String[] args) {
9          // create input, frame and button objects
10         Input input = new Input();
11         input.frame = new JFrame("Java-Programm");
12         JButton button = new JButton("Klick mich");
13
14         // add button to frame
15         input.frame.add(button);
16         input.frame.setSize(400, 400);
17         input.frame.setVisible(true);
18
19         // register input as listener of button events
20         button.addActionListener(input);
21     }
22
23     public void actionPerformed(ActionEvent e) {
24         System.out.println("Knopfdruck!");
25         System.exit(0);
26     }
27 }
```

Eingabe als „typisches“
Java-Programm
(objektorientiert, grafisch)



- Das Programm ist mit der C-Variante nicht unmittelbar vergleichbar
 - Es verwendet das in Java übliche (und Ihnen bekannte) **objektorientierte Paradigma**.
 - Dieser Unterschied soll hier verdeutlicht werden.
- Benutzerinteraktion in Java zeilenweise erläutert
 - 5 Um Interaktionsereignisse zu empfangen, implementiert die Klasse **Input** ein entsprechendes **Interface**.
 - 10-12 Das Programmverhalten ist implementiert durch eine Menge von **Objekten** (**frame**, **button**, **input**), die hier bei der Initialisierung erzeugt werden.
 - 20 Das erzeugte **button**-Objekt schickt nun seine Nachrichten an das **input**-Objekt.
 - 23-26 Der Knopfdruck wird durch eine **actionPerformed()**-Nachricht (Methodenaufruf) signalisiert.



Ein erstes Fazit: Von Java → C (Syntax)

- **Syntaktisch** sind Java und C sich sehr ähnlich
(Syntax: „Wie sehen **gültige** Programme der Sprache aus?“)
- C-Syntax war Vorbild bei der Entwicklung von Java
~> Viele Sprachelemente sind ähnlich oder identisch verwendbar
 - Blöcke, Schleifen, Bedingungen, Anweisungen, Literale
 - Werden in den folgenden Kapiteln noch im Detail behandelt
- Wesentliche Sprachelemente aus Java gibt es in C jedoch **nicht**
 - Klassen, Pakete, Objekte, Ausnahmen (Exceptions), ...



Ein erstes Fazit: Von Java → C (Idiomatik)

- **Idiomatisch** gibt es sehr große Unterschiede
(Idiomatik: „Wie sehen **übliche** Programme der Sprache aus?“)
- **Java: Objektorientiertes Paradigma**
 - Zentrale Frage: Aus welchen **Dingen** besteht das Problem?
 - Gliederung der Problemlösung in **Klassen** und **Objekte**
 - Hierarchiebildung durch **Vererbung** und **Aggregation**
 - Programmablauf durch Interaktion zwischen **Objekten**
 - Wiederverwendung durch umfangreiche **Klassenbibliothek**
- **C: Imperatives Paradigma**
 - Zentrale Frage: Aus welchen **Aktivitäten** besteht das Problem?
 - Gliederung der Problemlösung in **Funktionen** und **Variablen**
 - Hierarchiebildung durch Untergliederung in **Teilfunktionen**
 - Programmablauf durch Aufrufe zwischen **Funktionen**
 - Wiederverwendung durch **Funktionsbibliotheken**



Ein erstes Fazit: Von Java → C (Philosophie)

- **Philosophisch** gibt es ebenfalls erhebliche Unterschiede (Philosophie: „Grundlegende Ideen und Konzepte der Sprache“)
- **Java:** Sicherheit und Portabilität durch **Maschinenferne**
 - Übersetzung für **virtuelle Maschine** (JVM)
 - **Umfangreiche** Überprüfung von Programmfehlern zur Laufzeit
 - Bereichsüberschreitungen, Division durch 0, ...
 - **Problemnahes** Speichermodell
 - Nur typsichere Speicherzugriffe, automatische Bereinigung zur Laufzeit
- **C:** Effizienz und Leichtgewichtigkeit durch **Maschinennähe**
 - Übersetzung für **konkrete Hardwarearchitektur**
 - **Keine** Überprüfung von Programmfehlern zur Laufzeit
 - Einige Fehler werden vom Betriebssystem abgefangen – **falls vorhanden**
 - **Maschinennahes** Speichermodell
 - Direkter Speicherzugriff durch **Zeiger**
 - Grobgranularer Zugriffsschutz und automatische Bereinigung (auf Prozessebene) durch das Betriebssystem – **falls vorhanden**



Ein erstes Fazit: μ -Controller-Programmierung

C $\mapsto$ Maschinennähe $\mapsto$ μ C-Programmierung

Die **Maschinennähe** von C zeigt sich insbesondere auch bei der μ -Controller-Programmierung!

- Es läuft nur ein Programm
 - Wird bei RESET direkt aus dem Flash-Speicher gestartet
 - Muss zunächst die Hardware initialisieren
 - Darf nie terminieren (z. B. durch Endlosschleife in `main()`)
- Die Problemlösung ist maschinennah implementiert
 - Direkte Manipulation von einzelnen Bits in Hardwareregistern
 - Detailliertes Wissen über die elektrische Verschaltung erforderlich
 - Keine Unterstützung durch Betriebssystem (wie etwa Linux)
 - Allgemein geringes Abstraktionsniveau $\leadsto$ fehleranfällig, aufwändig

Ansatz: Mehr Abstraktion durch **problemorientierte Bibliotheken**

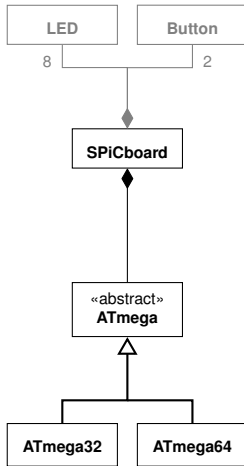


Abstraktion durch Softwareschichten: SPiCboard

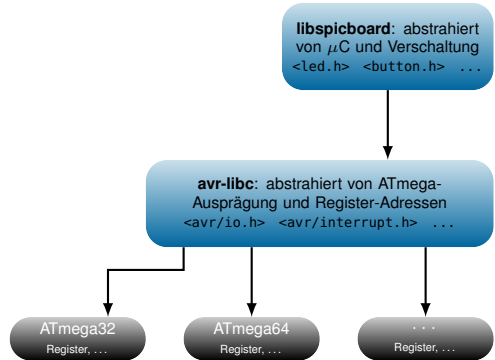
Problemnähe

Maschinennähe

Hardwareseht



Softwareschichten



Abstraktion durch Softwareschichten: *LED* → *on* im Vergleich

Problemnähe ↑

↓ Maschinennähe

Programm läuft nur auf dem **SPiCboard**. Es verwendet Funktionen (wie `sb_led_on()`) und Konstanten (wie `RED0`) der **lib-spicboard**, welche die konkrete Verschaltung von LEDs, Tastern, usw. mit dem μC repräsentieren:

```
#include <led.h>
...
sb_led_on(RED0);
```

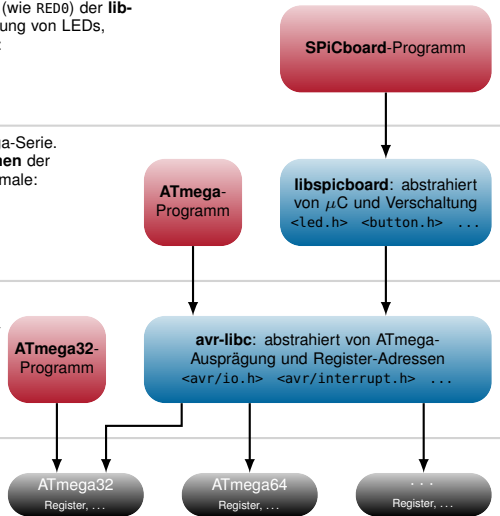
Programm läuft auf **jedem** μC der ATmega-Serie. Es verwendet **symbolische Registernamen** der **avr-libc** (wie `PORTD`) und allgemeine Merkmale:

```
#include <avr/io.h>
...
DDRD |= (1<<7);
PORTD &= ~(1<<7);
```

Programm läuft nur auf **ATmega32**. Es verwendet **ATmega32-spezifische** Registeradressen (wie `0x12`) und Merkmale:

```
...
(*(unsigned char*)(0x11)) |= (1<<7);
(*(unsigned char*)(0x12)) &= ~(1<<7);
```

Ziel: Schalte LED RED0 auf SPiCboard an:



Bisher: Entwicklung mit avr-libc

```
#include <avr/io.h>

void main(void) {
    // initialize hardware

    // button0 on PD2
    DDRD  &= ~(1<<2);
    PORTD |= (1<<2);
    // LED on PD6
    DDRD  |= (1<<6);
    PORTD |= (1<<6);

    // wait until PD2: low --> (button0 pressed)
    while(PIND & (1<<2)) {
    }

    // greet user (red LED)
    PORTD &= ~(1<<6); // PD6: low --> LED is on

    // wait forever
    while(1) {
    }
}
```

(vgl. ↪ 3-8)

Nun: Entwicklung mit libspicboard

```
#include <led.h>
#include <button.h>

void main(void) {

    // wait until Button0 is pressed
    while(sb_button_getState(BUTTON0)
        != BUTTONSTATE_PRESSED) {
    }

    // greet user
    sb_led_on(RED0);

    // wait forever
    while(1){
    }
}
```

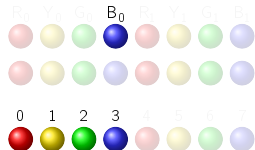
- Hardwareinitialisierung entfällt
- Programm ist einfacher und verständlicher durch **problemspezifische Abstraktionen**
 - Setze Bit 6 in PORTD
→ `sb_set_led(RED0)`
 - Lese Bit 2 in PORTD
→ `sb_button_getState(BUTTON0)`



■ Ausgabe-Abstraktionen (Auswahl)

■ LED-Modul (`#include <led.h>`)

- LED einschalten: `sb_led_on(BLUE0)` $\rightsquigarrow$
- LED ausschalten: `sb_led_off(BLUE0)` $\rightsquigarrow$
- Alle LEDs ein-/ausschalten:
`sb_led_set_all_leds(0x0f)` $\rightsquigarrow$



■ 7-Seg-Modul (`#include <7seg.h>`)

- Ganzzahl $n \in \{-9 \dots 99\}$ ausgeben:
`sb_7seg_showNumber(47)` $\rightsquigarrow$



■ Eingabe-Abstraktionen (Auswahl)

■ Button-Modul (`#include <button.h>`)

- Button-Zustand abfragen:
`sb_button_getState(BUTTON0)` $\mapsto$ `BUTTONSTATE_{PRESSED, RELEASED}`

■ ADC-Modul (`#include <adc.h>`)

- Potentiometer-Stellwert abfragen:
`sb_adc_read(POTI)` $\mapsto$ `{0 ... 1023}`

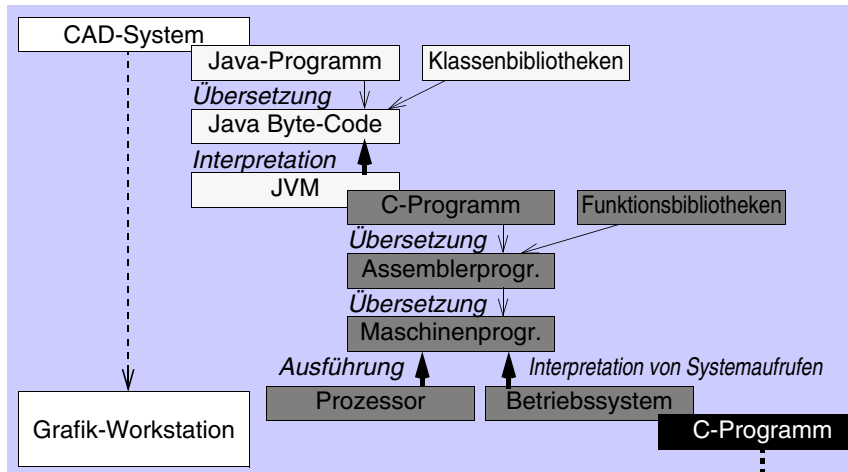


Softwareschichten im Allgemeinen

Problemnähe

Maschinennähe

Diskrepanz: Anwendungsproblem $\longleftrightarrow$ Abläufe auf der Hardware



Ziel: Ausführbarer Maschinencode

- **Anwendersicht:** Umgebung zum Starten, Kontrollieren und Kombinieren von Anwendungen
 - Shell, grafische Benutzeroberfläche
 - z. B. bash, Windows
 - Datenaustausch zwischen Anwendungen und Anwendern
 - z. B. über Dateien
- **Anwendungssicht:** Funktionsbibliothek mit Abstraktionen zur Vereinfachung der Softwareentwicklung
 - Generische Ein-/Ausgabe von Daten
 - z. B. auf Drucker, serielle Schnittstelle, in Datei
 - Permanentspeicherung und Übertragung von Daten
 - z. B. durch Dateisystem, über TCP/IP-Sockets
 - Verwaltung von Speicher und anderen Betriebsmitteln
 - z. B. CPU-Zeit



- **Systemsicht:** Softwareschicht zum Multiplexen der Hardware ($\hookrightarrow$ Mehrbenutzerbetrieb)
 - Parallele Abarbeitung von Programminstanzen durch **Prozesskonzept**
 - Virtueller Speicher $\hookrightarrow$ eigener 32-/64-Bit-Adressraum
 - Virtueller Prozessor $\hookrightarrow$ wird transparent zugeteilt und entzogen
 - Virtuelle Ein-/Ausgabe-Geräte $\hookrightarrow$ umlenkbar in Datei, Socket, ...
 - Isolation von Programminstanzen durch **Prozesskonzept**
 - Automatische Speicherbereinigung bei Prozessende
 - Erkennung/Vermeidung von Speicherzugriffen auf fremde Prozesse
 - **Partieller Schutz** vor schwereren Programmierfehlern
 - Erkennung *einiger* ungültiger Speicherzugriffe (z. B. Zugriff auf Adresse 0)
 - Erkennung *einiger* ungültiger Operationen (z. B. `div/0`)

μ C-Programmierung ohne Betriebssystemplattform $\leadsto$ **kein Schutz**

- Ein Betriebssystem schützt **weit weniger** vor Programmierfehlern als z. B. Java.
- Selbst darauf müssen wir jedoch bei der μ C-Programmierung i. a. **verzichten**.
- Bei 8/16-Bit- μ C fehlt i. a. die für Schutz erforderliche **Hardware-Unterstützung**.



Beispiel: Fehlererkennung durch Betriebssystem

Linux: Division durch 0

```
1 #include <stdio.h>
2
3
4 int main(int argc, char** argv) {
5     int a = 23;
6     int b = 0;
7
8     b = 4711 / (a-23);
9     printf("Ergebnis: %d\n", b);
10
11     return 0;
12 }
```

Übersetzen und Ausführen ergibt:

```
gcc error-linux.c -o error-linux
./error-linux
Floating point exception
```

→ Programm wird **abgebrochen**.

SPiCboard: Division durch 0

```
#include <7seg.h>
#include <avr/interrupt.h>

void main() {
    int a = 23;
    int b = 0;
    sei();
    b = 4711 / (a-23);
    sb_7seg_showNumber(b);

    while(1){}
```

Ausführen ergibt:



→ Programm setzt
Berechnung fort
mit **falschen Daten**.



Überblick: Teil B Einführung in C

3 Java versus C – Erste Beispiele

4 Softwareschichten und Abstraktion

5 Sprachüberblick

6 Einfache Datentypen

7 Operatoren und Ausdrücke

8 Kontrollstrukturen

9 Funktionen

10 Variablen

11 Präprozessor



Struktur eines C-Programms – allgemein

```
1  // include files
2  #include ...
3
4  // global variables
5  ... variable1 = ...
6
7  // subfunction 1
8  ... subfunction_1(...) {
9      // local variables
10     ... variable1 = ...
11     // statements
12     ...
13 }
14 // subfunction n
15 ... subfunction_n(...) {
16     ...
17 }
18
19 // main function
20 ... main(...) {
21     ...
22 }
23
24
25
26 }
```

- Ein C-Programm besteht (üblicherweise) aus
 - Menge von globalen Variablen
 - Menge von (Sub-)Funktionen
 - Menge von lokalen Variablen
 - Menge von Anweisungen
 - Der Funktion `main()`, in der die Ausführung beginnt



Struktur eines C-Programms – am Beispiel

```
1 // include files
2 #include <led.h>
3
4 // global variables
5 LED nextLED = RED0;
6
7 // subfunction 1
8 LED lightLED(void) {
9     if (nextLED <= BLUE1) {
10         sb_led_on(nextLED++);
11     }
12     return nextLED;
13 }
14
15 // subfunction 2
16 void wait(void) {
17     volatile unsigned int i;
18     for (i=0; i<0xffff; i++)
19         ;
20 }
21
22 // main function
23 void main() {
24     while (lightLED() < 8) {
25         wait();
26     }
27 }
```

■ Ein C-Programm besteht (üblicherweise) aus

- Menge von globalen Variablen nextLED, Zeile 5
- Menge von (Sub-)Funktionen wait(), Zeile 15
 - Menge von lokalen Variablen i, Zeile 16
 - Menge von Anweisungen for-Schleife, Zeile 17
- Der Funktion `main()`, in der die Ausführung beginnt



```
1 // include files
2 #include <led.h>
3
4 // global variables
5 LED nextLED = RED0;
6
7 // subfunction 1
8 LED lightLED(void) {
9     if (nextLED <= BLUE1) {
10         sb_led_on(nextLED++);
11     }
12     return nextLED;
13 }
14
15 // subfunction 2
16 void wait(void) {
17     volatile unsigned int i;
18     for (i=0; i<0xffff; i++)
19         ;
20 }
21
22 // main function
23 void main() {
24     while (lightLED() < 8) {
25         wait();
26     }
27 }
```

- Vom Entwickler vergebener **Name** für ein Element des Programms
 - Element: Typ, Variable, Konstante, Funktion, Sprungmarke
 - Aufbau: [A-Z, a-z, _] [A-Z, a-z, 0-9, _] *
 - Buchstabe gefolgt von Buchstaben, Ziffern und Unterstrichen
 - **Unterstrich als erstes Zeichen** möglich, aber reserviert für Compilerhersteller
 - Ein Bezeichner muss vor Gebrauch **deklariert** werden



```
1 // include files
2 #include <led.h>
3
4 // global variables
5 LED nextLED = RED0;
6
7 // subfunction 1
8 LED lightLED(void) {
9     if (nextLED <= BLUE1) {
10         sb_led_on(nextLED++);
11     }
12     return nextLED;
13 }
14
15 // subfunction 2
16 void wait(void) {
17     volatile unsigned int i;
18     for (i=0; i<0xffff; i++)
19         ;
20 }
21
22 // main function
23 void main() {
24     while (lightLED() < 8) {
25         wait();
26     }
27 }
```

■ Reservierte Wörter der Sprache

(↪ dürfen nicht als Bezeichner verwendet werden)

- Eingebaute (*primitive*) Datentypen unsigned int, void
- Typmodifizierer volatile
- Kontrollstrukturen for, while
- Elementaranweisungen return



- Referenz: Liste der Schlüsselwörter (bis einschließlich C99)
 - `auto, _Bool, break, case, char, _Complex, const, continue, default, do, double, else, enum, extern, float, for, goto, if, _Imaginary, inline, int, long, register, restrict, return, short, signed, sizeof, static, struct, switch, typedef, union, unsigned, void, volatile, while`




```

1  // include files
2  #include <led.h>
3
4  // global variables
5  LED nextLED = RED0;
6
7  // subfunction 1
8  LED lightLED(void) {
9      if (nextLED <= BLUE1) {
10         sb_led_on(nextLED++);
11     }
12     return nextLED;
13 }
14 // subfunction 2
15 void wait(void) {
16     volatile unsigned int i;
17     for (i=0; i<0xffff; i++)
18         ;
19 }
20
21 // main function
22 void main() {
23     while (lightLED() < 8) {
24         wait();
25     }
26 }

```

■ (Darstellung von) Konstanten im Quelltext

- Für jeden primitiven Datentyp gibt es eine oder mehrere Literalformen
 - Bei Integertypen: dezimal (Basis 10: **65535**), hexadezimal (Basis 16, führendes **0x**: **0xffff**), oktal (Basis 8, führende **0**: **0177777**)
- Der Programmierer kann jeweils die am besten geeignete Form wählen
 - **0xffff** ist handlicher als **65535**, um den Maximalwert einer vorzeichenlosen 16-Bit-Ganzzahl darzustellen



```
1 // include files
2 #include <led.h>
3
4 // global variables
5 LED nextLED = RED0;
6
7 // subfunction 1
8 LED lightLED(void) {
9     if (nextLED <= BLUE1) {
10         sb_led_on(nextLED++);
11     }
12     return nextLED;
13 }
```

```
14 // subfunction 2
15 void wait(void) {
16     volatile unsigned int i;
17     for (i=0; i<0xffff; i++)
18         ;
19 }
20
21 // main function
22 void main() {
23     while (lightLED() < 8) {
24         wait();
25     }
26 }
```

- Beschreiben den eigentlichen **Ablauf** des Programms
- Werden hierarchisch komponiert aus drei Grundformen
 - Einzelanweisung – **Ausdruck** gefolgt von **;**
 - einzelnes Semikolon $\mapsto$ leere Anweisung
 - **Block** – Sequenz von Anweisungen, geklammert durch **{...}**
 - **Kontrollstruktur**, gefolgt von Anweisung



```
1 // include files
2 #include <led.h>
3
4 // global variables
5 LED nextLED = RED0;
6
7 // subfunction 1
8 LED lightLED(void) {
9     if (nextLED <= BLUE1) {
10         sb_led_on(nextLED++);
11     }
12     return nextLED;
13 }
14
15 // subfunction 2
16 void wait(void) {
17     volatile unsigned int i;
18     for (i=0; i<0xffff; i++)
19         ;
20 }
21
22 // main function
23 void main() {
24     while (lightLED() < 8) {
25         wait();
26     }
27 }
```

■ Gültige Kombination von Operatoren, Literalen und Bezeichnern

- „Gültig“ im Sinne von Syntax und Typsystem
- Vorrangregeln für Operatoren legen die Reihenfolge fest, in der Ausdrücke abgearbeitet werden ↪ 7-14
 - Auswertungsreihenfolge kann mit Klammern () explizit bestimmt werden
 - Der Compiler darf Teilausdrücke in möglichst effizienter Folge auswerten



Überblick: Teil B Einführung in C

3 Java versus C – Erste Beispiele

4 Softwareschichten und Abstraktion

5 Sprachüberblick

6 Einfache Datentypen

7 Operatoren und Ausdrücke

8 Kontrollstrukturen

9 Funktionen

10 Variablen

11 Präprozessor



■ **Datentyp** := (*<Menge von Werten>*, *<Menge von Operationen>*)

- **Literal** Wert im Quelltext
- **Konstante** Bezeichner für einen Wert
- **Variable** Bezeichner für Speicherplatz, der einen Wert aufnehmen kann
- **Funktion** Bezeichner für Sequenz von Anweisungen, die einen Wert zurückgibt

↔ 5-6

↪ Literale, Konstanten, Variablen, Funktionen haben einen **(Daten-)Typ**

■ Datentyp legt fest

- Repräsentation der Werte im Speicher
- Größe des Speicherplatzes für Variablen
- Erlaubte Operationen

■ Datentyp wird festgelegt

- Explizit, durch Deklaration, Typ-Cast oder Schreibweise (Literale)
- Implizit, durch „Auslassung“ (↪ `int` schlechter Stil!)



Primitive Datentypen in C

- Ganzzahlen/Zeichen `char`, `short`, `int`, `long`, `long long` (C99)
 - Wertebereich: implementierungsabhängig [$\neq$ Java]
Es gilt: `char` $\leq$ `short` $\leq$ `int` $\leq$ `long` $\leq$ `long long`
 - Jeweils als `signed`- und `unsigned`-Variante verfügbar
- Fließkommazahlen `float`, `double`, `long double`
 - Wertebereich: implementierungsabhängig [$\neq$ Java]
Es gilt: `float` $\leq$ `double` $\leq$ `long double`
 - Ab C99 auch als `_Complex`-Datentypen verfügbar (für komplexe Zahlen)
- Leerer Datentyp `void`
 - Wertebereich: $\emptyset$
- Boolescher Datentyp `_Bool` (C99)
 - Wertebereich: $\{0, 1\}$ ($\leftrightarrow$ letztlich ein Integertyp)
 - Bedingungsausdrücke (z. B. `if(...)`) sind in C vom Typ `int`! [$\neq$ Java]



Integertyp	Verwendung	Literalformen
■ <code>char</code>	kleine Ganzzahl oder Zeichen	'A', 65, 0x41, 0101
■ <code>short [int]</code>	Ganzzahl (<code>int</code> ist optional)	s. o.
■ <code>int</code>	Ganzzahl „natürlicher Größe“	s. o.
■ <code>long [int]</code>	große Ganzzahl	65L, 0x41L, 0101L
■ <code>long long [int]</code>	sehr große Ganzzahl	65LL, 0x41LL, 0101LL
■ Typ-Modifizierer	werden vorangestellt	Literal-Suffix
■ <code>signed</code>	Typ ist vorzeichenbehaftet (Normalfall)	-
■ <code>unsigned</code>	Typ ist vorzeichenlos	U
■ <code>const</code>	Variable des Typs kann nicht verändert werden	-

■ Beispiele (Variablendefinitionen)

```
char a           = 'A';    // char-Variable, Wert 65 (ASCII: A)
const int b      = 0x41;   // int-Konstante, Wert 65 (Hex: 0x41)
long c          = 0L;      // long-Variable, Wert 0
unsigned long int d = 22UL; // unsigned-long-Variable, Wert 22
```



- Die interne Darstellung (Bitbreite) ist **implementierungsabhängig**

	Datentyp-Breite in Bit				
	Java	C-Standard	gcc _{IA32}	gcc _{IA64}	gcc _{AVR}
char	16	≥ 8	8	8	8
short	16	≥ 16	16	16	16
int	32	≥ 16	32	32	16
long	64	≥ 32	32	64	32
long long	-	≥ 64	64	64	64

- Der Wertebereich berechnet sich aus der Bitbreite

■ signed	$-(2^{Bits-1}-1)$	→	$+(2^{Bits-1}-1)$
■ unsigned	0	→	$+(2^{Bits}-1)$

Hier zeigt sich die C-Philosophie: Effizienz durch **Maschinennähe** ↔ 3-14

Die interne Repräsentation der Integertypen ist definiert durch die **Hardware** (Registerbreite, Busbreite, etc.). Das führt im Ergebnis zu **effizientem Code**.



Integertypen: Maschinennähe $\rightarrow$ Problemnähe

- **Problem:** Breite ($\leadsto$ Wertebereich) der C-Standardtypen ist implementierungsspezifisch $\rightarrow$ **Maschinennähe**
- **Oft benötigt:** Integertyp definierter Größe $\rightarrow$ **Problemnähe**
 - Wertebereich **sicher**, aber möglichst **kompakt** darstellen
 - Register **definierter Breite** n bearbeiten
 - Code unabhängig von Compiler und Hardware halten ($\leadsto$ Portierbarkeit)
- **Lösung:** Modul `stdint.h`
 - Definiert Alias-Typen: `intn_t` und `uintn_t` für $n \in \{8, 16, 32, 64\}$
 - Wird vom Compiler-Hersteller bereitgestellt

Wertebereich <code>stdint.h</code> -Typen					
<code>uint8_t</code>	0	$\rightarrow$	255	<code>int8_t</code>	-128 $\rightarrow$ +127
<code>uint16_t</code>	0	$\rightarrow$	65.535	<code>int16_t</code>	-32.768 $\rightarrow$ +32.767
<code>uint32_t</code>	0	$\rightarrow$	4.294.967.295	<code>int32_t</code>	-2.147.483.648 $\rightarrow$ +2.147.483.647
<code>uint64_t</code>	0	$\rightarrow$	$> 1,8 * 10^{19}$	<code>int64_t</code>	$< -9,2 * 10^{18} \rightarrow > +9,2 * 10^{18}$



- Mit dem **typedef**-Schlüsselwort definiert man einen **Typ-Alias**:
typedef *Typausdruck* *Bezeichner*;
 - *Bezeichner* ist nun ein **alternativer Name** für *Typausdruck*
 - Kann überall verwendet werden, wo ein Typausdruck erwartet wird

```
// stdint.h (avr-gcc)
typedef unsigned char uint8_t;
typedef unsigned int  uint16_t;
...
```

```
// stdint.h (x86-gcc, IA32)
typedef unsigned char uint8_t;
typedef unsigned short uint16_t;
...
```

```
// main.c
#include <stdint.h>

uint16_t counter = 0;    // global 16-bit counter, range 0-65535
...
typedef uint8_t Register; // Registers on this machine are 8-bit
...
```



- Typ-Aliase ermöglichen einfache **problembezogene** Abstraktionen
 - `Register` ist problemnäher als `uint8_t`
 - ↪ Spätere Änderungen (z. B. auf 16-Bit-Register) zentral möglich
 - `uint16_t` ist problemnäher als `unsigned char`
 - `uint16_t` ist **sicherer** als `unsigned char`

Definierte Bitbreiten sind bei der μ C-Entwicklung sehr wichtig!

- Große Unterschiede zwischen Plattformen und Compilern
 - ↪ Kompatibilitätsprobleme
- Um Speicher zu sparen, sollte immer der **kleinstmögliche** Integertyp verwendet werden

Regel: Bei der systemnahen Programmierung werden Typen aus `stdint.h` verwendet!



- Mit dem **enum**-Schlüsselwort definiert man einen **Aufzählungstyp** über eine explizite Menge **symbolischer** Werte:

```
enum Bezeichneropt { KonstantenListe } ;
```

- Beispiel

- Definition:

```
enum eLED {RED0, YELLOW0, GREEN0, BLUE0,  
           RED1, YELLOW1, GREEN1, BLUE1};
```

- Verwendung:

```
enum eLED myLed = YELLOW0; // enum necessary here!  
...  
sb_led_on(BLUE1);
```

- Vereinfachung der Verwendung durch typedef

- Definition:

```
typedef enum eLED {RED0, YELLOW0, GREEN0, BLUE0,  
                  RED1, YELLOW1, GREEN1, BLUE1} LED;
```

- Verwendung:

```
LED myLed = YELLOW0; // LED --> enum eLED
```



- Technisch sind enum-Typen Integers (int)
 - enum-Konstanten werden von 0 an durchnummeriert

```
typedef enum { RED0,      // value: 0
              YELLOW0,   // value: 1
              GREEN0,    // value: 2
              ... } LED;
```

- Es ist auch möglich, Werte direkt zuzuweisen

```
typedef enum { BUTTON0 = 4, BUTTON1 = 8 } BUTTON;
```

- Man kann sie verwenden wie ints (z. B. mit ihnen rechnen)

```
sb_led_on(RED0 + 2); // -> LED GREEN0 is on
sb_led_on(1);       // -> LED YELLOW0 is on
for( int led = RED0, led <= BLUE1; led++ )
    sb_led_off(led); // turn off all LEDs
// Also possible...
sb_led_on(4711);    // no compiler/runtime error!
```

- $\rightsquigarrow$ Es findet **keinerlei Typprüfung** statt!

Das entspricht der

C-Philosophie! $\hookrightarrow$ 3-14



- Fließkommatyp Verwendung Literalformen
 - **float** einfache Genauigkeit (≈ 7 St.) 100.0F, 1.0E2F
 - **double** doppelte Genauigkeit (≈ 15 St.) 100.0, 1.0E2
 - **long double** „erweiterte Genauigkeit“ 100.0L 1.0E2L
- Genauigkeit / Wertebereich sind **implementierungsabhängig** [≠Java]
 - Es gilt: **float** ≤ **double** ≤ **long double**
 - **long double** und **double** sind auf vielen Plattformen identisch

„Effizienz durch Maschinennähe“ ↔ 3-14

Fließkommazahlen + μ C-Plattform = \$\$\$

- Oft keine Hardwareunterstützung für **float**-Arithmetik
 ↪ **sehr teure** Emulation in Software (langsam, viel zusätzlicher Code)
- Speicherverbrauch von **float**- und **double**-Variablen ist **sehr hoch**
 ↪ mindestens 32/64 Bit (**float/double**)

Regel: Bei der μ -Controller-Programmierung ist auf Fließkommaarithmetik **zu verzichten!**



- Zeichen sind in C ebenfalls Ganzzahlen (Integers) $\hookrightarrow$ 6-3
 - `char` gehört zu den Integer-Typen (üblicherweise 8 Bit = 1 Byte)
- Repräsentation erfolgt durch den `ASCII-Code` $\hookrightarrow$ 6-12
 - 7-Bit-Code $\mapsto$ 128 Zeichen standardisiert
(die verbleibenden 128 Zeichen werden unterschiedlich interpretiert)
 - Spezielle Literalform durch Hochkommata
`'A'` $\mapsto$ ASCII-Code von A
 - Nichtdruckbare Zeichen durch Escape-Sequenzen
 - Tabulator `'\t'`
 - Zeilentrenner `'\n'`
 - Backslash `'\\'`
- Zeichen $\mapsto$ Integer $\leadsto$ man kann mit Zeichen rechnen

```
char b = 'A' + 1;           // b: 'B'

int lower(int ch) {         // lower('X'): 'x'
    return ch + 0x20;
}
```



ASCII-Code-Tabelle (7 Bit)

ASCII → *American Standard Code for Information Interchange*

NUL 00	SOH 01	STX 02	ETX 03	EOT 04	ENQ 05	ACK 06	BEL 07
BS 08	HT 09	NL 0A	VT 0B	NP 0C	CR 0D	SO 0E	SI 0F
DLE 10	DC1 11	DC2 12	DC3 13	DC4 14	NAK 15	SYN 16	ETB 17
CAN 18	EM 19	SUB 1A	ESC 1B	FS 1C	GS 1D	RS 1E	US 1F
SP 20	! 21	" 22	# 23	\$ 24	% 25	& 26	' 27
(28	) 29	* 2A	+ 2B	, 2C	- 2D	. 2E	/ 2F
0 30	1 31	2 32	3 33	4 34	5 35	6 36	7 37
8 38	9 39	: 3A	; 3B	< 3C	= 3D	> 3E	? 3F
@ 40	A 41	B 42	C 43	D 44	E 45	F 46	G 47
H 48	I 49	J 4A	K 4B	L 4C	M 4D	N 4E	O 4F
P 50	Q 51	R 52	S 53	T 54	U 55	V 56	W 57
X 58	Y 59	Z 5A	[5B	\ 5C	] 5D	^ 5E	_ 5F
` 60	a 61	b 62	c 63	d 64	e 65	f 66	g 67
h 68	i 69	j 6A	k 6B	l 6C	m 6D	n 6E	o 6F
p 70	q 71	r 72	s 73	t 74	u 75	v 76	w 77
x 78	y 79	z 7A	{ 7B	 7C	} 7D	~ 7E	DEL 7F



- Ein String ist in C ein Feld (Array) von Zeichen
 - Repräsentation: Folge von Einzelzeichen, terminiert durch (letztes Zeichen): **NUL** (ASCII-Wert 0)
 - Speicherbedarf: (Länge + 1) Bytes
- Spezielle Literalform durch doppelte Hochkommata:

"Hi!" →

'H'	'i'	'!'	0
-----	-----	-----	---

 ← abschließendes 0-Byte

- Beispiel (Linux)

```
#include <stdio.h>

char string[] = "Hello, World!\n";

int main(void) {
    printf("%s", string);
    return 0;
}
```

Zeichenketten brauchen vergleichsweise viel Speicher und „größere“ Ausgabegeräte (z. B. LCD-Display).

~ Bei der μ C-Programmierung spielen sie nur eine untergeordnete Rolle.



Ausblick: Komplexe Datentypen

- Aus einfachen Datentypen lassen sich (rekursiv) auch komplexe(re) Datentypen bilden

- Felder (Arrays) $\hookrightarrow$ Sequenz von Elementen gleichen Typs [$\approx$ Java]

```
int intArray[4];           // allocate array with 4 elements
intArray[0] = 0x4711;      // set 1st element (index 0)
```

- Zeiger $\hookrightarrow$ veränderbare Referenzen auf Variablen [$\neq$ Java]

```
int a = 0x4711;           // a: 0x4711
int *b = &a;              // b: -->a (memory location of a)
int c = *b;               // pointer dereference (c: 0x4711)
*b = 23;                  // pointer dereference (a: 23)
```

- Strukturen $\hookrightarrow$ Verbund von Elementen bel. Typs [$\neq$ Java]

```
struct Point { int x; int y; };
struct Point p;           // p is Point variable
p.x = 0x47;               // set x-component
p.y = 0x11;               // set y-component
```

- Wir betrachten diese detailliert in [späteren Kapiteln](#)



Überblick: Teil B Einführung in C

3 Java versus C – Erste Beispiele

4 Softwareschichten und Abstraktion

5 Sprachüberblick

6 Einfache Datentypen

7 Operatoren und Ausdrücke

8 Kontrollstrukturen

9 Funktionen

10 Variablen

11 Präprozessor



■ Stehen für alle Ganzzahl- und Fließkommatypen zur Verfügung

+ Addition

− Subtraktion

★ Multiplikation

/ Division

unäres − negatives Vorzeichen (z. B. $-a$) $\rightsquigarrow$ Multiplikation mit -1

unäres + positives Vorzeichen (z. B. $+3$) $\rightsquigarrow$ kein Effekt

■ Zusätzlich nur für Ganzzahltypen:

% Modulo (Rest bei Division)



- Stehen für Ganzzahltypen und Zeigertypen zur Verfügung

++	Inkrement (Erhöhung um 1)
--	Dekrement (Verminderung um 1)

- Linksseitiger Operator (Präfix) ++x bzw. --x

- Erst wird der Inhalt von x verändert
- Dann wird der (neue) Inhalt von x als Ergebnis geliefert

- Rechtsseitiger Operator (Postfix) x++ bzw. x--

- Erst wird der (alte) Inhalt von x als Ergebnis geliefert
- Dann wird der Inhalt von x verändert

- Beispiele

```
a = 10;  
b = a++; // b: 10, a: 11  
c = ++a; // c: 12, a: 12
```



■ Vergleichen von zwei Ausdrücken

<	kleiner
<=	kleiner gleich
>	größer
>=	größer gleich
==	gleich (zwei Gleichheitszeichen!)
!=	ungleich

■ **Beachte:** Ergebnis ist vom Typ `int`

[≠Java]

- Ergebnis: *falsch* ↔ 0
wahr ↔ 1

- Man kann mit dem Ergebnis rechnen

■ Beispiele

```
if (a >= 3) {...}  
if (a == 3) {...}  
return a * (a > 0);    // return 0 if a is negative
```



■ Verknüpfung von Wahrheitswerten (wahr / falsch), kommutativ

&&	„und“ (Konjunktion)	<i>wahr</i> && <i>wahr</i> → <i>wahr</i> <i>wahr</i> && <i>falsch</i> → <i>falsch</i> <i>falsch</i> && <i>falsch</i> → <i>falsch</i>
-------------------	------------------------	---

 	„oder“ (Disjunktion)	<i>wahr</i> <i>wahr</i> → <i>wahr</i> <i>wahr</i> <i>falsch</i> → <i>wahr</i> <i>falsch</i> <i>falsch</i> → <i>falsch</i>
-----------	-------------------------	---

!	„nicht“ (Negation, unär)	! <i>wahr</i> → <i>falsch</i> ! <i>falsch</i> → <i>wahr</i>
----------	-----------------------------	--

■ **Beachte:** Operanden und Ergebnis sind vom Typ **int** [≠ Java]

■ Operanden	<i>0</i> ↦ <i>falsch</i>
(Eingangsparameter):	<i>≠0</i> ↦ <i>wahr</i>

■ Ergebnis:	<i>falsch</i> ↦ <i>0</i>
	<i>wahr</i> ↦ <i>1</i>



- Die Auswertung eines logischen Ausdrucks wird **abgebrochen**, sobald das Ergebnis feststeht

■ Sei `int a = 5; int b = 3; int c = 7;`

$\underbrace{a > b}_{1} \parallel \underbrace{a > c}_{?} \leftarrow$ wird nicht ausgewertet, da der erste Term bereits *wahr* ergibt

$\underbrace{a > c}_{0} \&\& \underbrace{a > b}_{?} \leftarrow$ wird nicht ausgewertet, da der erste Term bereits *falsch* ergibt

- Kann **überraschend** sein, wenn Teilausdrücke **Nebeneffekte** haben

```
int a = 5; int b = 3; int c = 7;
if ( a > c && !func(b) ) {···}      // func() will not be called
```



- Allgemeiner Zuweisungsoperator (=)
 - Zuweisung eines Wertes an eine Variable
 - Beispiel: `a = b + 23`
- Arithmetische Zuweisungsoperatoren (`+=`, `-=`, ...)
 - Abgekürzte Schreibweise zur Modifikation des Variablenwerts
 - Beispiel: `a += 23` ist äquivalent zu `a = a + 23`
 - Allgemein: `a op= b` ist äquivalent zu `a = a op b`
für $op \in \{ +, -, *, \%, \ll, \gg, \&, ^, | \}$
- Beispiele

```
int a = 8;  
a += 8;    // a: 16  
a %= 3;    // a: 1
```



Zuweisungen sind Ausdrücke!

- Zuweisungen können in komplexere Ausdrücke geschachtelt werden
 - Das Ergebnis eines Zuweisungsausdrucks ist der zugewiesene Wert

```
int a, b, c;  
a = b = c = 1; // c: 1, b: 1, a: 1
```

- Die Verwendung von Zuweisungen in beliebigen Ausdrücken führt zu **Nebeneffekten**, die nicht immer offensichtlich sind

```
a += b += c; // Value of a and b?
```

Besonders gefährlich: Verwendung von = statt ==

In C sind Wahrheitswerte Integers: 0 $\mapsto$ falsch, $\emptyset \mapsto$ wahr

- Typischer „Anfängerfehler“ in Kontrollstrukturen:

```
if (a = 6) {...} else {...} // BUG: if-branch is always taken!!!
```

- Compiler beanstandet das Konstrukt nicht, es handelt sich um einen gültigen Ausdruck! $\leadsto$ Fehler wird leicht übersehen!



■ Bitweise Verknüpfung von Ganzzahltypen, kommutativ

&	bitweises „Und“ (Bit-Schnittmenge)	$1 \& 1 \rightarrow 1$
		$1 \& 0 \rightarrow 0$
		$0 \& 0 \rightarrow 0$

	bitweises „Oder“ (Bit-Vereinigungsmenge)	$1 1 \rightarrow 1$
		$1 0 \rightarrow 1$
		$0 0 \rightarrow 0$

$\wedge$	bitweises „Exklusiv-Oder“ (Bit-Antivalenz)	$1 \wedge 1 \rightarrow 0$
		$1 \wedge 0 \rightarrow 1$
		$0 \wedge 0 \rightarrow 0$

~	bitweise Inversion (Einerkomplement, unär)	$\sim 1 \rightarrow 0$
		$\sim 0 \rightarrow 1$



■ Schiebeoperationen auf Ganzzahltypen, nicht kommutativ

- << bitweises Linksschieben (rechts werden 0-Bits „nachgefüllt“)
- >> bitweises Rechtsschieben (links werden 0-Bits „nachgefüllt“)

■ Beispiele (x sei vom Typ uint8_t)

Bit#	7	6	5	4	3	2	1	0	
x=156	1	0	0	1	1	1	0	0	0x9c
~x	0	1	1	0	0	0	1	1	0x63
7	0	0	0	0	0	1	1	1	0x07
x 7	1	0	0	1	1	1	1	1	0x9f
x & 7	0	0	0	0	0	1	0	0	0x04
x ^ 7	1	0	0	1	1	0	1	1	0x9B
x << 2	0	1	1	1	0	0	0	0	0x70
x >> 1	0	1	0	0	1	1	1	0	0x4e



Bitoperationen – Anwendung

- Durch Verknüpfung lassen sich gezielt einzelne Bits setzen/löschen

Bit#	7	6	5	4	3	2	1	0
PORTD	?	?	?	?	?	?	?	?

Bit 7 soll verändert werden, die anderen Bits jedoch erhalten bleiben!

0x80	1	0	0	0	0	0	0	0
PORTD = 0x80	1	?	?	?	?	?	?	?

Setzen eines Bits durch **Ver-odern** mit Maske, in der nur das Zielbit 1 ist

~0x80	0	1	1	1	1	1	1	1
PORTD &= ~0x80	0	?	?	?	?	?	?	?

Löschen eines Bits durch **Ver-unden** mit Maske, in der nur das Zielbit 0 ist

0x08	0	0	0	0	1	0	0	0
PORTD ^= 0x08	?	?	?	?	?	?	?	?

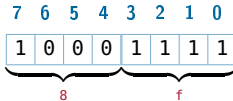
Invertieren eines Bits durch **Ver-xodern** mit Maske, in der nur das Zielbit 1 ist



- Bitmasken werden gerne als Hexadezimal-Literale angegeben

Bit#

0x8f



Jede Hex-Ziffer repräsentiert genau ein Halb-Byte (*Nibble*) → Verständlichkeit

- Für „Dezimal-Denker“ bietet sich die Linksschiebe-Operation an

```
PORTD |= (1<<7);    // set bit 7: 1<<7 --> 10000000
PORTD &= ~(1<<7);   // mask bit 7: ~(1<<7) --> 01111111
```

- Zusammen mit der Oder-Operation auch für komplexere Masken

```
#include <led.h>
void main() {
    uint8_t mask = (1<<RED0) | (1<<RED1);

    sb_led_set_all_leds (mask);

    while(1) ;
}
```



- Formulierung von Bedingungen in Ausdrücken

$Ausdruck_1 \text{ ? } Ausdruck_2 \text{ : } Ausdruck_3$

- Zunächst wird $Ausdruck_1$ ausgewertet
 - $Ausdruck_1 \neq 0$ (*wahr*) $\rightsquigarrow$ Ergebnis ist $Ausdruck_2$
 - $Ausdruck_1 = 0$ (*falsch*) $\rightsquigarrow$ Ergebnis ist $Ausdruck_3$
- $?$: ist der einzige ternäre (dreistellige) Operator in C

- Beispiel

```
int abs(int a) {  
    // if (a<0) return -a; else return a;  
    return (a<0) ? -a : a;  
}
```



- Reihung von Ausdrücken
 $Ausdruck_1$, $Ausdruck_2$
 - Zunächst wird $Ausdruck_1$ ausgewertet
 $\leadsto$ Nebeneffekte von $Ausdruck_1$ werden sichtbar
 - Ergebnis ist der Wert von $Ausdruck_2$
- Verwendung des Komma-Operators ist selten erforderlich!
(Präprozessor-Makros mit Nebeneffekten)



	Klasse	Operatoren	Assoziativität
1	Funktionsaufruf, Feldzugriff Strukturzugriff Post-Inkrement/-Dekrement	x() x[] x.y x->y x++ x--	links → rechts
2	Prä-Inkrement/-Dekrement unäre Operatoren Adresse, Verweis (Zeiger) Typkonvertierung (cast) Typgröße	++x --x +x -x ~x !x & * (<Typ>)x sizeof(x)	rechts → links
3	Multiplikation, Division, Modulo	* / %	links → rechts
4	Addition, Subtraktion	+ -	links → rechts
5	Bitweises Schieben	>> <<	links → rechts
6	Relationaloperatoren	< <= > >=	links → rechts
7	Gleichheitsoperatoren	== !=	links → rechts
8	Bitweises UND	&	links → rechts
9	Bitweises OR		links → rechts
10	Bitweises XOR	^	links → rechts
11	Konjunktion	&&	links → rechts
12	Disjunktion		links → rechts
13	Bedingte Auswertung	?:=	rechts → links
14	Zuweisung	= op=	rechts → links
15	Sequenz	,	links → rechts



Typumwandlung in Ausdrücken

- Eine Operation wird *mindestens* mit **int**-Wortbreite berechnet
 - **short**- und **signed char**-Operanden werden implizit „aufgewertet“ (↪ *Integer Promotion*)
 - Erst das Ergebnis wird auf den Zieldatentyp abgeschnitten/erweitert

```
int8_t a=100, b=3, c=4, res; // range: -128 -> +127

res = a * b / c; // promotion to int: 300 fits in!
```

Diagram illustrating integer promotion and truncation:

The expression `res = a * b / c;` is evaluated as follows:

- `a` (int8_t: 75) is promoted to `int: 100`.
- `b` (int8_t: 3) is promoted to `int: 3`.
- `c` (int8_t: 4) is promoted to `int: 4`.
- The intermediate result `a * b` is `int: 300`.
- The final result `res` is `int: 75` (after truncation).



- Generell wird die *größte* beteiligte Wortbreite verwendet



6-3

```
int8_t a=100, b=3, res; // range: -128 --> +127
int32_t c=4;           // range: -2147483648 --> +2147483647
```

$$\underbrace{\text{res}}_{\text{int8_t: 75}} = \underbrace{\text{a}}_{\text{int: 100}} * \underbrace{\text{b}}_{\text{int: 3}} / \text{c}; \text{ // promotion to int32_t}$$
$$\underbrace{\text{int: 300}}_{\text{int32_t: 300}} \rightarrow \text{int32_t: 75}$$



- Fließkomma-Typen gelten dabei als „größer“ als Ganzzahl-Typen
- Alle Fließkomma-Operationen werden *mindestens* mit **double**-Wortbreite berechnet

```
int8_t a=100, b=3, res;           // range: -128 --> +127

res = a * b / 4.0f ; // promotion to double
```

Diagram illustrating the type promotion process for the expression `a * b / 4.0f`:

- `a` (int: 100) and `b` (int: 3) are multiplied to produce an intermediate result of `int: 300`.
- The intermediate result (`int: 300`) is then divided by `4.0f` (double 4.0), resulting in a final value of `double: 75.0`.



- **unsigned**-Typen gelten dabei als „größer“ als **signed**-Typen

```
int s = -1, res;           // range: -32768 --> +32767
unsigned u = 1;           // range: 0 --> 65535

res = s < u;              // promotion to unsigned: -1 --> 65535
```

Diagram illustrating the promotion of `s` to `unsigned` for the comparison `s < u`:

- `res` is of type `int` and holds the value `0`.
- `s` is of type `int` and holds the value `-1`.
- `u` is of type `unsigned` and holds the value `1`.
- The expression `s < u` involves a promotion of `s` to `unsigned`. The value `-1` is promoted to `65535` (since `65535 + 1 = 65536 = 2^16`).
- The comparison `0 < 65535` evaluates to `true`.

- ~ Überraschende Ergebnisse bei negativen Werten!
- ~ Mischung von **signed**- und **unsigned**-Operanden vermeiden!



Typumwandlung in Ausdrücken – Typ-Casts

- Durch den Typ-Cast-Operator kann man einen Ausdruck gezielt in einen anderen Typ konvertieren

(Typ) Ausdruck

```
int s = -1, res;           // range: -32768 --> +32767
unsigned u = 1;           // range: 0 --> 65535

res = s < (int) u;         // cast u to int
```

Diagram illustrating the cast operation:

$\underbrace{\text{res}}_{\text{int: 1}} = s < \underbrace{(\text{int}) u}_{\text{int: 1}}$

The result of the comparison is $\underbrace{\hspace{10em}}_{\text{int: 1}}$



Überblick: Teil B Einführung in C

3 Java versus C – Erste Beispiele

4 Softwareschichten und Abstraktion

5 Sprachüberblick

6 Einfache Datentypen

7 Operatoren und Ausdrücke

8 Kontrollstrukturen

9 Funktionen

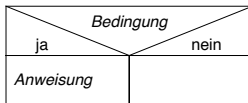
10 Variablen

11 Präprozessor



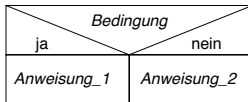
■ if-Anweisung (bedingte Anweisung)

```
if (Bedingung)
    Anweisung;
```



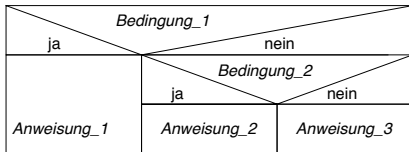
■ if-else-Anweisung (einfache Verzweigung)

```
if (Bedingung)
    Anweisung1;
else
    Anweisung2;
```



■ if-else-if-Kaskade (mehrfache Verzweigung)

```
if (Bedingung1)
    Anweisung1;
else if (Bedingung2)
    Anweisung2;
else
    Anweisung3;
```



- **switch**-Anweisung (Fallunterscheidung)
 - Alternative zur **if**-Kaskade bei Test auf Ganzzahl-Konstanten

ganzzahliger Ausdruck = ?				
Wert1	Wert2			sonst
Anw. 1	Anw. 2		Anw. n	Anw. x

```

switch (Ausdruck) {
case Wert1:
    Anweisung1;
    break;
case Wert2:
    Anweisung2;
    break;
...
case Wertn:
    Anweisungn;
    break;
default:
    Anweisungx;
}
    
```

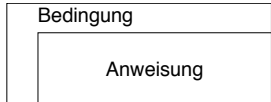


Abweisende und nicht-abweisende Schleife [= Java]

■ Abweisende Schleife

[↪ GDI, 08-05]

- **while**-Schleife
- Null- oder mehrfach ausgeführt



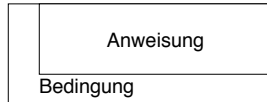
while(*Bedingung*)
 Anweisung;

```
while (
    sb_button_getState(BUTTON0)
    == BUTTONSTATE_RELEASED
) {
    ... // do unless button press.
}
```

■ Nicht-abweisende Schleife

[↪ GDI, 08-07]

- **do-while**-Schleife
- Ein- oder mehrfach ausgeführt



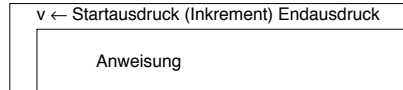
do
 Anweisung;
while(*Bedingung*);

```
do {
    ... // do at least once
} while (
    sb_button_getState(BUTTON0)
    == BUTTONSTATE_RELEASED
);
```



■ **for**-Schleife (Lauanweisung)

```
for (Startausdruck;  
      Endausdruck;  
      Inkrement – Ausdruck)  
    Anweisung;
```



■ Beispiel (übliche Verwendung: n Ausführungen mit Zählvariable)

```
uint8_t sum = 0; // calc sum 1+...+10  
for (uint8_t n = 1; n < 11; n++) {  
    sum += n;  
}  
sb_7seg_showNumber( sum );
```



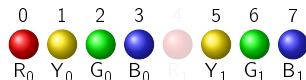
■ Anmerkungen

- Die Deklaration von Variablen (n) im *Startausdruck* ist erst ab C99 möglich
- Die Schleife wird wiederholt, solange *Endausdruck* $\neq 0$ (*wahr*)
 ↪ die **for**-Schleife ist eine „verkappte“ **while**-Schleife



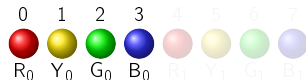
- Die **continue**-Anweisung beendet den aktuellen Schleifendurchlauf
↪ Schleife wird mit dem nächsten Durchlauf fortgesetzt

```
for( uint8_t led=0; led < 8; ++led ) {  
    if( led == RED1 ) {  
        continue;           // skip RED1  
    }  
    sb_led_on(led);  
}
```



- Die **break**-Anweisung verlässt die (innerste) Schleife
↪ Programm wird *nach* der Schleife fortgesetzt

```
for( uint8_t led=0; led < 8; ++led ) {  
    if( led == RED1 ) {  
        break;              // break at RED1  
    }  
    sb_led_on(led);  
}
```



Überblick: Teil B Einführung in C

3 Java versus C – Erste Beispiele

4 Softwareschichten und Abstraktion

5 Sprachüberblick

6 Einfache Datentypen

7 Operatoren und Ausdrücke

8 Kontrollstrukturen

9 Funktionen

10 Variablen

11 Präprozessor



Was ist eine Funktion?

- **Funktion** := Unterprogramm [↔ GDI, 11-01]
 - Programmstück (Block) mit einem **Bezeichner**
 - Beim Aufruf können **Parameter** übergeben werden
 - Bei Rückkehr kann ein **Rückgabewert** zurückgeliefert werden
- Funktionen sind elementare Programmbausteine
 - Gliedern umfangreiche Aufgaben in kleine, beherrschbare Komponenten
 - Ermöglichen die einfache Wiederverwendung von Komponenten
 - Ermöglichen den einfachen Austausch von Komponenten
 - Verbergen Implementierungsdetails (**Black-Box**-Prinzip)

Funktion ↔ Abstraktion

↔ 4-1

- Bezeichner und Parameter **abstrahieren**
 - Vom tatsächlichen Programmstück
 - Von der Darstellung und Verwendung von Daten
- Ermöglicht schrittweise Abstraktion und Verfeinerung



Beispiel

■ Funktion (Abstraktion) `sb_led_set_all_leds()`

```
#include <led.h>
void main() {
    sb_led_set_all_leds( 0xaa );
    while(1) {}
}
```



■ Implementierung in der `libspicboard`

```
void sb_led_set_all_leds(uint8_t setting)
```

Sichtbar:

Bezeichner und
formale Parameter

```
{
    uint8_t i = 0;
    for (i = 0; i < 8; i++) {
        if (setting & (1<<i)) {
            sb_led_on(i);
        } else {
            sb_led_off(i);
        }
    }
}
```

Unsichtbar:

Tatsächliche
Implementierung



- Syntax: $Typ\ Bezeichner\ (FormaleParam_{opt})\ \{Block\}$
 - *Typ* Typ des Rückgabewertes der Funktion, [=Java]
`void` falls kein Wert zurückgegeben wird
 - *Bezeichner* Name, unter dem die Funktion aufgerufen werden kann ↪ 5-3
[=Java]
 - *FormaleParam_{opt}* Liste der formalen Parameter:
 $Typ_1\ Bez_{1opt}, \dots, Typ_n\ Bez_{nopt}$ [=Java]
 (Parameter-Bezeichner sind optional)
`void`, falls kein Parameter erwartet wird [≠Java]
 - $\{Block\}$ Implementierung; formale Parameter stehen als lokale Variablen bereit [=Java]

Beispiele:

```
int max(int a, int b) {
    if (a > b) return a;
    return b;
}

void wait(void) {
    volatile uint16_t w;
    for (w = 0; w < 0xffff; w++) {
    }
}
```



■ Syntax: *Bezeichner* (*TatParam*)

- *Bezeichner* Name der Funktion,
in die verzweigt werden soll [=Java]
- *TatParam* Liste der tatsächlichen Parameter (übergebene Werte, muss anzahl- und typkompatibel sein zur Liste der formalen Parameter) [=Java]

■ Beispiele:

```
int x = max(47, 11);
```

Aufruf der max()-Funktion. 47 und 11 sind die **tatsächlichen Parameter**, welche nun den formalen Parametern a und b der max()-Funktion (↔ 9-3) zugewiesen werden.

```
char text[] = "Hello, World";  
int x = max(47, text);
```

Fehler: text ist nicht **int**-konvertierbar (**tatsächlicher Parameter** 2 passt nicht zu formalem Parameter b ↔ 9-3)

```
max(48, 12);
```

Der Rückgabewert darf ignoriert werden (was hier nicht wirklich Sinn ergibt)



- Generelle Arten der Parameterübergabe [↔ GDI, 14-01]
 - *Call-by-value* Die formalen Parameter sind Kopien der tatsächlichen Parameter. Änderungen in den formalen Parametern gehen mit Verlassen der Funktion verloren.
Dies ist der Normalfall in C.
 - *Call-by-reference* Die formalen Parameter sind Verweise (Referenzen) auf die tatsächlichen Parameter. Änderungen in den formalen Parametern betreffen auch die tatsächlichen Parameter.
In C nur indirekt über Zeiger möglich. ↔ 13-5
- Des weiteren gilt
 - Arrays werden in C immer *by-reference* übergeben [=Java]
 - Die Auswertungsreihenfolge der Parameter ist **undefiniert!** [≠Java]



- Funktionen können sich auch selber aufrufen (Rekursion)

```
int fak(int n) {  
    if (n > 1)  
        return n * fak(n - 1);  
    return 1;  
}
```

Rekursive Definition der Fakultätsfunktion.

Ein anschauliches, aber **mieses Beispiel** für den Einsatz von Rekursion!

Rekursion $\mapsto$ \$\$\$

Rekursion verursacht erhebliche **Laufzeit- und Speicherkosten!**

Pro Rekursionsschritt muss:

- Speicher bereit gestellt werden für Rücksprungadresse, Parameter und alle lokalen Variablen
- Parameter kopiert und ein Funktionsaufruf durchgeführt werden

Regel: Bei der systemnahen Softwareentwicklung wird möglichst auf **Rekursion verzichtet!**



- Funktionen müssen vor ihrem ersten Aufruf im Quelltext **deklariert** (↪ bekannt gemacht) worden sein
 - Eine voranstehende Definition beinhaltet bereits die Deklaration
 - Ansonsten (falls die Funktion „weiter hinten“ im Quelltext oder in einem anderen Modul definiert wird) muss sie **explizit deklariert** werden
- Syntax: *Bezeichner (FormaleParam)* ;
- Beispiel:

```
// Deklaration durch Definition
int max(int a, int b) {
    if (a > b) return a;
    return b;
}

void main(void) {
    int z = max(47, 11);
}
```

```
// Explizite Deklaration
int max(int, int);

void main(void) {
    int z = max(47, 11);
}

int max(int a, int b) {
    if (a > b) return a;
    return b;
}
```



- Funktionen ~~müssen~~ **sollten** vor ihrem ersten Aufruf im Quelltext **deklariert** (↪ bekannt gemacht) worden sein

Achtung: C erzwingt dies nicht!

- Es ist erlaubt **nicht-deklarierte** Funktionen aufzurufen (↪ implizite Deklaration)
- Derartige Aufrufe sind jedoch **nicht typsicher**
 - Compiler kennt die formale Parameterliste nicht
↪ kann nicht prüfen, ob die tatsächlichen Parameter passen
 - Man kann **irgendwas** übergeben
- Moderne Compiler generieren immerhin eine **Warnung**
↪ Warnungen des Compilers immer ernst nehmen!



- Funktionen müssen **sollten** vor ihrem ersten Aufruf im Quelltext **deklariert** (↪ bekannt gemacht) worden sein

- **Beispiel:**

```
1 #include <stdio.h>
2
3 int main(void) {
4     double d = 47.11;
5     foo(d);
6     return 0;
7 }
8
9 void foo(int a, int b) {
10     printf("foo: a:%d, b:%d\n", a, b);
11 }
```

- 5 Funktion `foo()` ist nicht **deklariert** ~> der Compiler **warnt**, aber akzeptiert beliebige tatsächliche Parameter
- 9 `foo()` ist **definiert** mit den formalen Parametern (`int`, `int`). Was immer an tatsächlichen Parametern übergeben wurde, wird entsprechend interpretiert!
- 10 **Was wird hier ausgegeben?**



- Funktionen ~~müssen~~ **sollten** vor ihrem ersten Aufruf im Quelltext **deklariert** (↪ bekannt gemacht) worden sein
 - Eine Funktion, die mit **leerer formaler Parameterliste** deklariert wurde, akzeptiert ebenfalls beliebige Parameter ↪ **keine Typsicherheit**
 - In diesem Fall warnt der Compiler **nicht!** Die Probleme bleiben!
- **Beispiel:**

```
#include <stdio.h>

void foo(); // "open" declaration

int main(void) {
    double d = 47.11;
    foo(d);
    return 0;
}

void foo(int a, int b) {
    printf("foo: a:%d, b:%d\n", a, b);
}
```

Funktion **foo** wurde mit **leerer** formaler Parameterliste deklariert
↪ dies ist formal ein **gültiger Aufruf!**



- Funktionen ~~müssen~~ **sollten** vor ihrem ersten Aufruf im Quelltext **deklariert** (↪ bekannt gemacht) worden sein
 - Eine Funktion, die mit **leerer formaler Parameterliste** deklariert wurde, akzeptiert ebenfalls beliebige Parameter ↪ **keine Typsicherheit**
 - In diesem Fall warnt der Compiler **nicht!** Die Probleme bleiben!

Achtung: Verwechslungsgefahr

- In Java deklariert **void foo()** eine **parameterlose** Methode
 - In C muss man dafür **void foo(void)** schreiben ↪ 9-3
- In C deklariert **void foo()** eine **offene** Funktion
 - Das macht nur in (sehr seltenen) Ausnahmefällen Sinn!
 - Schlechter Stil ↪ Punktabzug

Regel: Funktionen werden stets **vollständig deklariert!**



Überblick: Teil B Einführung in C

3 Java versus C – Erste Beispiele

4 Softwareschichten und Abstraktion

5 Sprachüberblick

6 Einfache Datentypen

7 Operatoren und Ausdrücke

8 Kontrollstrukturen

9 Funktionen

10 Variablen

11 Präprozessor



- **Variable** := Behälter für Werte ($\mapsto$ Speicherplatz)

- Syntax (Variablendefinition):

$SK_{opt} \text{ } Typ_{opt} \text{ } Bez_1 [= Ausdr_1]_{opt} [, Bez_2 [= Ausdr_2]_{opt} , \dots]_{opt};$

- SK_{opt} Speicherklasse der Variable, [$\approx$ Java]
auto, **static**, oder leer
- Typ Typ der Variable, [$\approx$ Java]
int falls kein Typ angegeben wird [$\neq$ Java]
($\mapsto$ schlechter Stil!)
- Bez_i Name der Variable [$\approx$ Java]
- $Ausdr_i$ Ausdruck für die initiale Wertzuweisung;
wird kein Wert zugewiesen so ist der Inhalt
von nicht-**static**-Variablen **undefiniert** [$\neq$ Java]



- Variablen können an verschiedenen Positionen definiert werden
 - Global außerhalb von Funktionen,
 üblicherweise am Kopf der Datei
 - Lokal zu Beginn eines { **Blocks** }, C89
 direkt nach der öffnenden Klammer
 - Lokal überall dort, wo eine Anweisung stehen darf C99

```
int a = 0;           // a: global
int b = 47;          // b: global

void main() {
    int a = b;        // a: local to function, covers global a
    printf("%d", a);
    int c = 11;        // c: local to function (C99 only!)
    for(int i=0; i<c; i++) { // i: local to for-block (C99 only!)
        int a = i;     // a: local to for-block,
                       // covers function-local a
    }
}
```

Mit globalen Variablen beschäftigen wir uns noch näher
im Zusammenhang mit **Modularisierung** ↔ 12-5



Überblick: Teil B Einführung in C

3 Java versus C – Erste Beispiele

4 Softwareschichten und Abstraktion

5 Sprachüberblick

6 Einfache Datentypen

7 Operatoren und Ausdrücke

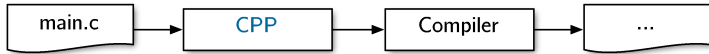
8 Kontrollstrukturen

9 Funktionen

10 Variablen

11 Präprozessor





- Bevor eine C-Quelldatei übersetzt wird, wird sie zunächst durch einen Makro-Präprozessor bearbeitet
 - Historisch ein eigenständiges Programm (**CPP** = **C** **P**re**P**rocessor)
 - Heutzutage in die üblichen Compiler integriert
- Der CPP bearbeitet den Quellcode durch **Texttransformation**
 - Automatische Transformationen („Aufbereiten“ des Quelltextes)
 - Kommentare werden entfernt
 - Zeilen, die mit \ enden, werden zusammengefügt
 - ...
 - Steuerbare Transformationen (durch den Programmierer)
 - **Präprozessor-Direktiven** werden evaluiert und ausgeführt
 - **Präprozessor-Makros** werden expandiert



■ Präprozessor-Direktive := Steueranweisung an den Präprozessor

#include <Datei>

Inklusion: Fügt den Inhalt von *Datei* an der aktuellen Stelle in den Token-Strom ein.

#define *Makro* *Ersetzung*

Makrodefinition: Definiert ein Präprozessor-Makro *Makro*. In der Folge wird im Token-Strom jedes Auftreten des Wortes *Makro* durch *Ersetzung* substituiert. *Ersetzung* kann auch leer sein.

#if(*Bedingung*),
#elif, **#else**, **#endif**

Bedingte Übersetzung: Die folgenden Code-Zeilen werden in Abhängigkeit von *Bedingung* dem Compiler überreicht oder aus dem Token-Strom entfernt.

#ifdef *Makro*,
#ifndef *Makro*

Bedingte Übersetzung in Abhängigkeit davon, ob *Makro* (z. B. mit **#define**) definiert wurde.

#error *Text*

Abbruch: Der weitere Übersetzungsvorgang wird mit der Fehlermeldung *Text* abgebrochen.

Der Präprozessor definiert letztlich eine eingebettete **Meta-Sprache**. Die Präprozessor-Direktiven (Meta-Programm) verändern das C-Programm (eigentliches Programm) vor dessen Übersetzung.



■ Einfache Makro-Definitionen

Leeres Makro (Flag) `#define USE_7SEG`

Quelltext-Konstante `#define NUM_LEDS (4)`

„Inline“-Funktion `#define SET_BIT(m, b) (m | (1 << b))`

Präprozessor-Anweisungen werden **nicht** mit einem Strichpunkt abgeschlossen!

■ Verwendung

```
#if (NUM_LEDS < 0 || 8 < NUM_LEDS)
# error invalid NUM_LEDS           // this line is not included
#endif

void enlighten(void) {
    uint8_t mask = 0, i;
    for (i = 0; i < NUM_LEDS; i++) { // NUM_LEDS --> (4)
        mask = SET_BIT(mask, i);     // SET_BIT(mask, i) --> (mask | (1 << i))
    }
    sb_led_set_all_leds(mask);       // --> 
}

#ifdef USE_7SEG
    sb_show_HexNumber(mask);         // --> 
#endif
}
```



■ Funktionsähnliche Makros sind keine Funktionen!

- Parameter werden nicht evaluiert, sondern **textuell** eingefügt
Das kann zu **unangenehmen Überraschungen** führen

```
#define POW2(a) 1 << a           << hat geringere Präzedenz als *  
n = POW2(2) * 3                 ~ n = 1 << 2 * 3
```

- Einige Probleme lassen sich durch korrekte Klammerung vermeiden

```
#define POW2(a) (1 << a)  
n = POW2(2) * 3                 ~ n = (1 << 2) * 3
```

- Aber nicht alle

```
#define max(a, b) ((a > b) ? a : b)  a++ wird ggf. zweimal ausgewertet  
n = max(x++, 7)                    ~ n = ((x++ > 7) ? x++ : 7)
```

■ Eine mögliche Alternative sind **inline**-Funktionen

C99

- Funktionscode wird eingebettet ~ ebenso effizient wie Makros

```
inline int max(int a, int b) {  
    return (a > b) ? a : b;  
}
```

